SmartDrive MX2+

Wheelchair Power Assist

User's Manual

max mobility,® llc

5425 crossings boulevard
antioch, tn 37013 usa
p: 800.637.2980
f: 888.411.9027

Informational videos available at
www.max-mobility.com

To get the most out of your SmartDrive + PushTracker, download the PushTracker App from the Apple or Google Play App Store.

Download on the App Store

ANDROID APP ON Google play

Check the App regularly for the latest device firmware updates!



It is STRONGLY recommended to contact MAX Mobility directly for service if you live inside the U.S. or Canada and your device is still under warranty!

SDMX2-DUM Rev. E

Specification Sheet

max mobility®
www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+
Wheelchair Power Assist

Manufacturer: Max Mobility, LLC

Address: 5425 Crossings Blvd.
Antioch, TN 37013
USA

Phone : (615) 953-5350 / Toll-Free: (800) 637-2980

Range (level / no resistance conditions):	12.3 miles (19.8 km)
Maximum speed (level surface):	Adjustable [4 mph (6 km/h) default]
Maximum speed (6° incline):	Adjustable [4 mph (6 km/h) default]
Maximum acceleration:	Adjustable up to 2.0 ft/s² (0.6 m/s²) [0.7 ft/s² (0.2 m/s²) default]
Motor power:	250 W
Motor voltage:	36 V
Operating temperature:	-25 °C to 50 °C
Continuous theoretical driving range:	14.2 miles (22.9 km)
Total weight:	13.5 lbs (6.1 kg)
Sound level:	60.7 dB(A)
Expected lifetime / service life:	5 years
Contains Bluetooth® LE: FCC ID	QOQBT113
IC ID	5123A-BGTBLE113

NOTE: The stated values are from testing with a 331 lb. occupant. The range, speed, etc. vary depending on driving conditions.

SmartDrive Model: MX2+

Overall length:	15.3 in (389 mm)
Overall width:	5.7 in (141 mm)
Overall height:	9.5 in (242 mm)
Omni-wheel diameter:	7.6 in (193 mm)
Omni-wheel width:	2.8 in (71 mm)
Weight:	12.5 lbs (5.7 kg)
Contained battery type:	Lithium-Ion (Lithium Iron Phosphate)
Nominal operating voltage:	36 V
Electric charge:	3.4 A-h
Firmware version(s):	Download / connect with App

See **PushTracker User's Manual** provided for its specifications.

Wheelchair Compatibility

Wheelchair frame type:	Rigid, Folding, Tilt-In Space, One-Arm Drive and Standing
Drive wheel diameter:	22, 24, 25 or 26 in (501, 540, 559 or 590 mm)
Folding frame attachment distance:	8.25 to 21.0 in (210 to 533 mm)
User weight:	30 to 331 lbs (14 to 150 kg)

The SmartDrive has been tested and conforms to all applicable requirements of *ANSI/RESNA Standards for Wheelchairs – Volume 1 and Volume 2* and *EN 12184*.

A wheelchair's specifications provided by its manufacturer may be slightly affected by the addition of the SmartDrive.



Table of Contents

1. Introduction 1

Intended Use of the SmartDrive 1
Must Read Prior-to-Use Information 1
Warnings and Safety Precautions 1
Electromagnetic Interference (EMI) 3
Bluetooth Wireless Communication 3
List of Components 4

2. SmartDrive Set-Up 5

SmartDrive Attachment 5
PushTracker Band 5
Thumb Throttle Buttons 5

3. Operating the SmartDrive 5

Power Assist Ready 5
EZ-ON Power Assist Ready 6
Power Assist Deactivation 6
MX2+ Control Mode 7
MX2 Control Mode 7
MX1 Control Mode 8
Anti-Rollback 8
Operating Conditions 8

4. Battery 9

Battery Information 9
SmartDrive Battery Charging 10
Travelling and Shipping 10

5. Maintenance 10

Inspection 10
Cleaning 10
Roller Lubricating or Replacement 10
Other Maintenance 11
Troubleshooting 11

6. Warranty 11

Manufacturer's Contact Information 11

7. EC Authorized Representative 11

1. Introduction

Intended Use of the SmartDrive

The Max Mobility SmartDrive Wheelchair Power Assist device is exclusively intended to provide auxiliary power to manual wheelchairs to reduce the pushing power needed by their users, including pediatrics, with a user weight of 30 to 331 lbs (14 - 150 kgs). It is intended to be used by users capable of operating and maneuvering a powered and manual wheelchair, ultimately empowering them through enhanced mobility. It is also very strongly recommended that it be used on manual wheelchairs that meet the "Wheelchair Compatibility" dimensions listed in the **Specification Sheet**.

Must Read Prior-to-Use Information

Improper use of the SmartDrive or the wheelchair it is attached, depending on surface, weather, and traffic conditions, can present a potential of injury and cause damage to the wheelchair or SmartDrive. Therefore, the SmartDrive must only be handled and used under the following prerequisites:

- The user is both physically and mentally capable of operating the wheelchair and device in all possible conditions and situations.
- Proper instruction on its handling and operation has been received by reading and understanding this user's manual in its entirety.
- No technical modifications have been made to the device.
- The user must take time to become accustomed to the SmartDrive's response and performance by first practicing its operation in a safe area that is free from hazards. One should become familiar with the tap sensitivity, push recognition, deactivation response, acceleration / top speed, etc. of the device before venturing out with the device, where potentially hazardous situations may exist. It is strongly recommended that the user not attempt to use the SmartDrive outdoors until it can be safely operated indoors without difficulty.

If any issues or malfunctions exist, cease the use of the SmartDrive and contact Max Mobility for service / further instruction. Any contrary use to the directions of this user's manual, to the recommendations of one's mobility equipment dealer, or to the technical limitations defined by either Max Mobility and one's wheelchair manufacturer is considered to be misuse of the SmartDrive. Max Mobility is not responsible for any injuries or damage caused by this type of misuse.

Warnings and Safety Precautions

All warnings and safety precautions issued by one's wheelchair manufacturer must be heeded in addition to those stated in this manual. Failure to do so could result in serious injury or death.

Handling or use of the SmartDrive by anyone who has not received proper instruction from this manual may result in serious injury or death.

Do not attempt to attach the SmartDrive to a wheelchair that does not meet the dimensions outlined in "Wheelchair Compatibility" section of the Specification Sheet.

One MUST familiarize themselves with the response and performance of the SmartDrive prior to regular use. Do not attempt to use outdoors until it can be safely operated indoors without colliding into walls or any other objects.

Methods for safe use of a SmartDrive attached wheelchair are different for each user depending on function and ability.

The specifications provided by one's wheelchair manufacturer may be slightly affected by the addition of the SmartDrive.

The addition of the SmartDrive to one's wheelchair may cause it to feel different. Take the time to become accustomed to this new feeling.

Always inspect your SmartDrive, PushTracker, attachment hardware and the optional thumb throttle buttons for missing parts / damage prior to each use [see the "Maintenance" section(s) for parts to pay attention to].

Make sure both the SmartDrive and PushTracker are charged before use.

Always pay close attention to the surface that you are operating your wheelchair, whether your SmartDrive is on or not, as the front casters of your wheelchair can get stuck in cracks, ruts, holes, ledges, etc. Running into these obstacles can cause you to tip out of your chair.

(Continued on next page)

Do not operate over significantly rough terrain, very slick surfaces, extreme slopes, or loose ground. This may cause a loss of traction, leading to injury or damage to your SmartDrive and void the warranty.

The SmartDrive is not designed to drive up or down large curbs / steps. Only perform this maneuver when absolutely necessary and always ask for help. Also be sure to turn OFF the power assist [via PushTracker] before maneuvering.

Use extreme caution when operating a SmartDrive attached wheelchair when near streets. Consider turning OFF the power assist [via PushTracker] to reduce risk.

When crossing major roads, intersection, railway crossings or highways as well as when you drive steep, long slopes you should always consider having somebody accompany you in the interest of your safety.

With regards to driving up and down slopes, please adhere to the instructions and specifications given by the diverse wheelchair manufacturers.

Riding over curbs or obstacles can cause tipping and serious bodily harm. Turn OFF the power assist [via PushTracker] when attempting to ride in these situations. If you have any doubt that you can safely cross any curb or obstacle, ALWAYS ask for help. Be aware of your riding skills and personal limitations. Develop new skills only with the help of a companion.

The PushTracker should ONLY be worn by the user sitting in the wheelchair with the SmartDrive attached.

Use caution when operating a SmartDrive attached wheelchair indoors or in crowded / confined areas. Consider turning OFF the power assist [via PushTracker] to reduce the chance of collision, damage or injury.

Always turn OFF the power assist [via PushTracker] when parked to prevent accidental activation.

Always turn OFF the power assist [via PushTracker] before taking the PushTracker off of your wrist.

Tapping force does not need to be excessive or "hard". Gentle, stiff wrist taps at a reasonable speed (i.e. one half (0.5) second between taps) is sufficient.

Always use caution when transferring in or out of the wheelchair. Every precaution should be taken to reduce the transfer distance and be certain the wheel locks are engaged to prevent the wheels from moving. Also always make sure the power assist is OFF [via PushTracker] when transferring to and from your chair.

The optional buttons are designed to be used with a seat cushion as to prevent sitting directly on the cables. It is strongly recommended that a seat cushion be used on your wheelchair when using the buttons.

The SmartDrive and PushTracker have passed industry climate testing the same as power wheelchairs, and are considered rain / splash proof. Complete submersion of either may cause malfunction or damage and void the warranty. Take the PushTracker off prior to bathing or showering.

Surface temperatures of the SmartDrive can increase and become hot to the touch when exposed to external sources of heat, such as sunlight.

Using Anti-Tippers substantially reduces your risk of falling over backwards, which can cause serious injury. If you are afraid of tipping over, use anti-tipppers. Anti-Tippers will keep you from falling over, but they will limit your ability to be pulled up curbs and some other maneuvers. Just as children learn to ride bikes without training wheels, you may be able to learn to use your wheelchair with Anti-Tippers. It is STRONGLY recommended that Anti-Tippers be employed to the wheelchair until the user has become accustomed to operating the SmartDrive in all possible environments, situations, and conditions.

Do not tip or wheel your wheelchair without assistance, unless you are highly skilled.

Do not shift your weight or sitting position toward the direction you are reaching as one's wheelchair may tip over backwards or sideways.

Do not lean over the top of the back upholstery to reach objects behind as this may cause the wheelchair to tip over.

Do not stand on the frame of your wheelchair.

Your wheelchair is not designed for weight training and is unsafe from use as a seat while weight training. Weight training from your wheelchair substantially changes the stability of your chair and may cause tipping.

Do not attempt to stop a moving wheelchair with wheel locks. Wheel locks are not brakes.

Do not take a SmartDrive attached wheelchair on an escalator or moving walkway. Serious bodily injury may occur.

Any unauthorized modifications to the SmartDrive will void the warranty and may create a safety hazard.

NOTES: Figures and diagrams of the SmartDrive in this manual may vary slightly from your device.

An electronic version of this User's Manual along with informational videos are available on our website [www.max-mobility.com / www.pushtracker.com] for people with visual, reading or cognitive disabilities.

The Serial Number of your SmartDrive is located on its underside. It is recommended that you save this User's Manual and record the Serial Number below for future reference.

SmartDrive Serial Number: _____

Electromagnetic Interference (EMI)

Electromagnetic Interference comes from radio wave sources. Examples of these sources are radio / TV station transmitters, receivers, transceivers [send and receive signals], cell phones, walkie-talkies, etc. There are many sources of EMI in one's daily environment, some that are avoidable and some that one might not even realize. Powered electronic devices, such as the SmartDrive are susceptible to EMI, both strong and weak, from these types of transmitters, as well as from electrostatic discharges (ESD) and conducted sources. These interferences can cause unintentional activation of the SmartDrive motor or damage to its control system, potentially causing a safety hazard and leading to costly repairs.

Every power wheelchair or power assist device can resist EMI up to a certain level, also known as its "immunity level". The higher the immunity level, the less the device is at risk of interference. An immunity level of 20 V/m is understood to provide sufficient protection from the sources encountered on a daily basis. The SmartDrive has been tested and found to be immune to this minimum immunity level of 20 V/m. Though equipped to be sufficiently protected against EMI, any chair modifications or accessory additions can effect its immunity. Parts from other suppliers have unknown EMI properties, and their interaction with the SmartDrive is untested.

Electromagnetic energy becomes increasing more intense the closer to the source you become. Therefore, it is recommended that the SmartDrive not be operated in close vicinity to sources of radio waves. There are three categories that EMI sources fall under:

1. Long Range Transceivers: These are sources of strong radio waves, including commercial radio and TV broadcast antenna towers and amateur (HAM) radios.
2. Medium Range Mobile Transceivers: These are sources of potentially strong radio waves, including two-way radios used by emergency vehicles, tractor-trailers, and taxis.
3. Handheld Transceivers: These are sources of relatively low strength waves but have the possibility of getting very close to your wheelchair, including walkie-talkies, citizen band (CB) radios, cell phones, and other personal communication devices.

The following are not likely to cause EMI problems: Cordless phones, MP3 / CD players, TV sets, and AM / FM radios.

Do not operate hand-held transceivers (transmitters-receivers), such as citizens band (CB) radios, or turn on personal communication devices, such as cellular phones, while the power assist is ON.

Be aware of nearby transmitters, such as radio or TV stations, and try to avoid coming close to them.

If unintended movement occurs, turn the power assist OFF as soon as it is safe.

Be aware that adding accessories or components to your wheelchair may make it more susceptible to EMI [Note: There is not easy way to evaluate their effect on the overall immunity of the device].

Report all incidents of unintended movement to Max Mobility, and note whether there is a source of EMI nearby.

USA / Canada

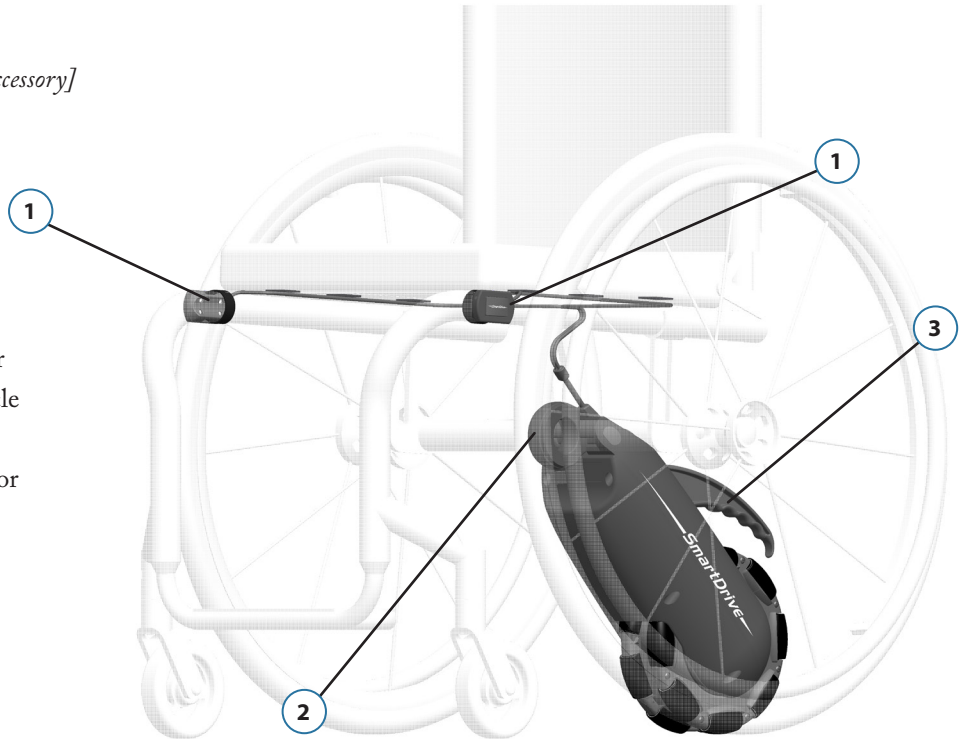
This device complies with Part 15 of the FCC rules. Operation is subject to the following two conditions: (1) This device may not cause harmful interference, and (2) this device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation. Any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

Bluetooth® Wireless Communication

Bluetooth® wireless communication [2.4 GHz frequency band] is used by the PushTracker to communicate to the SmartDrive when to activate / deactivate the power assist, send and receive signals from a smartphone, etc. The PushTracker must be within 25 ft (8 meters) of the SmartDrive / smartphone to connect and communicate. The maximum output power of this technology is 10 mW, and the operation of this device in close proximity to other wireless devices [i.e. electromagnetic security systems, Bluetooth® headsets, etc.] could cause the device to lose connection. Power assist is always deactivated whenever the motor is driving and there is a loss of connection; the SmartDrive will beep and PushTracker will also give indication when this happens. Worst case coexistence testing was performed on the device to ensure its safety and effectiveness. Please contact Max Mobility immediately for troubleshooting if continuous connection issues are experienced with the device.

List of Components

1. Thumb Throttle Buttons
   [sold separately as optional accessory]
2. Attachment Hardware
3. SmartDrive / Drive Unit
4. Rollers
5. SmartDrive Handle
6. SmartDrive LEDs
7. SmartDrive Toggle Switch
8. SmartDrive Charger Cover
9. Charger / Button Receptacle
10. Omni-Drive Wheel
11. Charger / Button Connector
12. Button LED
13. Button Velcro Loop
14. PushTracker











2. SmartDrive Set-Up

SmartDrive Attachment

The SmartDrive is designed to easily and quickly attach to all types of manual wheelchairs, both rigid and folding. Refer to the **Specification Sheet** to verify the compatibility of the wheelchair. Custom SmartDrive attachment solutions are also available if the existing hardware does not work for the desired wheelchair.

Use the separate directions provided with your attachment hardware for correct set-up prior to use.

Adjustments made to the wheelchair set-up could affect the orientation of the SmartDrive. Adjust or replace the attachment hardware, if needed, whenever changes are made to the chair or its wheels.

PushTracker Band

The PushTracker is designed to comfortably and securely attach to the top part of wrists of all sizes. It has an embedded accelerometer to recognize when you push, when you want to activate the power assist and also when you tap your hand against the handrim to deactivate the power assist. Additionally, it is equipped with an OLED screen, LEDs and vibration motor to indicate different information, states and activations / deactivations that occur during everyday use. It is recommended that the PushTracker be worn snug on your wrist to get the most reliable recognition of your hand movement for SmartDrive operation, propulsion activity tracking, etc.

Also, each new SmartDrive is shipped with a PushTracker that is specifically paired to it to prevent communication with other SmartDrives. Refer to the separate **PushTracker User's Manual** provided for information on re-paring or paring a new PushTracker to your SmartDrive.

The band on the PushTracker is designed for most users; but if you have difficulty securing the buckle / clasp, it doesn't fit right, or you wish to have one of a different color / material, the band can be easily replaced with essentially any 0.7 in (18 mm) wide off-the-shelf watch band of your choosing.

Refer to the separate **PushTracker User's Manual** provided for complete information, specifications, band size / attachment and operation details.

Thumb Throttle Buttons *[sold separately]*

The two (2) SmartDrive frame mounted thumb throttle buttons are easily mounted to a wheelchair to allow for close access and easy pressing. The buttons can be used to deactivate the motor, as well as provide a means of actively powering the motor.

These are sold separately as an optional accessory. Use the separate directions provided with the buttons for correct set-up and operation prior to use.

3. Operating the SmartDrive

Always turn OFF the power assist [via PushTracker] when parked, before transferring in or out of your wheelchair, taking the PushTracker off of your wrist and / or SmartDrive off of your chair to prevent accidental activation.

Power Assist Ready

The user of a SmartDrive equipped wheelchair is able to use the power assist whenever desired or turn it OFF [via PushTracker] and operate their wheelchair as if the SmartDrive was not on their chair.

With the SmartDrive already attached to the wheelchair and powered on [as described in the separate attachment hardware instructions], the SmartDrive will wait for the specifically paired PushTracker to wirelessly connect by turning power assist ON. This is done by pressing and releasing the Power Assist Button [refer to the separate **PushTracker User's Manual** provided].

Pressing and releasing the Power Assist Button will also disconnect it wirelessly from the SmartDrive. With the power assist OFF and consequently the PushTracker wirelessly disconnected, the SmartDrive will not be able to be activated to provide power assist, so you are able to push the wheelchair around with no power assist.

EZ-ON Power Assist Ready

With EZ-ON activated [see "SmartDrive Settings" in the **PushTracker User's Manual**], hold your arm so the PushTracker is completely horizontal [parllel to the ground]. When oriented correctly, the charging LED will illuminate blue [see graphics below], at which DOUBLE tapping down on the PushTracker screen will turn power assist ON. Repeat these actions in order to turn power assist OFF. This is a great feature if you have limited finger function that makes pressing the Power Assist Button difficult.





Power Assist Deactivation

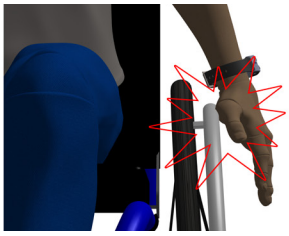
There are different ways to deactivate the power assist depending on which Control Mode you are operating in [see different "Control Mode" sections]. The safest and therefore preferred way of deactivation is to perform a hitting motion with your PushTracker wearing arm. Motion sensors in the PushTracker sense this hitting motion / tap [see graphics below] and then deactivate the motor. Ideally, the deactivation motion will be performed by hitting your hand against the handrims with a stiff wrist prior to braking. Sufficient deactivation motion is indicated by the LED on the PushTracker illuminating red. This indication is given even when the motor is not driving, so practice and familiarity should be done prior to use. Depending on your current Control Mode, a SINGLE tap or a DOUBLE tap may be required [see different Control Modes]. The sensitivity of this tap, or force / impact required, is also changeable depending on your needs [see the separate **PushTracker User's Manual** provided]. For best response, use the lower portion of your palm to perform the tap.

Whenever the motor is deactivated, the PushTracker will vibrate in addition to its LED being illuminated red as indication that power assist is no longer being provided.

The final way to deactivate the motor is to press and release the Power Assist Button on the PushTracker. This means of deactivation a red LED indication, vibration and notification on the PushTracker Display before it disconnects wirelessly from the SmartDrive.

If any malfunctions or push detection / braking / thumb throttle button issues are experienced with the SmartDrive, cease use of the device and contact Max Mobility for assistance.







The power assist can ALWAYS be deactivated by turning power assist OFF / wirelessly disconnecting it from the SmartDrive. If you have thumb throttle buttons, pressing and releasing either button will also deactivate the motor if driving.

Serious care should always be taken on hills, inclines, ramps, in crowded / confined areas, etc.

Tapping force does not need to be excessive or "hard". Gentle, stiff wrist taps at a reasonable speed (i.e. one half (0.5) second between taps) is sufficient.

While the PushTracker is designed to sense the tap / impact of your PushTracker wearing hand, other movements done with your hands while the motor is driving can possibly cause activation / deactivation. Whenever power assist is being provided, it is recommended to position your hands over your handrims for steering, then a stiff wrist tap then brake when desired to deactivate and slow down.

Always turn OFF the power assist [via PushTracker] when parked, before transferring in or out of your wheelchair, taking the PushTracker off of your wrist and / or SmartDrive off of your chair to prevent accidental activation.

MX2+ Control Mode

MX2+ is the default control mode for power assist [see "SmartDrive Settings" in the separate **PushTracker User's Manual** provided for details on changing modes]. This amazing operation allows you to push around as much as you want, and then quickly and easily get the power that you need for all situations. Operation of this mode is ideal for weaker pushers as it allows for motor activation at the tap of the wrist. Additionally, this and all control modes can also always be used with the thumb throttle buttons.

To activate power assist to drive in this mode, with the power assist ON and wirelessly connected, performing a DOUBLE tap by the PushTracker worn arm will begin the motor. This will begin driving the wheelchair forward at the Acceleration rate set in the PushTracker [see "SmartDrive Settings" in the **PushTracker User's Manual**]. While the speed is ramping up, performing another SINGLE tap will hold the current speed. So the SmartDrive will continue to drive, or coast, at the speed that is reached when the SINGLE tap is performed. This is called setting your coast speed. The power assist will continue to drive at this coast speed until a DOUBLE tap is performed / sensed or the power assist is turned OFF.

While this mode is able to start driving you from rest, it also can be activated if you are already moving where it will quickly catch up to your speed and begin to accelerate from there. This means that you are able to give your wheelchair a quick push to get going, then DOUBLE tapping the PushTracker will immediately activate the SmartDrive to start ramping from the speed that you were able to reach from the push, until a SINGLE tap is performed to cruise or another DOUBLE tap is done to deactivate the motor.

This all might sound complicated, but it is actually very simple. Any DOUBLE tap will either activate and start ramping up the motor speed or deactivate it [if already driving], and a SINGLE tap while the motor is driving will set your coast speed [latch your current speed].

Steering is still done by pinching on the handrims of the wheelchair. The motor will be able to ramp up its speed at the Acceleration set in the PushTracker, all the way up to the Maximum Speed that is also set in the PushTracker [see "SmartDrive Settings" in the separate **PushTracker User's Manual** on changing these]. So if the speed seems to increase at a rate or can get to a speed that is faster than you feel comfortable, change the Acceleration and Maximum Speeds to values that are just right for you and your wheelchair skills.

As always, quickly pressing and releasing the Power Assist Button on the PushTracker will deactivate the motor [if driving] and turn the power assist OFF [as described in the "Power Assist Deactivation" section].

If you are coasting [motor is already driving at a set speed from a SINGLE tap] and you wish to increase coast speed, there are a couple ways to do this. If you are able to perform a push to get going at the desired faster coast speed, then performing a SINGLE tap will cause the motor to latch and set the coast speed to your current speed. The second way that doesn't involve a push is to perform a DOUBLE tap to first deactivate the motor, then wait at least one (1) second to perform another DOUBLE tap to start the motor to ramp its speed again.

If any malfunctions or activation / deactivation / acceleration issues are experienced with the SmartDrive, cease use of the device and contact Max Mobility for assistance.

⚠ Anytime the motor is already driving and a SINGLE tap is performed, the coast speed will be set to your current speed. If you are going down a decline causing you to descend at a speed faster than the set coast speed [motor is free-wheeling], a SINGLE tap will set the coast speed to your current faster speed. Consider switching the power assist OFF [via PushTracker] before descending down a slope to prevent this.

The acceleration of the SmartDrive could possibly cause the wheelchair to tip-over backwards, causing injury. It is recommended that the user lean slightly forward to prevent this tipping and to set the Acceleration to a rate that doesn't makes this possible.

MX2 Control Mode

MX2 mode [formerly known as "Normal Operation" mode] is another option for the power assist control mode that can be changed to [see "SmartDrive Settings" in the separate **PushTracker User's Manual** provided for details on changing modes]. In this mode, with the power assist ON and ready, the SmartDrive is able to recognize when you have performed a push on the wheelchair. In turn, the device activates the omni-drive wheel, and an assistive drive power is provided, propelling you at a speed equal to that which was attained by the push. The SmartDrive is able to recognize each individual's push, so no alterations to one's propulsion technique is needed. This is useful for everyday use as it can significantly reduce the number of pushes that have to be performed while also keeping you active.

MX2 is designed to continue to drive you until a SINGLE tap is performed by the PushTracker worn arm or the power assist is turned OFF to deactivate the motor [as described in the **Power Assist Deactivation** section] OR until another, faster push is performed. In this last case, the SmartDrive will speed up and begin to drive at this faster speed attained when you pushed harder. Once a push is performed and the motor is activated, position your hands over your handrims [and thumb throttle buttons, if present] to be prepared to turn off the motor when braking / deactivated power is desired.

Refer to "SmartDrive Settings" in the separate **PushTracker User's Manual** provided on how to change / limit the Maximum Speed that the SmartDrive is able to activate and drive.

If any malfunctions or push detection / deactivation / thumb throttle button issues are experienced with the SmartDrive, cease use of the device and contact Max Mobility for immediate assistance.

The SmartDrive is able to recognize all types of pushes. Do not alter the way that you push for this could lead to injuries in the future.

Care should be taken when using on a decline in all control modes. Consider switching the power assist OFF [via PushTracker] before descending down a slope.

The acceleration of the SmartDrive could possibly cause the wheelchair to tip-over backwards, causing injury. It is recommended that the user lean slightly forward to prevent this tipping.

MX1 Control Mode

MX1 mode [formerly known as "Beginner Mode"] is one of the other options for the power assist Control Mode that can be selected [see "SmartDrive Settings" in the separate **PushTracker User's Manual** provided]. In this mode, the deactivation means is the same as MX2 mode [see "MX2 Control Mode" and "Power Assist Deactivation" sections], but you are also able to deactivate the power assist by braking on the handrims of the wheelchair. The SmartDrive recognizes the deceleration that the wheelchair experiences from the braking and turns the motor off. This mode can be used effectively indoors and to perfect the tapping motion needed by the PushTracker to deactivate the motor, upon which it most likely is time to switch to either MX2 or MX2+ mode to get the most out of your SmartDrive in all the environments encountered on a daily basis.

Refer to and heed all warnings for MX2 control mode.

Anti-Rollback

The SmartDrive is equipped to provide rollback resistance whenever power assist is activated while the wheelchair is moving backwards. This is a safety feature that requires the wheelchair to be at rest to begin driving. Whenever the rollback resistance is not activated, the SmartDrive will roll backwards freely.

As warned before, serious care should be taken on all hills, inclines, ramps, etc.

The rollback resistance may not be able to prevent the quick rolling back on especially steep slopes and / or for very heavy wheelchair users.

Anti-rollback is not a parking brake. Be sure to secure your wheelchair with brakes if stopping on a slope is desired.

Operating Conditions

The SmartDrive is designed for typical operating conditions encountered by a manual wheelchair user on a daily basis. Max Mobility recommends restricting the use of this device to indoor and light outdoor use. All operating conditions set forth by one's wheelchair manufacturer should always be heeded, in addition to the avoidance of the following:

- Loose dirt, sand or gravel
- Standing water
- Icy surfaces
- Rough terrain
- Extreme slopes

The total weight of the SmartDrive assembly is 13.5 lbs (6.1 kg). This weight should be included in calculating the on-board weight of the wheelchair. The maximum allowable on-board weight outlined by one's wheelchair manufacturer should never be exceeded with the addition of the SmartDrive.

The best way to climb ramps and inclines is to go slow. On cross-slopes, activate the motor to begin driving, then brake with the uphill hand on the wheelchair handrim to go straight.

Also, rollers on the omni-drive wheel allow for pivoting of the wheelchair as they smoothly roll side-ways over surfaces. Care should be taken to make sure the SmartDrive doesn't get caught on things like curbs or small sidewalk cracks when you pivot. The attachment hardware is designed to fail first, so if you get the SmartDrive stuck, this can break the clamp / folding adaptor bar and leave you without power assist. Sometimes it is best to turn the SmartDrive off, negotiate the situation manually and then start using the assistive power again.

If any part of the SmartDrive is accidentally submerged or doused in water, the user should cease usage and allow 12 hours for it to air dry before attempting to use again. It is recommended to always store the SmartDrive and PushTracker indoors. If your device has been stored in extreme temperatures, allow time for it to warm up or cool down prior to use.

The operating temperature of the SmartDrive is between -25 ºC and 50 ºC

If any malfunctions or issues are experienced with the SmartDrive, cease use of the device and contact Max Mobility for assistance.

4. Batteries

Although the battery in the SmartDrive is very small and compact, it can store a large amount of power. Faulty handling or storage can damage the equipment, and in some cases result in shocking, burns, or fire.

Battery Information

The SmartDrive houses the rechargeable Lithium Iron Phosphate battery used to power the motor. The best in Lithium-Ion technology, these batteries offer a significantly longer cycle life and faster charging rate than standard lithium ion cells.

The PushTracker "Battery Level" display [see the **PushTracker User's Manual]** and blue LEDs on top of the SmartDrive are used to indicate the battery charge levels of both. All four (4) LEDs being illuminated on the SmartDrive indicate a full battery. As the charge of the battery decreases, so does the number of LEDs being lit. The SmartDrive will give a beep and the PushTracker will show the low battery icon whenever the SmartDrive battery is below 15% and the motor is driving to let you know charging of the battery should be done as soon as possible to avoid running completely out.

See the separate **PushTracker User's Manual** provided for its low battery indication. Again, charging of this battery should be done as soon as possible to avoid running completely out.

It is encouraged to charge each battery every night to avoid running out of charge during daily use. The life of the batteries will not be deteriorated by charging when it is partially drained.

Make sure the charging receptacles are completely dry and free from debris [as the magnets and ports can attract some] before plugging in the charger, for this can cause a spark or short. Blow water out of the receptacle if you suspect there being water in it. It is also recommended to always cover the button / charger receptacle whenever either are not plugged into the SmartDrive.

Long-term storage of the batteries [more than 3 months] reduces its capacity through spontaneous discharge. Charge the battery to at least 75% before you store it long-term, and avoid storing the SmartDrive where the temperature is too high or with high humidity.

Only use the provided charger to recharge the SmartDrive. Other chargers may damage your unit, or cause a fire. Also, always power off and never attempt to use the SmartDrive while charging.

The battery charger is to be used indoors and in dry locations. Use an easily accessible outlet that is close to the SmartDrive that is to be charged.

Do not use or attempt to repair a damaged / defective charger. Contact Max Mobility if a charger is damaged and do not dispose of in your household garbage.

The charging transformer box is intended to be laid flat during charging.

Only use the power supply cord provided with the charger. The charger is capable of operating at different voltages without adjustment.

SmartDrive Battery Charging

To charge the SmartDrive, plug the battery charger cable into a wall outlet, at which point the green LED on the charger box will illuminate. Connect the magnetic charger connector to the powered off SmartDrive magnetic receptacle [moving the rubber plug to the side]. The magnets in the connectors will only allow the plug to connect in one direction. Once the unit is connected and charging, the LED on the charger will turn red. When the LED on the charger turns back to green, the SmartDrive is fully charged. Remove the connector from the SmartDrive and replace the rubber cap to protect the receptacle on the SmartDrive. The estimated charge time for a full recharge of the SmartDrive battery is approximately 3 hours.

See the separate **PushTracker User's Manual** provided for its charging instructions.

Always store and charge the SmartDrive and PushTracker in a cool, dry area. Hot and damp environments can damage or short the unit, requiring a costly replacement.

Make sure the charging receptacles are completely dry before plugging in the charger, for this can cause a spark or short. Also, never attempt to use the PushTracker while charging.

Li-ion

Do not throw away the SmartDrive or PushTracker. Please properly dispose of each by recycling at the end of its life or send it back to Max Mobility.

Traveling and Shipping

Because the SmartDrive houses a Lithium-Ion battery, special considerations have to be taken when traveling on an airplane. The SmartDrive must be carried onto your plane and should be stored in the overhead bin. It is recommended that advanced arrangements be made with each airline operator and approval received prior to departure date. A "SmartDrive Airline Passenger / IATA Certificate" can be downloaded from the Max Mobility website [www.max-mobility] or provided upon request.

Use the provided foam stand for the SmartDrive to prevent movement and damage when transporting in a car. If riding in a cab, it is recommended to have the driver hand you the SmartDrive so that it doesn't get damaged from movement when placed in the trunk.

Also, special considerations need to be taken when shipping the SmartDrive due to the battery. Contact the shipping company being used for instructions on how to correctly package and label prior to shipping. Be sure to provide plenty of padding / protection for the SmartDrive to prevent damage during shipment.

5. Maintenance

Inspection

Always inspect the SmartDrive, omni-drive wheel, PushTracker, attachment hardware and thumb throttle buttons [if present] for missing parts / damage prior to each use. Cease use and contact Max Mobility or your mobility equipment dealer if you notice any of the following:

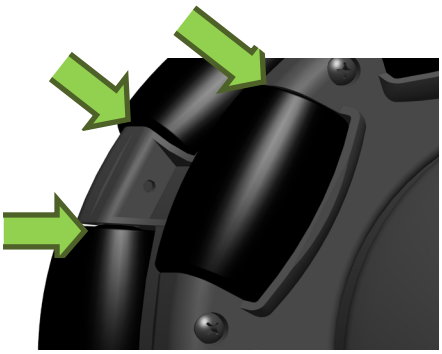
- Broken or cracked plastic
- Any of the rollers do not spin with little resistance, have flats worn in them or any other significant damage
- Significantly worn down rollers and / or damaged wheel plastic
- Ripping rubber on the PushTracker
- Missing or loose screws
- Adaptive clamp has rotated downward [on rigid wheelchairs]
- Broken or fraying cables
- Magnetic receptacle or plug has collected metal shards
- Any abnormal motor activation / deactivation activity [during use]

Cleaning

Cleaning of the SmartDrive can be done by wiping all of the parts down with a damp wash rag. This should be done at least once a month, or as needed.

Roller Lubricating or Replacement

The omni-drive wheel contains 16 rubber rollers that may wear down, depending on driving conditions, after extensive use. These rollers are able to be replaced. Also, in snowy climates, salt may cause corrosion to the bearings on these rollers and affect their performance. Spraying lubrication on these bearings will increase their usable lives [see graphic to the right]. Contact your mobility equipment dealer or Max Mobility for information on replacing / maintaining the rollers on your SmartDrive.



Other Maintenance

Contact Max Mobility or your mobility equipment dealer for any other maintenance or replacement that the device might need.

Download and connect to the App regularly to ensure your device is running the latest firmware, as features are added and improvements are made.

Troubleshooting

It is strongly recommended to update the firmware on your device to the latest version via the App prior to any troubleshooting as your issue may have been resolved in later firmware releases.

Safeguards are designed into the SmartDrive and PushTracker for your safety and to prevent damage to the circuit board and battery from other part failures or atypical situations. Most of these log an Error code that can be viewed on the PushTracker [ERR: ### - see "About" screen of "Settings Descriptions" section in the separate **PushTracker User's Manual** provided]. Here is a list of these safeguards, how they are indicated and how to address them:

- [ERR: 007] Motor deactivation when driving accompanied by a single SmartDrive beep indicates a loss of wireless connection between the PushTracker and SmartDrive [see "Bluetooth® Wireless Communication" section].
- [ERR: 005] No motor activation or motor deactivation when driving accompanied by a double SmartDrive beep indicates that the angle of the SmartDrive is outside its allowed operating range. If this repeats with the SmartDrive angled correctly [at approx. 45 degrees], the SmartDrive circuit board will have to be replaced as its gyro chip may be bad.
- [ERR: 002] Two (2) blinking SmartDrive LEDs indicate a bad motor. The motor will have to be replaced before it is operable again.
- [ERR: 003] Three (3) blinking SmartDrive LEDs indicate a current spike. The SmartDrive will need to be turned off and then on to use again.
- [ERR: 004] Four (4) blinking SmartDrive LEDs indicate overheating inside the unit. Turn the SmartDrive off and let it cool before using again.
- No LEDs or response on the SmartDrive / PushTracker indicate a dead battery. Attempt to recharge [as described in the "SmartDrive Battery Charging" section and separate **PushTracker User's Manual** provided].

Contact Max Mobility or your mobility equipment dealer for any other issues that you experience with the device.

6. Warranty

Max Mobility offers a two (2) year warranty against manufacturing defects. Max Mobility's obligation under this warranty shall be limited to repairing or providing replacement of part(s), which are found to be defective. Any part(s) of the system replaced by us at our discretion shall be with a functionally operative part.

This warranty may be voided if: 1) the product is not used according to instructions given in this instruction manual, 2) defects were caused by improper use as determined by the company personnel, 3) modification or alteration of any nature is made in the electrical circuitry or physical construction, or 4) defects are due to cause beyond control like lightning, abnormal voltage or while in transit at the purchaser's place of business.

Max Mobility is not responsible for any damage to one's wheelchair caused by the attachment or operation of the SmartDrive.

Manufacturer's Contact Information

Manufacturer:	Max Mobility, LLC
Address:	5425 Crossings Blvd. Antioch, TN 37013 USA
Phone:	(615) 953-5350 / Toll-Free (800) 637-2980
Fax:	(888) 411-9027
Website:	www.max-mobility.com / www.pushtracker.com
Email:	support@max-mobility.com

7. European Commission (EC) Authorized Representative

CE

Advena Ltd.
Pure Offices
Plato Close
Warwick CV34 6WE
United Kingdom

Must be completed to ensure customer satisfaction.

5425 crossings boulevard, nashville, tn 37013 usa • p: 800.637.2980 • f: 888.411.9027 • www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+ Training Certification

It is important for your safety and the safety of those around you that you are properly trained to use the SmartDrive. Please take this training seriously and be sure to fill-in all information. If you do not understand something, just ask.

SmartDrives are shipped in MX2+ control mode with moderate Maximum Speed and Acceleration settings which allow for familiarity and PushTracker deactivation practice prior to extensive use.

Download the PushTracker smartphone App in the Apple or Google Play App Store to quickly change SmartDrive settings and get the most out of your SmartDrive + PushTracker. There are also instructional videos available at **www.max-mobility.com** that are very helpful in learning all about your SmartDrive [use the Closed-Captions for subtitles in other languages].

1) Read the **SmartDrive User's Manual**, **PushTracker User's Manual** and **SmartDrive MX2 + PushTracker Quickstart Guide**. Please heed all of the warnings in yellow, as this information is important for your safety. Pay close attention to situations where it is safest and necessary to turn the SmartDrive power assist OFF [via PushTracker].

2) Demonstrate each of the skills to your dealer and check them off once you are confident with each skill:

- ☐ Making sure power assist is OFF, install the PushTracker onto your wrist. **Understanding that power assist should be OFF whenever handling the SmartDrive [or transferring into / out of your chair]**, switch the SmartDrive on and install it onto your wheelchair.
- ☐ Turn the power assist ON [via PushTracker] and allow for it to wirelessly connect to the SmartDrive.
- ☐ Before doing anything, practice SINGLE tapping your hand against your handrims with a stiff wrist. You will see the PushTracker LED go red if it's a good tap. Also practice DOUBLE taps. Continue to practice these taps until you get it every time.
- ☐ Activate the motor with a DOUBLE tap, SINGLE tap to set a slow coast speed and finally DOUBLE tap then brake to stop.
- ☐ Activate the motor again with a DOUBLE tap, this time setting a faster coast speed, and then DOUBLE tap brake to stop.
- ☐ Once you have perfected the tapping needed by the PushTracker to activate / set the coast speed / deactivate the motor, try to activate the motor, set a comfortable coast speed, turn in a figure 8, and then tap brake stop.
- ☐ If possible, find a LONG / FLAT / OPEN space to allow the SmartDrive to ramp up to Maximum Speed. Adjust the Maximum Speed or Acceleration to values that are comfortable in that and all predicted use environments.

If all skills are not able to be performed by the client, try the MX2 [or MX1] control mode and repeat this training.

3) Sign this form below and have the provider keep with the client's records.

SmartDrive Serial Number: _____ Date: _____

Client

I certify that I have read all the User's Manuals / labeling and demonstrated the skills checked above. I accept that the SmartDrive can be dangerous if not used carefully and I take responsibility for making responsible driving choices while using it. I understand there are many situations where the power assist should be turned OFF to prevent it from unintentionally powering forward, including: downhill slopes, up or down curbs, climbing large sidewalk cracks, while in confined spaces, before handling either the PushTracker or SmartDrive, whenever parked and / or transferring into / out of my wheelchair.

Name: _____ Signature: _____

Provider

I have observed the client performing the skills checked above.

Name: _____ Signature: _____



CUT OR TEAR HERE IF NEEDED

Nederlands

SmartDrive MX2+

Power Assist voor rolstoelen

Gebruikershandleiding

max mobility,® llc

5425 crossings boulevard
antioch, tn 37013 usa
p: 800.637.2980
f: 888.411.9027

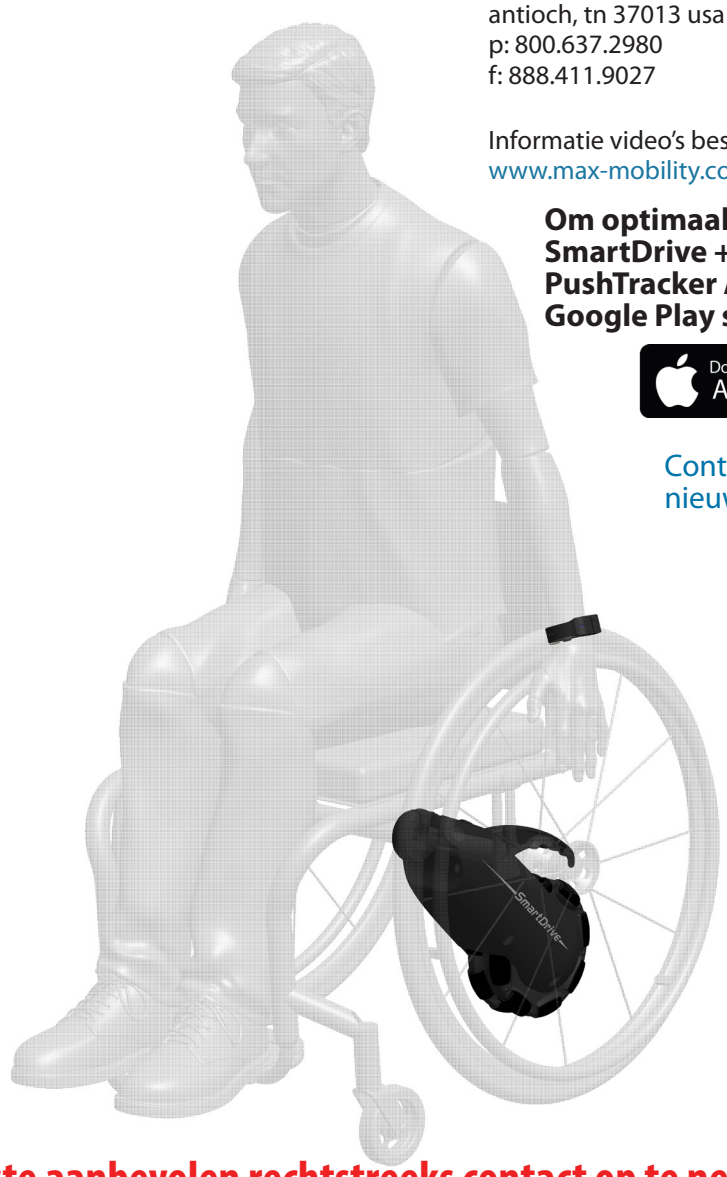
Informatie video's beschikbaar zie
www.max-mobility.com

Om optimaal gebruik te maken van uw SmartDrive + PushTracker, download de PushTracker App van de Apple App store of Google Play store.

Download on the App Store

ANDROID APP ON Google play

Controleer de app regelmatig op de nieuwste firmware-updates!



Het wordt ten zeerste aanbevolen rechtstreeks contact op te nemen met MAX Mobility voor onderhoud als u in de Verenigde Staten of Canada woont en uw apparaat nog steeds onder de garantie valt!

Specifi catieblad

Fabrikant: Max Mobility, LLC
Addres: 5425 Crossings Blvd.
Antioch, TN 37013
USA

Telefoon : (615) 953-5350 / Toll-Free: (800) 637-2980

max mobility®
www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+

Power Assist voor rolstoelen

Actieradius (vlak / geen weerstand):		19,8 km
Maximale snelheid (vlakke ondergrond):		Instelbaar [standaard ingesteld op 6 km/h]
Maximale snelheid (6o helling):		Instelbaar [standaard ingesteld op 6 km/h]
Maximale acceleratie:		Instelbaar tot 0,6 m/s^2 [standaard ingesteld op 0,2 m/s^2]
Motor vermogen:		250 W
Motor voltage:		36 V
Bedrijfstemparatuur:		-25 oC to 50 oC
Theoretisch rijbereik bij continu gebruik:		22,9 km
Totaal gewicht:		6,1 kg
Geluid niveau:		60,7 dB(A)
Verwachte levensduur:		5 jaar
Gebruikt Bluetooth® LE:	FCC ID	QOQBT113
	IC ID	5123A-BGTBLE113

OPMERKING: De genoemde waarden zijn van testen met een gebruiker van 150 kg. De afstand, snelheid, etc. variëren afhankelijk van de rijomstandigheden.

SmartDrive Model: MX2+

Totale lengte:	389 mm
Totale Breedte:	141 mm
Totale hoogte:	242 mm
Omni-wiel diameter:	193 mm
Omni-wiel breedte:	71 mm
Gewicht:	5,7 kg
Bevat batterij type:	Lithium Ion (Lithium Iron Phosphate)
Nominale bedrijfsspanning:	36 V
Elektrische lading:	3,4 Ah
Firmware versie(s):	Download / maak verbinding met App

Zie de **PushTracker Gebruikershandleiding** voor de specifi caties ervan.

Rolstoel Compatibiliteit

Rolstoel frame type:	Vast, Vouw, Hoog-laag, One-arm drive, Sta-op
Diameter wielen rolstoel:	22, 24, 25 of 26 inch (501, 540, 559 of 590 mm)
Afstand bevestiging vouwframe:	210 to 533 mm
Gewicht gebruiker:	14 kg tot 150 kg

De SmartDrive is getest en voldoet aan alle toepasselijke vereisten van de ANSI/RESNA Standards for Wheelchairs - Volume 1 and Volume 2 and ***EN 12184.***

De specifi caties van een rolstoel, zoals die zijn verstrekt door de fabrikant, kunnen enigszins worden beïnvloed door het aanbrengen van de SmartDrive



Inhoudsopgave

1. Introductie 1
- Beoogd gebruik van de SmartDrive 1
- Lees deze informatie voor gebruik 1
- Waarschuwingen en veiligheidsmaatregelen 1
- Elektromagnetische interferentie (EMI) 3
- Bluetooth Draadloze Communicatie 3
- Lijst van onderdelen 4

2. SmartDrive installatie 5
- Bevestiging SmartDrive 5
- PushTracker Band 5
- Bedieningsknoppen 5

3. Bediening SmartDrive 5
- Ondersteuning klaar voor gebruik 5
- EZ-ON Ondersteuning klaar voor gebruik 6
- Ondersteuning deactiveren 6
- MX2+ Modus 7
- MX2 Modus 7
- MX1 Modus 8
- Terugrol weerstand 8
- Gebruiksomstandigheden 8

4. Batterij 9
- Batterij informatie 9
- SmartDrive batterij opladen 10
- Reizen en vervoer 10

5. Onderhoud 10
- Inspectie 10
- Reiniging 10
- Rollers smeren of vervangen 10
- Overig onderhoud 11
- Problemen oplossen 11

6. Garantie 11
- Contactgegevens van de fabrikant 11

7. EC Authorized Representative 11

1. Introductie

Beoogd gebruik van de SmartDrive

De SmartDrive van Max Mobility, ondersteuningsapparaat voor de rolstoel, is uitsluitend bedoeld als hulp bij de aandrijving van handbewogen rolstoelen om daarmee de kracht die de gebruiker (gebruikersgewicht 14 tot 150 kg, ook pediatrie) moet leveren te verminderen. Het is bedoeld om gebruikt te worden door gebruikers die in staat zijn om zowel een elektrisch aangedreven als een handbewogen rolstoel te bedienen, als middel om hun mobiliteit te vergroten. Ook wordt sterk aanbevolen dat het gebruikt wordt op handbewogen rolstoelen die voldoen aan de afmetingen zoals vermeld onder "Rolstoel Compatibiliteit" in het Specificatieblad.

Lees deze informatie voor gebruik

Onjuist gebruik van de SmartDrive of de rolstoel waaraan deze is bevestigd, afhankelijk van de ondergrond, weersomstandigheden en verkeersomstandigheden, kan leiden tot mogelijk letsel en kan schade veroorzaken aan de rolstoel of de SmartDrive. Daarom mag de SmartDrive uitsluitend worden gehanteerd en gebruikt onder de volgende voorwaarden:

- De gebruiker is zowel lichamelijk als geestelijk in staat om de rolstoel en het apparaat, onder alle denkbare omstandigheden en situaties, te hanteren en te bedienen.
- De instructies over de behandeling en gebruik van de SmartDrive zijn bekend door het volledig lezen en begrijpen van deze gebruikershandleiding.
- Er zijn geen technische aanpassingen aan het apparaat gedaan.
- De gebruiker moet de tijd nemen om vertrouwd te raken met de wijze waarop de SmartDrive reageert en werkt door eerst de werking ervan te oefenen in een veilige omgeving, die vrij van risico's is. Men moet vertrouwd raken met de tik gevoeligheid, de herkenning van de hoepel aandrijving, rem reactie, acceleratie/topsnelheid, enz. van het apparaat, alvorens er op uit te trekken met het apparaat naar locaties waar een potentieel risicovolle situatie kan bestaan. Het wordt daarom ten zeerste aangeraden om de SmartDrive niet buiten de deur te gebruiken, alvorens deze veilig bediend kan worden in een "binnenomgeving".

Gebruik de SmartDrive niet in geval van problemen of storingen en neem contact op met Max Mobility voor service / verdere instructies. Elk gebruik dat indruist tegen de aanwijzingen in deze gebruikershandleiding, de aanbevelingen van de dealer of tegen de technische limiteringen aangegeven door hetzij Max Mobility dan wel de fabrikant van de rolstoel, wordt beschouwd als misbruik van de SmartDrive. Max Mobility is niet aansprakelijk voor enig letsel of schade veroorzaakt door dit type misbruik.

Waarschuwingen en veiligheidsmaatregelen

Alle waarschuwingen en veiligheidsmaatregelen van de fabrikant van de rolstoel moeten in acht worden genomen in aanvulling op welke in deze handleiding worden genoemd. Het niet opvolgen hiervan kan leiden tot ernstig letsel of overlijden

Het hanteren of gebruiken van de SmartDrive door iemand die geen goede instructie heeft gekregen via deze handleiding kan leiden tot ernstig letsel of overlijden.

Probeer niet de SmartDrive te bevestigen aan een rolstoel dat niet voldoet aan de afmetingen zoals beschreven onder de sectie "Rolstoel compatibiliteit" in het Specificatieblad.

U MOET vertrouwd zijn met de reacties en prestaties van de SmartDrive, voordat u deze regulier gaat gebruiken. Probeer geen gebruik buitenshuis, alvorens u in staat bent deze veilig binnenshuis te gebruiken zonder dat u tegen wanden of andere voorwerpen botst.

Manieren om een rolstoel met SmartDrive op een veilige manier te gebruiken verschillen voor iedere afzonderlijke gebruiker afhankelijk van functie en vaardigheid.

De specificaties van een rolstoel, zoals die zijn verstrekt door de fabrikant, kunnen enigszins worden beïnvloed door het aanbrengen van de SmartDrive.

Door het aanbrengen van de SmartDrive aan uw rolstoel kan deze anders aanvoelen. Neem de tijd om gewend te raken aan dit nieuwe gevoel.

Inspecteer altijd de SmartDrive, PushTracker, bevestigings materiaal en de optionele bedieningsknoppen op missende onderdelen / beschadigingen voorafgaand aan elk gebruik. Zie de sectie Onderhoud voor onderdelen waar u op moet letten.

Wees er zeker van dat zowel de SmartDrive als de PushTracker opgeladen zijn voor gebruik.

Let altijd goed op de ondergrond waarop u met uw rolstoel rijdt: SmartDrive gemonteerd of niet, de voorwielen kunnen vast komen te zitten in scheuren, sporen, gaten, richels etc. Wanneer dit gebeurd kunt u uit uw rolstoel Gebruik het niet op ruw terrein, gladde oppervlakken, extreme hellingen, of op een losse ondergrond. Dit kan letsel veroorzaken of schade aan uw SmartDrive en de garantie doen vervallen.

(Vervolg op volgende pagina)

De SmartDrive is niet ontworpen om over hoge stoepranden / traptreden te rijden. Doe dit uitsluitend als dat niet anders kan en vraag altijd om assistentie. Zorg er ook voor dat u de SmartDrive [via de PushTracker] UITschakelt.

Betracht grote voorzichtigheid, wanneer u de rolstoel met SmartDrive gebruikt, wanneer u zich in de buurt van straten bevindt. Overweeg de SmartDrive [via de PushTracker] UIT te schakelen om risico's te beperken.

Wanneer u hoofdwegen, kruisingen, spoorwegovergangen of snelwegen oversteekt, evenals het geval dat u lange, steile hellingen neemt, overweeg dan altijd om iemand bij u te hebben in het belang van uw eigen veiligheid.

Voor wat betreft het omhoog en omlaag rijden op hellingen, volg hierbij de instructies van de diverse rolstoelfabrikanten op.

Het nemen van een stoeprand of obstakels kan leiden tot omkantelen met ernstig lichamelijk letstel tot gevolg. Schakel uw SmartDrive [via de PushTracker] UIT wanneer u dergelijke acties gaat ondernemen. Als u er aan twijfelt of u veilig over een stoeprand of obstakel kunt komen, vraag dan ALTIJD hulp. Wees kritisch over uw rijvaardigheden en omtrent uw persoonlijke beperkingen. Oefen nieuwe vaardigheden alleen met hulp van een begeleider.

De PushTracker dient ALLEEN te worden gedragen door de gebruiker zittend in de rolstoel waaraan de SmartDrive is bevestigd.

Betracht grote voorzichtigheid, wanneer u een rolstoel met SmartDrive in gesloten ruimten of drukke / besloten ruimten gebruikt. Overweeg om de SmartDrive [via de PushTracker] UIT te schakelen om de kans op aanrijdingen, schade of letsel te verkleinen.

Schakel de SmartDrive [via de PushTracker] altijd UIT als uw rolstoel is geparkeerd om te voorkomen dat deze zich per ongeluk in werking stelt.

Schakel de SmartDrive [via de PushTracker] altijd UIT voordat u de PushTracker van uw pols verwijdert.
Het tikken hoeft niet buitensporig of "hard" te zijn. Stevig tikken met een rechte pols in een redelijk tempo (bijv. een halve (0,5) seconde tussen twee tikken is voldoende).

Wees altijd voorzichtig, wanneer u een transfer maakt in of uit de rolstoel. Iedere mogelijke voorzorgsmaatregel moet worden genomen om de te overbruggen afstand te minimaliseren en u dient te controleren dat de wiel-vergrendeling van uw rolstoel is ingeschakeld, zodat de wielen niet kunnen bewegen. Schakel altijd de SmartDrive [via de PushTracker]UIT, wanneer u een transfer maakt.

De optionele bedieningsknoppen zijn ontworpen om gebruikt te worden in combinatie met een zitkussen ter voorkoming dat u direct op de snoeren zit. Het wordt sterk aangeraden een zitkussen te gebruiken wanneer u deze bedieningsknoppen gebruikt.

De SmartDrive en PushTracker hebben een industriële klimaat test doorstaan, dezelfde als bij elektrische rolstoelen, en worden geacht regen en spatwaterdicht te zijn. Volledige onderdompeling van één van beide kan storingen of schade veroorzaken waarbij de garantie vervalt. Doe de PushTracker af voordat een bad of douche neemt.

De oppervlakte temperatuur van de SmartDrive kan verhogen en te heet worden om aan te raken wanneer ze worden blootgesteld aan externe bronnen warmte, zoals zonlicht.

Het gebruik van anti-kiepwieltjes vermindert het risico aanzienlijk op achterover kantelen, wat tot ernstig letsel zou kunnen leiden. Als u bang bent om achterover te kantelen, gebruik dan anti-kiepwieltjes. Anti-kiepwieltjes behoeden u voor achteroverkantelen, maar beperken uw mogelijkheden om de stoep op te gaan of bij sommige andere manoeuvres. Op dezelfde manier als kinderen leren fietsen zonder zijwieltjes, kunt u leren om uw rolstoel te gebruiken met anti-kiepwieltjes. Het wordt ten ZEERSTE aangeraden om anti-kiepwieltjes te gebruiken op de rolstoel totdat de gebruiker gewend is geraakt aan het gebruiken van de SmartDrive in alle mogelijke omgevingen, situaties en omstandigheden.

Kantel uw rolstoel niet of maak geen wheely zonder hulp, tenzij u zeer vaardig bent.

Verplaats uw gewicht of zitpositie niet in de richting waarnaar u reikt, aangezien de rolstoel naar achteren of zijwaarts kan kantelen.

Leun niet naar achteren over de rugleuning om voorwerpen te pakken van achteren, aangezien dit er toe kan leiden dat de rolstoel naar achteren kantelt.

Ga niet op het frame van uw rolstoel staan.

Uw rolstoel is niet ontworpen voor training met gewichten en is onveilig om te gebruiken als zitplaats, terwijl u met gewichten traint. Training met gewichten vanuit uw rolstoel verandert op aanzienlijke wijze de stabiliteit van uw stoel en kan er toe leiden dat deze omkantelt.

Probeer niet om een bewegende rolstoel te stoppen met de wielvergrendeling. Wielvergrendelingen zijn geen remmen.

Maak geen gebruik van een roltrap of soortgelijks wanneer u de rolstoel met SmartDrive gebruikt. Er kan dan ernstig lichamelijk letsel optreden.

Iedere onbevoegde aanpassing aan de SmartDrive doet de garantie vervallen en kan een veiligheidsrisico opleveren.

OPMERKINGEN: Afbeeldingen in deze handleiding kunnen enigszins afwijken van uw SmartDrive
Een digitale versie van deze Gebruikershandleiding en informatieve video's zijn beschikbaar op onze website [www.max-mobility.com / www.pushtracker.com] voor mensen met visuele, lees of cognitieve beperkingen.

Het serienummer van uw SmartDrive bevindt zich aan de onderzijde. Het is aanbevolen om deze handleiding goed te bewaren en het serienummer van uw SmartDrive hieronder te noteren voor later gebruik.

SmartDrive Serienummer: _____

Elektromagnetische interferentie (EMI)

Elektromagnetische interferentie wordt veroorzaakt door bronnen die radiogolven uitzenden. Voorbeelden hiervan zijn radio/tv-zenders, ontvangers, transceivers [zenden en ontvangen signalen], mobiele telefoons, walkietalkies, enz. In de dagelijkse omgeving zijn er vele bronnen van EMI, waarvan sommige te vermijden zijn en andere waarvan men zich niet eens bewust is. Elektrisch aangestuurde apparaten, zoals de SmartDrive, zijn gevoelig voor EMI, zowel sterke als zwakkere, die uitgezonden worden door dit type zenders, evenals voor elektrostatische ontlading (ESD) en geleide bronnen. Deze interferenties kunnen leiden tot het onbedoeld activeren van de motor van de SmartDrive, of tot beschadiging van het besturingssysteem, hetgeen een potentieel veiligheidsrisico kan opleveren of kostbare reparaties tot gevolg kan hebben.

Iedere aangedreven rolstoel of elektrisch hulpapparaat is slechts tot op een bepaald niveau bestand tegen EMI, wat ook wel het "immuniteitsniveau" wordt genoemd. Hoe hoger het immuniteitsniveau, hoe lager risico het apparaat loopt op interferentie. Van een immuniteitsniveau van 20 V/m wordt aangenomen dat het voldoende bescherming biedt tegen bronnen die wij op dagelijkse basis tegenkomen. De SmartDrive is getest en daarvoor is vastgesteld dat het immuun is tot dit immuniteitsniveau van 20 V/m. Hoewel voldoende beschermd tegen EMI, kunnen aanpassingen aan de stoel of het aanbrengen van accessoires de immuniteit beïnvloeden. Onderdelen van andere leveranciers hebben onbekende EMI-eigenschappen en hun interactie met de SmartDrive is niet getest.

Elektromagnetische energie wordt in toenemende mate sterker naarmate u dichter bij de bron daarvan komt. Daarom wordt aangeraden om de SmartDrive niet te gebruiken in de dichte nabijheid van bronnen van radiogolven. Er kunnen drie categorieën van EMI-bronnen worden onderscheiden:

1. Langegolf transceivers: Dit zijn bronnen van lange radiogolven, waaronder commerciële radio- en televisiezendmasten en amateurzendinstallaties (HAM).
2. Middengolf-, mobiele transceivers: Dit zijn bronnen van potentieel sterke radiogolven, inclusief tweeweg-radio's zoals die worden gebruikt door voertuigen van noodhulpdiensten, tractortrailers en taxi's.
3. Hand tranceivers: Dit zijn bronnen met een relatief lage golfsterkte, maar deze kunnen dicht bij uw rolstoel komen, zoals walkietalkies, 27 MC-band-zenders (CB), mobiele telefoons en andere persoonlijke communicatieapparatuur.

De volgende apparatuur veroorzaakt waarschijnlijk geen EMI-problemen: draadloze telefoons, MP3 / CD-spelers, televisietoestellen en AM/FM-radio's.

⚠ Gebruik geen hand-held transceivers (zender-ontvangers), zoals 27 MC band (CB) radio's, of zet persoonlijke communicatie apparaten, zoals mobiele telefoons, niet AAN terwijl de SmartDrive is ingeschakeld.

Wees je bewust van nabijgelegen zenders, zoals radio- of tv-stations, en probeer te voorkomen er dicht bij te komen.

Wanneer onbedoelde beweging van de SmartDrive optreedt, schakel deze dan UIT zodra het veilig is.

Wees ervan bewust dat het toevoegen van accessoires of onderdelen aan uw rolstoel het gevoeliger voor EMI kan maken. [Opmerking: Er is geen gemakkelijke manier om het effect op de algehele immuniteit van het apparaat te evalueren].

Meld alle incidenten van onbedoelde beweging aan Max Mobility, en noteer of er een bron van EMI in de buurt was.

USA / Canada

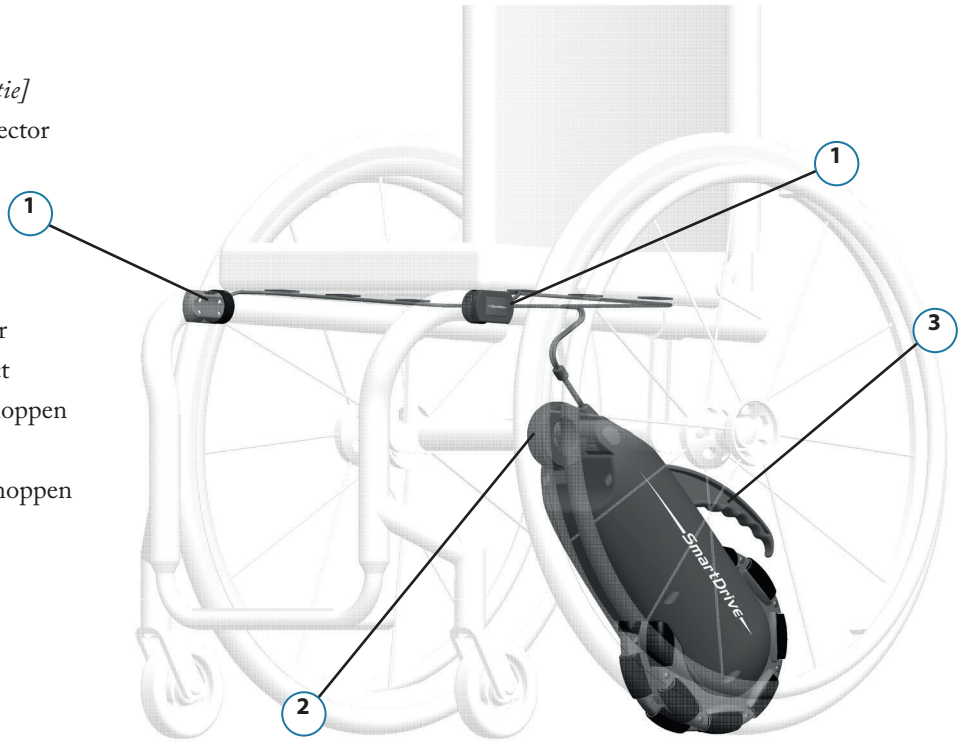
Dit apparaat voldoet aan onderdeel 15 van de FCC-regels. Het gebruik is onderworpen aan de volgende twee voorwaarden: (1) Dit apparaat mag geen schadelijke interferentie veroorzaken; en (2) dit apparaat moet bestand zijn tegen enig type interferentie, inclusief interferentie die ongewenste activering veroorzaakt. Iedere verandering of aanpassing die niet nadrukkelijk is goedgekeurd door de partij die verantwoordelijk is voor de naleving, kan de bevoegdheid van de gebruiker om het apparaat te bedienen beëindigen.

Bluetooth® Draadloze Communicatie

Bluetooth® draadloze communicatie [2,4 GHz frequentieband] wordt door de PushTracker gebruikt om met de SmartDrive te communiceren om de ondersteuning in of uit te schakelen, signalen te versturen of te ontvangen van een smartphone. De PushTracker moet binnen 8 meter van de SmartDrive / smartphone zijn om te verbinden en te communiceren. Het maximale vermogen van deze technologie is 10 mW en de werking van dit apparaat in de nabijheid van andere draadloze apparaten [bijvoorbeeld elektromagnetisch beveiligingssystemen, Bluetooth headsets, etc] kan het verlies van verbinding met het apparaat veroorzaken. Bij een verlies van de verbinding wordt de ondersteuning altijd gedeactiveerd wanneer de motor draait; de SmartDrive geeft dan een piep signaal en de PushTracker zal trillen als indicatie wanneer dit gebeurt. Worst case co-existentie testen zijn uitgevoerd op het apparaat om de veiligheid en effectiviteit te verzekeren. Wanneer continue problemen met de verbinding van het apparaat wordt ervaren, neem dan onmiddellijk contact op met Max Mobility voor het oplossen hiervan.

Lijst van onderdelen

1. Bedieningsknoppen
[worden apart verkocht als optie]
2. Bevestigingsmateriaal / connector
3. SmartDrive / Aandrijfunit
4. Rollers
5. SmartDrive Handvat
6. SmartDrive LEDs
7. SmartDrive Tuimelschakelaar
8. SmartDrive Dop Laadcontact
9. Contact Lader/Bedieningsknoppen
10. Omni-Aandrijf Wiel
11. Stekker lader / bedieningsknoppen
12. Bedieningsknop LED
13. Bedieningsknop Velcro Lus
14. PushTracker











2. SmartDrive Installatie

Bevestiging SmartDrive

De SmartDrive is ontworpen om gemakkelijk en snel te bevestigen aan alle type handbewogen rolstoelen, zowel vastframe rolstoelen als vouwframe rolstoelen. Raadpleeg het **Specificatieblad** om de compatibiliteit van uw rolstoel te controleren. Custom SmartDrive bevestigingsoplossingen zijn verkrijgbaar als de standaard bevestiging niet past op de gewenste rolstoel.

Volg de afzonderlijke handleiding die bij de bevestiging wordt meegeleverd voor de juiste set-up voorafgaand aan het gebruik.

Aanpassingen aan de rolstoel kunnen gevolgen hebben voor de positie of richting van de SmartDrive. Stel de bevestiging aan de rolstoel bij of vervang deze, iedere keer als er veranderingen aan de rolstoel zijn aangebracht.

PushTracker Band

De PushTracker is ontworpen om gemakkelijk en veilig om te doen aan de pols in verschillende maten. Kies een maat die goed blijft zitten om het bovenste gedeelte van uw pols. Het heeft een ingebouwde versnellingsmeter die controleert of je handen een hoepel aandrijfbeweging maken voorafgaand aan het activeren van de ondersteuning, en voelt ook als je met je hand tegen de hoepel tikt om te ondersteuning te deactiveren. Bovendien is het voorzien van een OLED scherm, LED en trilmotor om verschillende toestanden en activeringen / deactivering die optreden tijdens het gebruik aan te geven.

Het wordt aangeraden om de PushTracker goed te laten aansluiten aan de pols, zodat de PushTracker de meest betrouwbare waarneming kan doen van uw hand beweging om de SmartDrive te bedienen, aandrijvings activiteiten te registreren etc.

Om communicatie met andere SmartDrives te voorkomen wordt bij elke aandrijfunit een PushTracker geleverd die specifiek aan deze SmartDrive is gekoppeld. Zie de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding** voor het koppelen van een nieuwe PushTracker met de SmartDrive.

De band van de PushTracker is ontworpen voor de meeste gebruikers; maar heeft u moeite met het vastzetten van de band, of als deze niet lekker zit, of u wilt een andere kleur / ander materiaal dan kunt u naar keuze nagenoeg elk type horloge band met breedte maat 18mm aanschaffen.

Zie de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding** voor complete informatie, specificaties band maat / bevestiging en bediening.

Bedieningsknoppen *[worden apart verkocht]*

De twee (2) SmartDrive bedieningsknoppen zijn eenvoudig te monteren op het frame van de rolstoel op een positie dat deze snel bereikbaar zijn en er gemakkelijk op te drukken is. De knoppen kunnen worden gebruikt om de motor uit te schakelen, en om actief de motor te activeren.

Deze worden afzonderlijk verkocht als optionele accessoire. Volg de afzonderlijke handleiding die bij de knoppen wordt meegeleverd voor de juiste set-up en de bediening voor gebruik.

3. Bediening SmartDrive

Schakel ALTIJD de ondersteuning UIT [via de PushTracker] wanneer deze geparkeerd staat, voordat u in of uit uw rolstoel gaat, wanneer u de PushTracker van uw pols en / of SmartDrive van uw stoel af haalt om onbedoeld activering te voorkomen.

Ondersteuning klaar voor gebruik

De gebruiker van een met een SmartDrive uitgeruste rolstoel kan de ondersteuning gebruiken wanneer gewenst of het apparaat uit zetten [via de PushTracker] en de rolstoel gebruiken alsof de SmartDrive niet op de rolstoel zit.

Met de SmartDrive reeds bevestigd aan de rolstoel [zoals beschreven in de afzonderlijke handleiding van de bevestiging] en ingeschakeld, zal de SmartDrive wachten op de draadloze verbinding met de specifiek gekoppelde PushTracker door deze IN te schakelen door het indrukken en loslaten van de Power Assist knop [zie de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding**].

Opnieuw indrukken en loslaten van de Power Assist knop zal de draadloze verbinding met SmartDrive verbreken. Met de ondersteuning UIT en dus geen draadloze verbinding met de PushTracker zal de SmartDrive niet geactiveerd kunnen worden om ondersteuning te geven, dus kan je met de rolstoel rijden zonder ondersteuning.

EZ-ON Ondersteuning klaar voor gebruik

Als EZ-ON is geactiveerd [zie "SmartDrive-instellingen" in de gebruikershandleiding van de PushTracker], houdt u uw arm zodanig dat de PushTracker volledig horizontaal is [evenwijdig aan de grond]. Indien correct georiënteerd, zal de laad-LED blauw oplichten [zie onderstaande afbeelding], waarbij DUBBEL tikken op het PushTracker-scherm de SmartDrive AAN zal zetten. Herhaal deze acties om de SmartDrive uit te schakelen. Dit is een geweldige functie als u een beperkte vingerfunctie hebt die het moeilijk maakt om de Power Assist-knop in te drukken.





Ondersteuning deactiveren

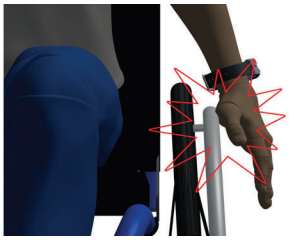
Er zijn verschillende manieren om de ondersteuning te deactiveren afhankelijk in welke Modus er gereden wordt [zie de verschillende Modus secties]. De veiligste en dus geprefereerde manier van deactivatie is om een tikkende beweging te maken met uw arm waaraan u de PushTracker draagt. Bewegingssensoren in de PushTracker herkennen de tikkende beweging [zie onderstaande figuren] waardoor vervolgens de motor uitschakelt. Idealiter wordt deze deactivatie beweging door de gebruiker gemaakt door met hun hand [waar de PushTracker aan zit] tegen de hoepel te slaan voorafgaand aan het remmen. Een juiste deactiverende beweging wordt aangegeven door de LED op de PushTracker die dan rood oplicht. Deze indicatie wordt gegeven, zelfs wanneer de motor niet draait, zodat met kan oefenen om hiermee vertrouwd te raken vóór gebruik. Afhankelijk in welke bedieningsmodus wordt gereden, moet een ENKELE [1] of DUBBELE [2] tikkende bewegingen tegen de hoepel worden gemaakt [zie verschillende Modus secties]. De gevoeligheid van het tikken tegen de hoepel, of de kracht/impact is naar eigen behoefte in te stellen [zie de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding**]. Gebruik voor de beste respons het onderste gedeelte van uw handpalm om de tik uit te voeren.

Als de motor wordt uitgeschakeld, geeft de PushTracker een trilling en wordt de LED rood als indicatie dat er geen ondersteuning meer wordt gegeven.

De laatste manier om de motor uit te schakelen is door de Power Assist knop op de PushTracker in te drukken en weer los te laten. Deze manier van uitschakeling zal een dubbele trilling en rode LED-indicatie geven voordat de PushTracker wordt uitgeschakeld en de draadloze verbinding met de SmartDrive verbroken wordt.

Wanneer er storingen optreden of u ervaart problemen met de duw detectie/ deactivering/ bedieningsknoppen van de SmartDrive, stop dan met het gebruik van het apparaat en neem contact op met Max Mobility voor verdere ondersteuning.







De SmartDrive kan ALTIJD worden gedeactiveerd door de ondersteuning (via de PushTracker) UIT te schakelen/ de draadloze verbinding met de SmartDrive te verbreken. Als u de optionele bedieningsknoppen heeft zal het indrukken en loslaten van één van beide knoppen ook de motor uitschakelen tijdens het rijden.

Wees extra voorzichtig bij heuvels, hellingen, opritten, in drukke / besloten ruimten etc.

Het tikken hoeft niet buitensporig of "hard" te zijn. Stevig tikken met een rechte pols in een redelijk tempo (bijvoorbeeld een halve (0,5) seconde tussen twee tikken is voldoende).

Hoewel de PushTracker is ontworpen om de tikkende beweging/impact hiervan van uw arm waaraan u de PushTracker draagt te voelen, kunnen andere bewegingen met uw arm tijdens het rijden eventueel activatie/ deactiveren veroorzaken. Wanneer de motor ondersteuning geeft, is het raadzaam om uw handen over uw hoepels te plaatsen voor het sturen, dan indien gewenst een stevige tikkende beweging om te deactiveren en vervolgens remmen om te vertragen.

Schakel ALTIJD de ondersteuning UIT [via de PushTracker] wanneer deze geparkeerd staat, voordat u in of uit uw rolstoel gaat, waanneer u de PushTracker van uw pols en / of SmartDrive van uw stoel af haalt om onbedoelde activering te voorkomen.

MX2+ Modus

MX2+ is standaard modus voor ondersteuning [zie "SmartDrive Instellingen" in de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding** voor het veranderen van de modus]. Deze verbazingwekkende modus laat u rondrijden zoals u wilt, en u krijgt snel en gemakkelijk de ondersteuning die u nodig heeft voor elke situatie. Het gebruiken van deze modus is ideaal voor mensen met een verminderde handfunctie omdat de ondersteuning wordt geactiveerd door een dubbele tikkende beweging te maken met de arm waaraan de PushTracker zit. Daarnaast, kan dit samen gebruikt worden met de optionele bedieningsknoppen.

Om de SmartDrive te activeren in deze modus, met de ondersteuning AAN en draadloos verbonden, maakt u een DUBBELE tikkende beweging tegen uw hoepel met de arm waar de PushTracker aan zit. Hiermee zal de motor in beweging komen en de rolstoel voorwaarts gaan duwen en accelereren in de mate zoals deze is ingesteld op de PushTracker [zie "SmartDrive Instellingen" in de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding**]. Terwijl de snelheid toeneemt maakt u een ENKELE tikkende beweging om de huidige snelheid vast te houden, de SmartDrive houdt deze snelheid vast totdat u weer een DUBBELE tikkende beweging maakt / of als u de ondersteuning UIT zet.

Hoewel deze modus het mogelijk maakt om vanuit de rust stand te starten met ondersteuning, kan dit ook terwijl de rolstoel in beweging is. Dan zal de SmartDrive snel op uw huidige snelheid komen en vanaf daar accelereren. Dit betekent dat u de rolstoel zelf in beweging kan zetten en dan met een DUBBELE tikkende beweging de SmartDrive kan activeren en laten accelereren totdat een ENKELE tik de dan bereikte snelheid behoudt of met een DUBBELE tik de motor wordt uitgeschakeld.

Dit klinkt allemaal misschien ingewikkeld, maar het is eigenlijk heel simpel. Een DUBBELE tikkend beweging zal ofwel de motor activeren en de snelheid opvoeren ofwel de motor deactiveren [als deze draait], en een ENKELE tikkende beweging, terwijl de motor draait, zet de snelheid die op dat moment wordt gereden vast.

Sturen blijft onveranderd door het beetpakken van één van de hoepels. De motor zal versnellen in de mate zoals is ingesteld in de PushTracker, tot de maximale snelheid eveneens zoals ingesteld in de PushTracker [zie "SmartDrive Instellingen" in de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding** voor het veranderen van deze instellingen]. Als de SmartDrive sneller gaat of accelereert dan dat u comfortabel vindt, pas dan de Acceleratie en Maximale Snelheid instellingen aan naar die bij u en uw rolstoelkunde passen.

Zoals altijd, het kort indrukken en loslaten van de Power Assist knop op PushTracker deactiveert de motor [wanneer deze draait] en zet de ondersteuning UIT [zoals omschreven in de sectie "**Ondersteuning deactiveren**"].

Als u aan het rijden bent [motor draait al op de de snelheid welke vastgezet is met ENKELE tik tegen de hoepel] en u wenst sneller te rijden, dan zijn er een paar mogelijkheden. Doormiddel van een push via de hoepels naar de gewenste snelheid gaan en dan weer een ENKELE tik tegen de hoepel maken om deze snelheid te blijven rijden. Of, zonder een push via de hoepels te hoeven maken, door een DUBBELE tik te maken om de motor te deactiveren en dan minstens één (1) seconde te wachten om weer een de DUBBELE tik maken om de motor weer te activeren en te laten accelereren.

Wanneer er enige storing optreedt of problemen zijn met de activatie/ deactivering/ acceleratie van de SmartDrive, stop dan met het gebruik van het apparaat en neem contact op met Max Mobility voor verdere ondersteuning.

⚠ Elke keer als de motor al draait en u maakt een ENKELE tik tegen de hoepel wordt de dan gereden snelheid aangehouden. Wanneer u een helling af rijdt en hierdoor de snelheid hoger wordt dan de vastgezette snelheid [motor is aan het free-wheelen], een ENKELE tik zet de snelheid vast op je huidige hogere snelheid. Overweeg de ondersteuning UIT te schakelen [met de PushTracker] alvorens af te dalen van een helling om dit te voorkomen.

De acceleratie van de SmartDrive zou kunnen veroorzaken dat de rolstoel naar achterover kantelt en letsel veroorzaakt. Het wordt aanbevolen dat de gebruiker iets naar voren leunt om dit kantelen te voorkomen en de mate van accelereren wordt in gesteld op een waarde waarbij ditniet mogelijk is.

MX2 Modus

MX2 modus [voorheen bekend als de normale modus] is een andere bedienings optie waar men gebruik van kan maken [zie "SmartDrive Instellingen" in de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding** voor het veranderen van de modus]. In deze modus, met de ondersteuning AAN en klaar voor gebruik, is de SmartDrive in staat om te herkennen wanneer u de rolstoel met de hoepels een duw voorwaarts heeft gegeven. Op zijn beurt activeert motor die ondersteuning geeft, op een snelheid die gelijk is aan die welke u met de duw via hoepels bereikt heeft. De SmartDrive is in staat om van iedereen zijn individuele "duw" te herkennen, dus u hoeft uw hoepeltechniek niet aan te passen. Dat is ideaal voor alledaags gebruik, aangezien dit het aantal duwbewegingen vermindert die u normaal zou maken terwijl u het ook actief houdt.

De MX2 is ontworpen om de gebruiker te blijven ondersteunen totdat een ENKELE tikkende beweging wordt gemaakt met de arm waaraan de PushTracker gedragen wordt of wanneer de ondersteuning met de PushTracker wordt UITgeschakeld [zoals beschreven in de sectie "**Ondersteuning deactiveren**"] OF wanneer een andere, snellere hoepel beweging voorwaarts wordt uitgevoerd. In dat laatste geval zal de SmartDrive versnellen en ondersteuning geven op de snelheid die de gebruiker met de snellere hoepel beweging bereikt heeft. Wanneer u een voorwaartse hoepelbeweging heeft gemaakt en de motor is geactiveerd, houd dan uw handen bij/over de hoepels [en de bedieningsknoppen, indien aanwezig] zodat u de motor direct kunt uitschakelen wanneer remmen/uitschakelen nodig is.

Raadpleeg "SmartDrive Instellingen" in de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding** hoe de maximale snelheid van SmartDrive te veranderen / te limiteren.

Wanneer er enige storing optreedt of problemen zijn met de duw detectie/ deactivering/ bedieningsknoppen van de SmartDrive, stop dan met het gebruik van het apparaat en neem contact op met Max Mobility voor verdere ondersteuning.

De SmartDrive is in staat om alle soorten hoepel bewegingen te herkennen. Verander niet de manier waarop u dit doet omdat het zou kunnen leiden tot blessures in de toekomst.

Voorzichtigheid is geboden bij gebruik in een afdaling. Overweeg de ondersteuning UIT te schakelen [via de PushTracker] alvorens af te dalen.

De acceleratie van de SmartDrive zou kunnen veroorzaken dat de rolstoel naar achterover kantelt en letsel veroorzaakt. Het wordt aanbevolen dat de gebruiker iets naar voren leunt om dit kantelen te voorkomen

MX1 Modus

MX1 modus [voorheen bekend als de "Beginners Modus"] is een andere bedienings optie die men kan selecteren [zie "SmartDrive Instellingen" in de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding**]. In deze modus, werkt de deactivatie hetzelfde als in de MX2 modus [zie "MX2 Modus" en "Ondersteuning deactiveren" secties], maar je kan de ondersteuning ook deactiveren door te remmen op de hoepels. De SmartDrive herkent dat, door het remmen op de hoepels, de snelheid vermindert en zal de motor uitschakelen. Deze modus kan goed gebruikt worden in binnen situaties of om bekend te raken met het tikken om de motor te deactiveren waarna het tijd is om over te schakelen naar ofwel de MX2 ofwel MX2+ modus om het beste van de SmartDrive te ervaren in alle omstandigheden die men aantreft in het dagelijkse gebruik.

Lees en volg alle waarschuwingen op voor de MX2 modus.

Terugrol weerstand

De SmartDrive levert een terugrol weerstand als de ondersteuning is ingeschakeld terwijl de rolstoel achteruit rijdt. Dit is een veiligheidsfunctie die vereist de rolstoel in rust te zijn om met rijden te beginnen. Wanneer de terugrol weerstand niet is geactiveerd, zal de SmartDrive vrij achteruit rollen.

Zoals eerder gewaarschuwd, wees extra voorzichtig bij heuvels, hellingen, opritten, etc.

Vooral op steile hellingen en/of bij erg zware rolstoelgebruikers kan de terugrol weerstand mogelijk achteruit rollen niet voorkomen.

De terugrol weerstand is geen parkeerrem. Als stilstaan op een helling gewenst is zet dan de rolstoel vast met de remmen.

Gebruiksomstandigheden

De SmartDrive is ontworpen voor de gangbare gebruiksvoorwaarden die een handbewogen rolstoel in het dagelijks leven tegenkomt. Max Mobility raadt u aan om het gebruik van het apparaat te beperken tot binnenshuis en licht gebruik buitenshuis. U dient alle gebruiksvoorwaarden die door de fabrikant van uw rolstoel zijn aangegeven, altijd op te volgen in aanvulling op het vermijden van het volgende:

- Los zand, modder of grind
- Plassen water
- IJzige ondergronden
- Ruw terrein
- Zeer steile /extreme hellingen

Het totale gewicht van een complete SmartDrive set is 6,1 kg. Dit gewicht moet meegerekend worden met het totale belastbare gewicht voor de rolstoel. Het maximaal toegestane belastbare gewicht, zoals aangegeven door uw rolstoelfabrikant, mag nooit worden overschreden door toevoeging van de SmartDrive.

De beste manier om de hellingen en opritten te nemen is dit zo traag mogelijk te doen. Op een schuine ondergrond, drijf de hoepels aan om de motor te activeren en rem met de hoepel aan de hoge zijde om de rolstoel rechtdoor te laten rijden.

Tevens, de rollers op het omni-aandrijfwiel zorgen voor het kunnen zwenken met de rolstoel omdat deze zijwaarts soepel rollen over de ondergrond. Let op dat u ervoor zorgt dat de SmartDrive niet vast komt te zitten op zaken zoals stoepranden of in kleine scheuren in de stoep wanneer u draait. De bevestiging hardware is ontworpen om als eerste kapot te gaan, dus als de SmartDrive vast komt te zitten, kan dit de adapter / vouw adapter doen breken waardoor u zonder ondersteuning komt te zitten. In sommige situaties is het daarom het beste om de SmartDrive uit te zetten, handmatig verder te gaan en daarna weer te starten met het gebruik van de ondersteuning.

Indien enig onderdeel van de SmartDrive ongeluk wordt ondergedompeld in water of overgoten met water, moet de gebruiker het gebruik staken en het minstens 12 uur laten drogen aan de lucht voordat men het weer gaat gebruiken. Het wordt aanbevolen om de SmartDrive en de PushTracker binnenshuis op te slaan. Als het in extreme temperaturen is opgeslagen, geef het dan voor gebruik voldoende tijd om het op te laten warmen of af te laten koelen.

De bedrijfstemperatuur van de SmartDrive ligt tussen -25 °C en 50 °C.

Als er storingen of problemen worden ervaren met de SmartDrive, stop dan met het gebruik van het apparaat en neem contact op met Max Mobility voor verdere ondersteuning.

4. Batterij

Hoewel de batterij in de SmartDrive aandrijfunit zeer klein en compact is, kan het een grote hoeveelheid energie opslaan. Foutieve behandeling of opslag kan de apparatuur beschadigen en in sommige gevallen resulteren in schokken, brandwonden of brand.

Batterij informatie

De SmartDrive bevat oplaadbare Lithium Iron Phosphate batterijen die de motor van stroom voorzien. Zijnde het nieuwste in lithium-ion-technologie geven deze batterijen een aanzienlijk langere gebruiksduur en sneller oplaadvermogen, dan standaard lithium-ion-batterijen.

Het PushTracker "Batterij Niveau" display [zie de **PushTracker gebruikershandleiding**] en de blauwe LED's op de bovenkant van de SmartDrive worden gebruikt om het niveau van de accu lading aan te geven. Alle vier (4) LED's worden verlicht wanneer de accu vol is. Als het niveau van de accu lading afneemt, neemt ook het aantal verlichte LED's af. De SmartDrive zal een pieptoon geven en de PushTracker zal een het laag batterij niveau icoon tonen als de batterij lading onder de 15% komt en de motor draait om u te laten weten dat het opladen van de batterij zo snel mogelijk gedaan moet worden om te voorkomen dat u helemaal zonder komt.

Zie de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding** hoe een laag batterij niveau wordt aangegeven, nogmaals het opladen van de batterij moet zo snel mogelijk gedaan worden om te voorkomen dat u helemaal zonder komt.

Het wordt aangeraden om de batterij van de SmartDrive en de batterij van de PushTracker elke nacht op te laden om het opraken van de lading tijdens dagelijks gebruik te voorkomen. De levensduur van de batterijen zal niet worden verslechterd door het opladen wanneer het gedeeltelijk leeg is.

Zorg ervoor dat het laad contact punt volledig droog en vrij van vuil is [de magneten kunnen dit aantrekken] voordat u de stekker van de lader aansluit, want dit kan een vonk of kortsluiting veroorzaken. Blaas water uit het contact punt als u vermoedt dat er water in zit. Het is ook raadzaam om altijd het contact punt af te sluiten met de deksel wanneer de lader / bedieningsknoppen niet is aangesloten.
Het langdurig opslaan [langer dan 3 maanden] van de accu zal de spanning doen verminderen door spontane ontlading. Laad, voordat u de accu voor langere tijd opslaat, deze op tot ten minste 75% en sla deze niet op waar de temperatuur te hoog is of waar er hoge vochtigheid heerst.

Maak alleen gebruik van de meegeleverde lader om de SmartDrive op te laden. Andere laders kunnen uw apparaat beschadigen of brand veroorzaken. Tevens, schakel de SmartDrive altijd uit en gebruik het niet tijdens het laden.

Gebruik de acculader alleen binnenshuis en op droge locaties. Gebruik een gemakkelijk toegankelijk stopcontact dat dicht bij SmartDrive is die moet worden opgeladen.

Gebruik geen beschadigde / defecte oplader en probeer deze NIET te repareren. Neem contact op met Max Mobility als een lader beschadigd is en deponeer het niet bij uw huisvuil.

De oplader dient vlak te liggen tijdens het laden.

Gebruik alleen het meegeleverd netsnoer met de lader. De lader is geschikt om te werken op verschillende voltages zonder aanpassing.

SmartDrive batterij opladen

Om de SmartDrive op te laden, sluit u de lader aan op een stopcontact, waarna de groene LED op de lader zal verlichten. Sluit de magnetische laadstekker aan op het magnetische laadcontact van de uitgeschakelde SmartDrive [duw de rubberen dop aan de kant]. De magneten in de connectoren laat de stekker alleen in één richting verbinden. Zodra het apparaat is aangesloten en aan het opladen is, zal de LED op de oplader rood worden. Wanneer de LED op de oplader weer in groen verandert, is de SmartDrive volledig opgeladen. Haal de stekker uit het laadcontact en plaats de rubberen dop terug op het laadcontact ter bescherming. De geschatte oplaadtijd voor het volledig opladen van de SmartDrive batterij is ongeveer 3 uur.

Zie de meegeleverde **PushTracker gebruikershandleiding** voor de laad instructies van de PushTracker.

Bewaar en laad de SmartDrive en de PushTracker in een koele, droge plaats. Warme en vochtige omgevingen kunnen de units beschadigen of korstsluiting veroorzaken, hetgeen kostbare vervanging betekent.

Zorg ervoor dat de laad contacten volledig droog zijn voordat u de lader aansluit, want dit kan een vonk of kortsluiting veroorzaken. Schakel tevens altijd de PushTracker uit en gebruik het niet tijdens het laden.

Li-ion

Gooi de SmartDrive of PushTracker niet weg. Voer het af aan het einde van de gebruiksduur door deze op de juiste wijze te recyclen of stuur deze terug naar Max Mobility.

Reizen en vervoer

Omdat e SmartDrive een Lithium-Ion batterij bevat, moeten speciale voorzorgsmaatregelen worden genomen bij het reizen met een vliegtuig. Neem de SmartDrive mee in het vliegtuig en berg het op in de handbagage ruimte. Het wordt aanbevolen om hierover speciale afspraken te maken met elke luchtvaartmaatschappij en goedkeuring te hebben gekregen voor vertrek datum. Een “SmartDrive Airline Passenger Certifcaat” kan worden gedownload van de website van Max Mobility [www.max-mobility.com] of kan op aanvraag worden toegestuurd.

Gebruik de meegeleverde foam houder voor de SmartDrive om beweging en beschadiging bij transport in een auto te voorkomen. Bij vervoer in een taxi is het raadzaam om de bestuurder de SmarDrive aan u te laten overhandigen zodat het niet beschadigd kan raken door bewegingen wanneer het geplaatst wordt in de kofferbak.

Ook moet vanwege de accu speciale voorzorgen worden genomen bij het verzenden van de SmartDrive. Neem contact op met het transportbedrijf voor instructies over het correct verpakken en labelen voorafgaand aan de verzending. Zorg voor voldoende opvulling / bescherming van de SmartDrive om beschadiging te voorkomen.

5. Onderhoud

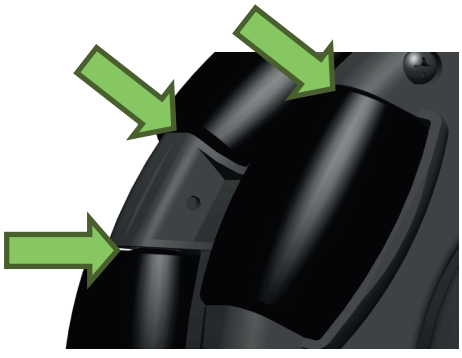
Inspectie

Controleer voor elk gebruik altijd de SmartDrive, omni-aandrijfwiel, PushTracker, bevestigingsmiddelen en bedieningsknoppen [indien aanwezig] op ontbrekende onderdelen / schade. Stop het gebruik en neem contact op met Max Mobility of uw dealer als u een van de volgende punten opmerkt:

- Gebroken of gebarsten kunststof
- De rolllers draaien niet met enige weerstand, hebben vlakke versleten delen of andere significante beschadigingen
- Significant afgesleten rollers en/of beschadiging van de wielkappen
- Afgescheurd rubber van de PushTracker
- Missende of losse schroeven
- Adapter klem is omlaag gedraaid [op vastframe rolstoelen]
- Gebroken of gerafelde kabels
- Het magnetische contact of stekker heeft metalen deeltjes /scherven verzameld
- Abnormale motor activatie/deactivatie [tijdens gebruik]

Reiniging

Reiniging van de SmartDrive kan worden gedaan door alle onderdelen met een vochtige vaatdoek af te nemen. Dit moet ten minste eenmaal per maand worden gedaan, of eerder wanneer nodig.



Rollers smeren of vervangen

Het omni-aandrijfwiel bevat 16 rubberen rollers die afhankelijk van de rijomstandigheden na langdurig gebruik kunnen slijten. Deze rollers kunnen worden vervangen. Tevens kan strooizout (bij sneeuw) corrosie van de lagers van de rollers veroorzaken dat van invloed is op de prestatie. Het smeren van deze lagers, zal de levensduur verlengen. Neem contact op met uw dealer voor meer informatie over de vervanging / onderhoud van de rollers van uw SmartDrive.

Overig onderhoud

Neem contact op met Max Mobility of met uw dealer voor enig ander onderhoud of vervanging dat nodig is voor het apparaat.

Download en maak regelmatig verbinding met de app om ervoor te zorgen dat uw apparaat de nieuwste firmware gebruikt, omdat functies worden toegevoegd en verbeteringen worden aangebracht.

Problemen oplossen

Het wordt ten zeerste aanbevolen om de firmware op uw apparaat bij te werken naar de nieuwste versie via de app voorafgaand aan het oplossen van problemen, omdat uw probleem mogelijk is opgelost in latere firmware-releases. Er zijn veiligheidsvoorzieningen ingebouwd om schade aan de printplaat en batterij van de SmartDrive en PushTracker als gevolg van storingen van andere onderdelen of andere atypische situaties te voorkomen. Van de meeste hiervan wordt een foutcode geregistreerd die op de PushTracker kan worden bekeken. [ERR: ### - zie "About" scherm van de sectie "Beschrijving Instellingen" in de afzonderlijke PushTracker gebruikershandleiding). Hieronder treft u deze veiligheids-voorzieningen, hoe ze worden aangegeven en hoe te handelen.

- [ERR: 007] Motor deactivering bij het rijden, vergezeld van een enkele SmartDrive-piep, wijst op een verlies van de draadloze connectie tussen de PushTracker en SmartDrive [zie "Bluetooth® Draadloze Communicatie" sectie].
- [ERR: 005] Geen motor activering of motor deactivering bij het rijden, vergezeld van een dubbele SmartDrive-piep, geeft aan dat de hoek van de SmartDrive buiten het toegestane bereik ligt. Als dit wordt herhaald met de SmartDrive-hoek correct [op ca. 45 graden], moet de SmartDrive-printplaat vervangen worden omdat de gyro-chip slecht kan zijn.
- [ERR: 002] Twee(2) knipperende LED's op de SmartDrive geeft een defecte motor aan. De motor moet worden vervangen alvorens het weer te gebruiken is.
- [ERR: 003] Drie (3) knipperende LED's op de SmartDrive geeft een stroompiek aan. De SmartDrive zal moeten worden uitgeschakeld. Schakel het vervolgens weer aan om het weer te kunnen gebruiken.
- [ERR: 004] Vier (4) knipperende LED's op de SmartDrive geeft oververhitting binnen de unit aan. Schakel de SmartDrive uit en laat het afkoelen alvorens het weer te gebruiken.
- Geen brandende LED's op of reactie van de SmartDrive/PushTracker geeft een volledig lege batterij aan. Probeer deze op te laden [zoals beschreven in de sectie **SmartDrive batterij opladen** en de afzonderlijke PushTracker gebruikershandleiding].

Neem contact op met Max Mobility of uw dealer voor alle andere problemen die u met het apparaat ondervindt.

6. Garantie

Max Mobility verleent 2 jaar garantie op fabricagefouten. De onder deze garantie vallende verplichting van Max Mobility is beperkt tot het repareren of vervangen van een onderdeel/onderdelen, die defect zijn bevonden. Ieder onderdeel van het systeem dat door ons wordt vervangen, zal naar ons goeddunken worden vervangen door een ander functionerend en werkend onderdeel.

Deze garantie komt te vervallen, indien: 1) het product niet is gebruikt volgens de richtlijnen zoals die zijn gegeven in de gebruikershandleiding, 2) wanneer ons personeel vaststelt dat defecten het gevolg zijn van onjuist gebruik, 3) er modificaties of wijzigingen van welke aard dan ook zijn aangebracht aan het elektrische circuit of aan de fysieke constructie, of 4) defecten het gevolg zijn van overmacht, zoals blikseminslag, abnormale voltage, of gedurende transport naar het afleveradres van de klant.

Max Mobility is niet aansprakelijk voor enige schade aan iemands rolstoel, als gevolg van het aansluiten of gebruiken van de SmartDrive.

Contactgegevens van de fabrikant

Fabrikant:	Max Mobility, LLC
Adres:	5425 Crossings Blvd. Antioch, TN 37013 USA
Telefoon:	(615) 953-5350 / Toll-Free (800) 637-2980
Fax:	(888) 411-9027
Website:	www.max-mobility.com / www.pushtracker.com
Email:	support@max-mobility.com

7. European Commission (EC) Authorized Representative

CE

Advena Ltd.
Pure Offices
Plato Close
Warwick CV34 6WE
United Kingdom

Moet worden ingevuld om de klanttevredenheid te garanderen.

5425 crossings boulevard, nashville, tn 37013 usa • p: 800.637.2980 • f: 888.411.9027 • www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+ Training Certificering

Het is belangrijk voor uw veiligheid en de veiligheid van de mensen om u heen dat u goed bent getraind om de SmartDrive te gebruiken. Neem deze training serieus en wees zeker dat u alle informatie invult. Als u iets niet begrijpt, gewoon vragen.

SmartDrives worden vanaf fabriek geleverd in MX2+ bedieningsmodus met een aangepaste Maximale Snelheid en Acceleratie settings om voorafgaand aan het intensief gebruik, er vertrouwd mee te raken en de deactivatie middels de PushTracker te oefenen.

Download de PushTracker smartphone App in de Apple of Google Play App Store om snel SmartDrive instellingen te kunnen wijzigen en het beste uit uw SmartDrive + PushTracker te halen. Er zijn ook instructie video's beschikbaar op **www.max-mobility.com** die zeer nuttig zijn om alles over uw SmartDrive te leren [gebruik de Closed-Captions voor ondertiteling in andere talen].

1) Lees de **SmartDrive Gebruikershandleiding, PushTracker Gebruikershandleiding** en **SmartDrive MX2 + PushTracker Snelstartgids**. Geef gehoor aan alle waarschuwing in de gele of grijze vlakken, aangezien deze informatie belangrijk is voor uw veiligheid. Let goed op situaties waarin het meest veiligste en noodzakelijk is om de SmartDrive ondersteuning UIT te schakelen [via de PushTracker].

2) Demonstreer elke vaardigheid aan uw leverancier en vink deze aan wanneer u ervan overtuigd bent deze vaardigheid te hebben.

- ☐ Wees zeker dat de ondersteuning UIT is en bevestig de PushTracker om uw pols. **U begrijpt dat de ondersteuning UIT moet zijn wanneer u de SmartDrive pakt [of een transfer maakt in/uit uw rolstoel]**, zet de SmartDrive aan en bevestig het aan uw rolstoel
- ☐ Schakel de ondersteuning IN [via de PushTracker] en wacht totdat het draadloos verbinding maakt met de SmartDrive.
- ☐ Voor u iets doet, oefen een ENKELE tik met uw hand met een rechte pols tegen uw hoepel. U zal zien dat de PushTracker LED rood wordt wanneer de tikkende beweging goed was. Oefen ook DUBBELE tikken. Blijf dit oefenen totdat dit elke keer zo is.
- ☐ Activeer de motor met een DUBBELE tik, maak een ENKELE tik om een langzame snelheid vast te zetten en tot slot, maak een DUBBELE tik en rem om te stoppen.
- ☐ Activeer de motor nog een keer met DUBBELE tik, zet dit keer een hogere snelheid vast met een ENKELE tik en dan een DUBBELE tik en rem om te stoppen.
- ☐ Wanneer u de tikkende beweging die de PushTracker nodig heeft om de motor te activeren / snelheid vast te zetten / te deactiveren heeft geperfectioneerd, activeer de motor, zet een comfortabele snelheid vast en rij een 8 figuur, en tik rem en stop.
- ☐ Indien mogelijk, zoek een LANG / VLAK / OPEN ruimte om de SmartDrive naar Maximale Snelheid te laten gaan. Stel de Maximale Snelheid of Acceleratie in op waarden die comfortabel zijn voor nu en verwachte omgevingen waar u de SmarDrive gaat gebruiken.

Als de gebruiker niet in staat is deze vaardigen uit te voeren, probeer dan de MX2 [of MX1] bedieningsmodus en herhaal deze training.

3) Onderteken dit formulier laat uw leverancier het bewaren bij uw cliëntgegevens.

SmartDrive Serienummer: _____ Datum: _____

Gebruiker

Ik verklaar dat ik alle gebruikershandleidingen / labeling heb gelezen en de vaardigheden heb zoals hierboven aangevinkt. Ik aanvaard dat de SmartDrive gevaarlijk kan zijn als het niet goed gebruikt wordt en ik neem de verantwoordelijkheid voor het maken van verantwoorde keuzes in rijgedrag tijdens het gebruik. Ik begrijp dat er veel situaties zijn waarin de SmartDrive moet worden UITgeschakeld om onbedoeld naar voren aandrijven te voorkomen, inclusief: afdalingen, op en afgaan van stoepranden, voetpaden met scheuren, in besloten ruimten, vóór het ter hand nemen van de SmartDrive of PushTracker, wanneer geparkeerd en /of bij het maken van een transfer in en uit mijn rolstoel.

Naam: _____ Handtekening: _____

Leverancier

Ik heb waargenomen dat de gebruiker de vaardigheden zoals hierboven zijn aangevinkt heeft uitgevoerd.

Naam: _____ Handtekening: _____



knip of scheur hier indien nodig

SmartDrive MX2+

Assistance électrique pour fauteuil roulant

Français

Manuel d'utilisation

max mobility,® llc
5425 crossings boulevard
antioch, tn 37013 usa
p : 800.637.2980
f : 888.411.9027

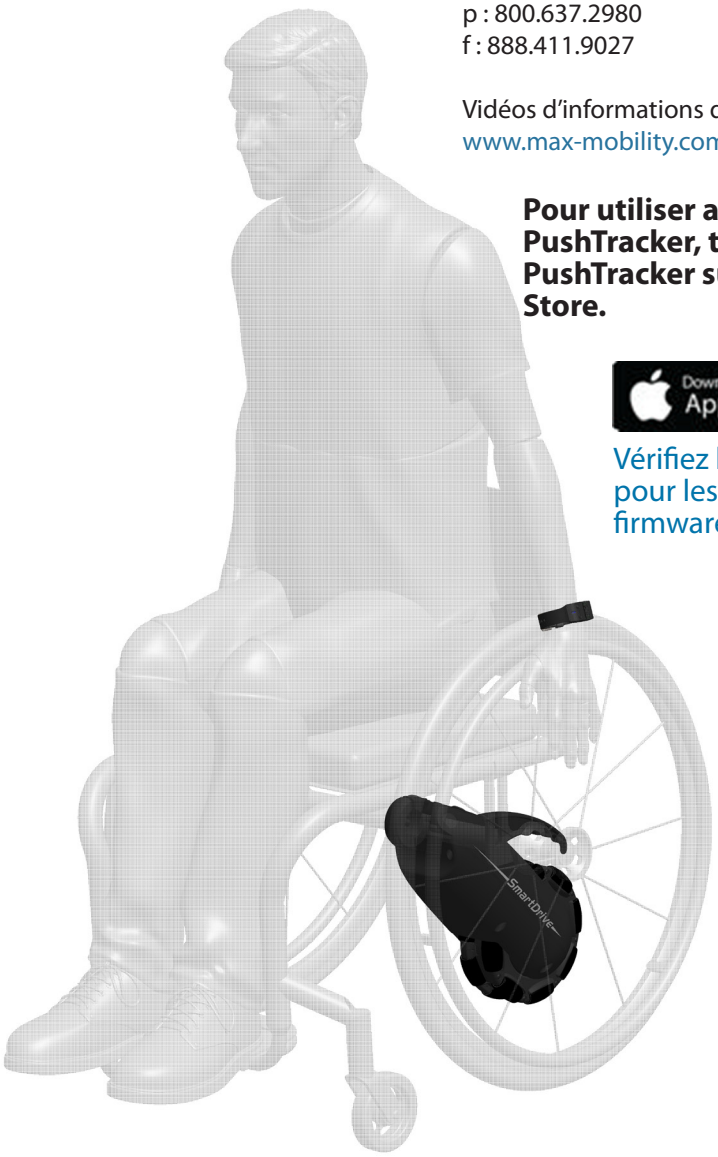
Vidéos d'informations disponibles sur
www.max-mobility.com

Pour utiliser au mieux votre SmartDrive + PushTracker, téléchargez l'application PushTracker sur Apple ou Google Play Store.

Download on the App Store

ANDROID APP ON Google play

Vérifiez l'application régulièrement pour les dernières mises à jour du firmware de l'appareil!



Il est FORTEMENT recommandé de contacter directement MAX Mobility pour le service si vous vivez à l'intérieur des États-Unis ou du Canada et que votre appareil est toujours sous garantie!

Notice technique

www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+

Assistance électrique pour fauteuil roulant

Fabricant : Max Mobility, LLC
Adresse : 5425 Crossings Blvd.
Antioch, TN 37013
États-Unis
Téléphone : (615) 953-5350 / Numéro gratuit : (800) 637-2980

Distance (surfaces planes / sans résistance) :	12,3 miles (19,8 km)
Vitesse maximale (surface plane) :	Réglable [4 mi/h (6 km/h) par défaut]
Vitesse maximale (pente de 6°) :	Réglable [4 mi/h (6 km/h) par défaut]
Accélération maximale :	Réglable jusqu'à 2,0 pi/s² (0,6 m/s²) [0,7 pi/s² (0,2 m/s²) par défaut]
Puissance moteur :	250 W
Tension électrique moteur :	36 V
Température de fonctionnement :	de -25 °C à 50 °C
Distance théorique de conduite continue :	14,2 miles (22,9 km)
Poids total :	13,5 lb (6,1 kg)
Niveau sonore :	60,7 dB(A) Du
Rée de vie prévue / Durée de vie utile :	5 ans
Contient la technologie Bluetooth® LE :	Identifiant de la FCC QOQBT113
	Identifiant d'IC 5123A-BGTBLE113

REMARQUE : les valeurs indiquées proviennent de tests réalisés avec une personne de 331 lb. La distance, la vitesse, etc. varient en fonction des conditions de conduite.

Modèle du SmartDrive : MX2+

Longueur totale :	15,3 po (389 mm)
Largeur totale :	5,7 po (141 mm)
Hauteur totale :	9,5 po (242 mm)
Diamètre de la roue omnidirectionnelle :	7,6 po (193 mm)
Largeur de la roue omnidirectionnelle :	2,8 po (71 mm)
Poids :	12,5 lb (5,7 kg)
Type de batterie incluse :	au lithium-ion (lithium fer phosphate)
Tension nominale de fonctionnement :	36 V
Charge électrique :	3,4 A/h
Version(s) du firmware :	Téléchargement / connexion à l'application

Reportez-vous au **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni pour consulter ses spécifications.

Compatibilité du fauteuil roulant

Type de cadre du fauteuil roulant :	Rigide, pliant, espace basculant, main double et repose-pieds
Diamètre des roues motrices :	22, 24, 25 ou 26 po (501, 540, 559 ou 590 mm)
Distance de fixation au cadre pliant :	De 8,25 à 21,0 po (de 210 à 553 mm)
Poids de l'utilisateur :	De 30 à 331 lb (de 14 à 150 kg)

Le SmartDrive a été testé et est conforme à toutes les exigences applicables des ***normes ANSI/RESNA relatives aux fauteuils roulants - Volume 1 et Volume 2*** *et* ***EN 12184.***

** Les spécifications d'un fauteuil roulant fournies par son fabricant peuvent être légèrement différentes en raison de l'ajout du SmartDrive.**



Table des matières

1. Introduction **1**
Utilisation prévue du SmartDrive 1
Informations à lire avant l'utilisation 1
Avertissement et mesures de sécurité 1
Interférences électromagnétiques (EMI) 3
Communication sans fil Bluetooth 3
Liste des composants 4

2. Configuration du SmartDrive **5**
Fixation du SmartDrive 5
Bracelet du PushTracker 5
Boutons-poussoirs de l'accélérateur 5

3. Utilisation du SmartDrive **5**
Assistance électrique pour plus de facilité 5
Prêt pour l'assistance électrique EZ-ON 6
Désactivation de l'assistance électrique 6
Mode de commande MX2+ 7
Mode de commande MX2 7
Mode de commande MX1 8
Anti-recul 8
Conditions d'utilisation 8

4. Batterie **9**
Informations concernant la batterie 9
Mise en charge de la batterie du SmartDrive 9
Voyage et transport 10

5. Entretien **10**
Inspection 10
Nettoyage 10
Lubrification ou remplacement des roulettes 10
Autre maintenance 11
En cas de problème 11

6. Garantie **11**
Coordonnées de contact du fabricant 11

7. Représentant agréé de la CE **11**

1. Introduction

Utilisation prévue du SmartDrive

Le dispositif d'assistance électrique pour fauteuil roulant SmartDrive de Max Mobility doit exclusivement être utilisé pour fournir une alimentation auxiliaire aux fauteuils roulants manuels, afin de réduire la puissance de poussée devant être générée par l'utilisateur, notamment en pédiatrie, avec un poids de l'utilisateur compris entre 30 et 331 lb (de 14 à 150 kg). Il est destiné à être utilisé par des utilisateurs capables de faire avancer et manœuvrer un fauteuil roulant motorisé et manuel, pour leur donner finalement les moyens d'améliorer leur mobilité. Il est également fortement recommandé de l'utiliser sur des fauteuils roulants manuels qui respectent les dimensions de « compatibilité pour fauteuil roulant » indiquées dans la **Notice technique**.

Informations à lire avant l'utilisation

En fonction de la surface, des conditions météorologiques et de circulation, une mauvaise utilisation du SmartDrive ou du fauteuil roulant sur lequel il est installé peut présenter des risques de blessures et causer l'endommagement du fauteuil roulant ou du SmartDrive. Par conséquent, le SmartDrive doit uniquement être manipulé et utilisé en respectant les prérequis suivants :

- L'utilisateur doit être physiquement et mentalement capable de faire fonctionner le fauteuil roulant et le dispositif, dans toutes les conditions et situations possibles.
- Des consignes sur sa manipulation et son fonctionnement ont été reçues lors de la lecture et de la compréhension de l'intégralité du présent manuel d'utilisation.
- Aucune modification technique n'a été apportée sur le dispositif.
- L'utilisateur doit prendre le temps de se familiariser avec la réactivité et les performances du SmartDrive en l'essayant tout d'abord dans un espace sécurisé, sans danger. Il est nécessaire de se familiariser avec la sensibilité tactile, la fonction de reconnaissance d'impulsions, la réactivité de la désactivation, l'accélération/la vitesse maximale, etc. du dispositif avant de s'aventurer dehors avec lui, compte tenu des situations potentiellement dangereuses qui peuvent se présenter à vous. Il est fortement recommandé à l'utilisateur de ne pas essayer d'utiliser le SmartDrive en extérieur avant d'avoir réussi à le faire fonctionner sans difficulté en intérieur.

Si vous rencontrez des problèmes ou notez des dysfonctionnements, n'utilisez plus le SmartDrive et prenez contact avec Max Mobility pour obtenir de l'aide/d'autres consignes. Toute utilisation contraire aux consignes données dans le présent manuel d'utilisation, aux recommandations fournies par le revendeur de l'équipement de mobilité, ou aux limitations techniques définies soit par Max Mobility, soit par le fabricant du fauteuil roulant, est considérée comme un mésusage du SmartDrive. Max Mobility ne peut pas être tenu responsable des blessures ou dommages provoqués par ce type de mésusage.

Avertissements et mesures de sécurité

Tous les avertissements et mesures de sécurité fournis par le fabricant du fauteuil roulant doivent être pris en compte, outre ceux mentionnés dans le présent manuel. Le non-respect de l'ensemble de ces avertissements et mesures de sécurité pourrait entraîner des blessures graves ou la mort.

La manipulation ou l'utilisation du PushTracker ou du SmartDrive par une personne qui n'a pas reçu les consignes exposées dans le présent manuel peut entraîner des blessures graves ou la mort.

N'essayez pas de fixer le SmartDrive à un fauteuil roulant qui ne respecte pas les dimensions définies dans la section « Compatibilité pour fauteuil roulant » de la Notice technique.

Vous DEVEZ vous familiariser avec la réactivité et les performances du SmartDrive avant de l'utiliser régulièrement. N'essayez pas de l'utiliser en extérieur avant d'arriver à vous en servir en toute sécurité en intérieur sans vous heurter aux murs ou à tout autre objet.

Les méthodes pour utiliser en toute sécurité un fauteuil roulant équipé d'un SmartDrive varient d'un utilisateur à un autre selon leurs fonctions et leurs capacités.

Les spécifications fournies par le fabricant du fauteuil roulant peuvent être légèrement affectées par l'ajout du SmartDrive.

L'ajout du SmartDrive sur un fauteuil roulant peut donner une sensation différente lors de l'utilisation. Prenez le temps de vous habituer à cette nouvelle sensation.

Inspectez toujours votre SmartDrive, PushTracker, matériel de fixation et boutons-poussoirs optionnels de l'accélérateur à la recherche de pièces manquantes / dommages avant chaque utilisation [reportez-vous à la section « Entretien » pour savoir à quelles pièces vous devez faire attention].

Assurez-vous que le SmartDrive et le PushTracker sont chargés avant utilisation.

Faites toujours très attention à la surface sur laquelle vous utilisez votre fauteuil roulant, que votre SmartDrive soit allumé ou non, car les roulettes avant de votre fauteuil roulant peuvent se bloquer dans des fissures, des ornières, des trous, des parties en saillie, etc. La conduite dans ces obstacles peut entraîner un basculement de votre fauteuil.

(Suite à la page suivante)

Ne le faites pas fonctionner sur un terrain trop difficile, des surfaces très glissantes, des pentes raides ou un sol instable. Ce peut entraîner une perte de traction, causant des blessures ou des dommages à votre SmartDrive et annuler la garantie.

Le SmartDrive n'est pas conçu pour monter ou descendre de hauts bords de trottoirs/des marches. Ne réalisez cette manœuvre que lorsque cela s'avère absolument nécessaire et pensez à toujours demander de l'aide. Assurez-vous également de bien désactiver l'assistance électrique [à l'aide du PushTracker] avant d'effectuer la manœuvre.

Faites preuve d'une grande prudence lorsque vous faites fonctionner un fauteuil roulant équipé d'un SmartDrive à proximité des rues. Pensez à désactiver l'assistance électrique [à l'aide du PushTracker] afin de réduire les risques.

Lorsque vous traversez des routes principales, une intersection, des voies ferrées ou des routes, de même que lorsque vous roulez sur de longues pentes raides, nous vous conseillons de toujours vous faire accompagner par quelqu'un afin d'assurer votre sécurité.

Pour ce qui concerne les montées et les descentes des pentes, veuillez respecter les consignes et spécifications données par les différents fabricants de fauteuil roulant.

Franchir des bords de trottoirs ou des obstacles peut entraîner le basculement du fauteuil roulant ainsi que des blessures corporelles graves. Désactivez l'assistance électrique [à l'aide du PushTracker] lorsque vous essayez de rouler dans de telles situations. Si vous avez le moindre doute concernant la traversée en toute sécurité d'une bordure de trottoir ou d'un obstacle, pensez à TOUJOURS demander de l'aide. Ayez conscience de vos capacités et limites personnelles. Développez-les uniquement avec l'aide d'un accompagnateur.

Le PushTracker doit être porté UNIQUEMENT par les utilisateurs assis dans le fauteuil roulant équipé du SmartDrive.

Soyez prudent lorsque vous utilisez un fauteuil roulant SmartDrive à l'intérieur ou dans des endroits bondés ou confinés. Envisagez d'éteindre l'assistance électrique [via PushTracker] pour réduire les risques de collision, de dommage ou de blessure.

Désactivez toujours l'assistance électrique [à l'aide du PushTracker] lorsque vous êtes en stationnement pour éviter toute activation accidentelle.

Désactivez toujours l'assistance électrique [à l'aide du PushTracker] avant de retirer le PushTracker de votre poignet.

Il n'est pas nécessaire de pousser avec force ou de manière excessive. Des mouvements de poignet souples et brefs effectués à une cadence raisonnable (une demi-seconde entre les appuis) sont suffisants.

Faites toujours preuve de prudence lorsque vous vous installez ou quittez le fauteuil roulant. La moindre mesure doit être prise dans le but de réduire la distance de transfert et être certain que les blocages de roue sont engagés pour éviter tout déplacement des roues. Veillez également à toujours désactiver l'assistance électrique [à l'aide du PushTracker] lorsque vous vous installez ou quittez votre fauteuil.

Les boutons optionnels sont conçus pour être utilisés avec un coussin de siège afin d'éviter de s'asseoir directement sur les câbles. Il est fortement recommandé d'utiliser un coussin de siège sur votre fauteuil roulant lorsque vous utilisez les boutons.

Le SmartDrive et le PushTracker ont subi les tests climatiques du secteur, tout comme les fauteuils roulants électriques, et ils sont considérés comme étant résistants à la pluie et aux éclaboussures.

Une immersion complète de l'un des deux peut entraîner un dysfonctionnement ou des dommages et annuler la garantie. Retirez le PushTracker avant de prendre un bain ou une douche.

Les températures de surface du SmartDrive peuvent augmenter et devenir chaudes au toucher lorsqu'il est exposé à des sources externes de chaleur, comme la lumière du soleil.

L'utilisation de dispositifs anti-basculement réduit considérablement le risque de basculement vers l'arrière, qui pourrait entraîner de graves blessures. Si vous avez peur que le fauteuil roulant bascule, utilisez des dispositifs anti-basculement. Les dispositifs anti-basculement éviteront que votre fauteuil roulant ne bascule, mais ils limiteront également votre capacité à franchir le bord des trottoirs et à réaliser d'autres manœuvres. Tout comme les enfants apprennent à faire du vélo sans roulettes, vous pouvez apprendre à utiliser votre fauteuil roulant avec des dispositifs anti-basculement. Il est VIVEMENT recommandé d'utiliser des dispositifs anti-basculement sur le fauteuil roulant jusqu'à ce que l'utilisateur se soit habitué à utiliser le SmartDrive dans tous les environnements, situations et conditions possibles.

Ne faites pas basculer ou rouler votre fauteuil roulant sans assistance, sauf si vous êtes très familiarisé avec son comportement.

Ne vous penchez pas dans la direction dans laquelle vous vous dirigez car le fauteuil roulant pourrait basculer vers l'arrière ou sur les côtés.

Ne vous penchez pas en vous appuyant sur le haut du garnissage dorsal pour attraper des objets derrière. Cela pourrait faire basculer le fauteuil roulant.

Ne montez pas sur le cadre de votre fauteuil roulant. Votre fauteuil roulant n'est pas conçu pour faire de la musculation et il est dangereux de vous asseoir dessus lorsque vous faites de la musculation. Faire de la musculation sur votre fauteuil roulant modifie considérablement sa stabilité et peut causer son basculement.

N'essayez pas d'arrêter un fauteuil roulant en mouvement en utilisant les blocages de roue. Les blocages de roue ne remplacent pas les freins.

N'utilisez pas un fauteuil roulant équipé d'un SmartDrive sur un escalator ou un trottoir roulant. Cela pourrait entraîner des blessures corporelles graves.

Toute modification non autorisée apportée au SmartDrive annulera la garantie et risque de créer un danger potentiel.

REMARQUES : Les illustrations et schémas du présent manuel représentant le SmartDrive peuvent être légèrement différents de ce à quoi ressemble votre dispositif.

Une version électronique de ce manuel d'utilisation ainsi que des vidéos d'informations sont disponibles sur notre site Web [www.max-mobility.com / www.pushtracker.com] pour les personnes ayant des déficiences visuelles, des problèmes de lecture ou des déficiences cognitives.

Le numéro de série de votre SmartDrive se trouve en-dessous. Il vous est recommandé de conserver ce manuel d'utilisation et d'enregistrer le numéro de série ci-dessous pour vous y reporter ultérieurement.

Numéro de série SmartDrive : _____

Interférence électromagnétique (EMI)

Les interférences électromagnétiques proviennent de sources d'ondes radio. Quelques exemples de ces sources sont les émetteurs, récepteurs, récepteurs-émetteurs [envoient et reçoivent les signaux] de radio/télévision, les téléphones portables, les talkies-walkies, etc. Il existe un grand nombre de sources d'interférences électromagnétiques dans l'environnement quotidien d'une personne. Certaines peuvent être évitées, d'autres peuvent même ne pas se manifester. Les appareils électroniques sous tension, tels que le SmartDrive, sont sensibles aux interférences électromagnétiques (fortes ou faibles) émises par ces types d'émetteurs ainsi que par les décharges électrostatiques et sources de conduction. Ces interférences peuvent entraîner une activation involontaire du moteur du SmartDrive ou endommager son système de commande, causant alors un danger potentiel et des réparations onéreuses.

Chaque fauteuil roulant motorisé ou dispositif d'assistance électrique peut résister aux interférences électromagnétiques jusqu'à un certain point, plus communément appelé son « niveau d'immunité ». Plus le niveau d'immunité est élevé, moins le dispositif est exposé aux risques d'interférences. Un niveau d'immunité de 20 V/m signifie qu'il fournit une protection suffisante contre les sources rencontrées au quotidien. Le SmartDrive a été testé et est considéré comme immunisé à ce niveau d'immunité minimal de 20 V/m. Bien qu'il soit équipé de façon à être suffisamment protégé contre les interférences électromagnétiques, toute modification du fauteuil ou tout ajout d'accessoires peut affecter son immunité. Les pièces obtenues auprès d'autres fournisseurs ont des propriétés relatives aux interférences électromagnétiques inconnues. Leur interaction avec le SmartDrive n'a pas été testée.

Plus vous vous rapprochez de la source, plus l'énergie électromagnétique devient intense. Par conséquent, il est recommandé de ne pas faire fonctionner le SmartDrive à proximité de sources d'ondes radio. Les sources d'interférences électromagnétiques peuvent être classées dans trois catégories :

1. Les émetteurs-récepteurs longue portée : il s'agit de sources de fortes ondes radio, y compris les tours d'antenne radio commerciale et de télédiffusion et les radioamateurs.
2. Les émetteurs-récepteurs mobiles à portée moyenne : il s'agit de sources d'ondes radio potentiellement fortes, par exemple les radios bidirectionnelles utilisées par les véhicules d'urgence, les semi-remorques et les taxis.
3. Les émetteurs-récepteurs de poche : il s'agit de sources d'ondes relativement faibles mais qui ont la possibilité de beaucoup se rapprocher de votre fauteuil roulant, par exemple les talkies-walkies, les radios à bande publique (BP), les téléphones portables et autres appareils de communication personnelle.

Les appareils suivants ne sont pas susceptibles de causer des problèmes d'interférences électromagnétiques : téléphones sans fil, lecteurs MP3 / CD, postes de télévision et radios AM / FM.

⚠ Ne faites pas fonctionner les émetteurs-récepteurs portatifs, tels que la radio à canal banalisé, et n'allumez pas les dispositifs de communication personnelle, tels que les téléphones portables pendant que l'assistance électrique est activée.

Soyez informé des émetteurs à proximité, tels que les stations radio ou télévision et essayez d'éviter de vous en rapprocher. Si un mouvement imprévu se produit, désactivez l'assistance électrique dès que cela peut être fait en toute sécurité.

Soyez conscient que l'ajout d'accessoires ou de composants à votre fauteuil roulant peut le rendre plus sensible aux interférences électromagnétiques [Remarque : Il n'y a pas de méthode simple pour évaluer leur effet sur l'immunité globale du dispositif].

Signalez tous les incidents de déplacement imprévus à Max Mobility et notez s'il y a une source d'interférence électromagnétique à proximité.

États-Unis / Canada

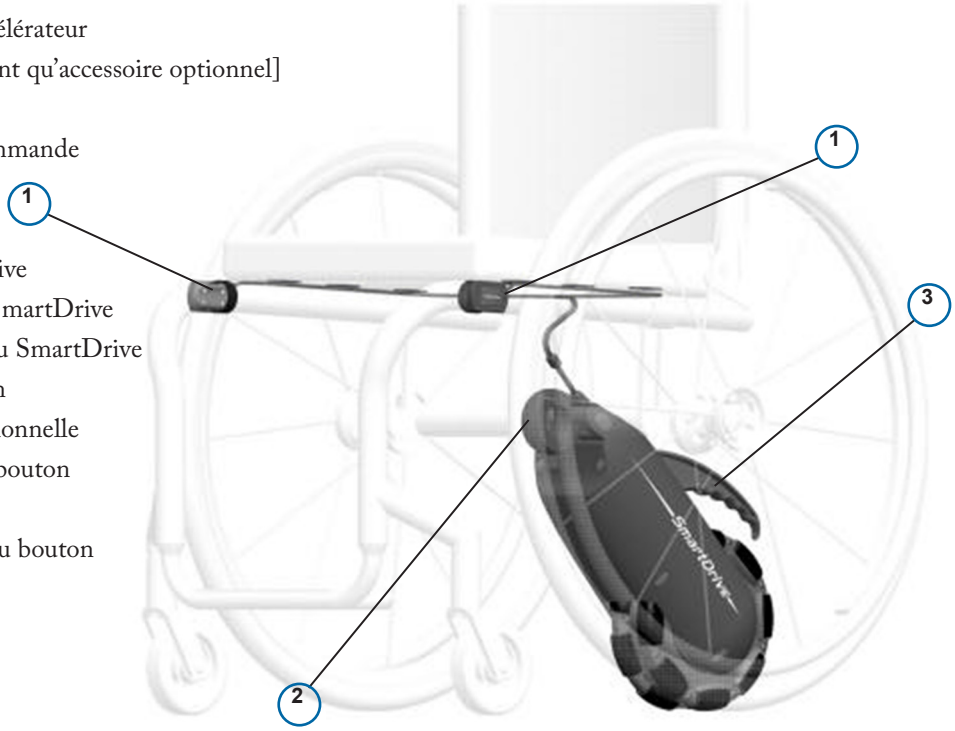
Ce dispositif est conforme à la Partie 15 du règlement de la FCC. Son fonctionnement est assujetti aux deux conditions suivantes : (1) Ce dispositif ne peut pas causer d'interférences nuisibles, et (2) ce dispositif doit accepter toute interférence, y compris les interférences pouvant entraîner un fonctionnement non désiré. Tout changement ou modification n'ayant pas été expressément approuvé(e) par la partie en charge de sa conformité entraîne l'annulation de l'autorisation de l'utilisateur à faire fonctionner l'équipement.

Communication sans fil Bluetooth®

La communication sans fil Bluetooth [bande de fréquence de 2,4 GHz] est utilisée par le PushTracker pour communiquer avec le SmartDrive au moment de l'activation/désactivation de l'assistance électrique, de l'envoi et la réception de signaux depuis un smartphone, etc. Le PushTracker doit se trouver à maximum 25 pieds (8 mètres) du SmartDrive / smartphone avec lequel il doit se connecter et communiquer. La puissance de sortie maximale de cette technologie est de 10 mW et le fonctionnement de ce dispositif à proximité d'autres dispositifs sans fil [tels que des systèmes de sécurité électromagnétiques, des casques Bluetooth®, etc.] pourrait conduire à une perte de la connexion du dispositif. L'assistance électrique est toujours désactivée du moment où le moteur est en marche et qu'une perte de connexion survient. Le SmartDrive émet un signal sonore et le PushTracker donnera lui aussi une indication lorsque cela se produit. Le test de coexistence dans les pires cas a été réalisé sur le dispositif pour assurer sa sécurité et son efficacité. Veuillez prendre immédiatement contact avec Max Mobility pour le dépannage si vous rencontrez des problèmes permanents de connexion avec le dispositif.

Liste des composants

1. Boutons-poussoirs de l'accélérateur
   [vendus séparément en tant qu'accessoire optionnel]
2. Matériel de fixation
3. SmartDrive / Unité de commande
4. Roulettes
5. Poignée du SmartDrive
6. Voyants LED du SmartDrive
7. Interrupteur à bascule du SmartDrive
8. Cache du port de charge du SmartDrive
9. Prise pour chargeur/bouton
10. Roue motrice omnidirectionnelle
11. Connecteur du chargeur/bouton
12. LED du bouton
13. Boucle auto-agrippante du bouton
14. PushTracker





2. Installation du SmartDrive

Fixation du SmartDrive

Le SmartDrive est conçu pour être attaché facilement et rapidement à tous types de fauteuils roulants manuels, à la fois rigides et pliants. Reportez-vous à la Notice technique pour vérifier la compatibilité du fauteuil roulant. Des solutions personnalisées de fixation du SmartDrive sont également disponiblessi le matériel existant n'est pas adapté au fauteuil roulant concerné.

Suivez les instructions séparées fournies avec votre matériel de fixation pour l'installer correctement avant de l'utiliser.

Les ajustements apportés à la configuration du fauteuil roulant pourraient affecter l'orientation du SmartDrive. Ajustez ou remplacez le matériel de fixation, si nécessaire, chaque fois que des modifications sont apportées au fauteuil ou à ses roues.

Bracelet du PushTracker

Le PushTracker est conçu pour être confortablement et solidement attaché à la partie supérieure des poignets de toutes tailles. Il comporte un accéléromètre intégré pour détecter lorsque vous appuyez pour activer l'assistance électrique, mais aussi lorsque vous tapez votre main sur la main courante pour désactiver l'assistance électrique. En outre, il est équipé d'un écran OLED, de voyants LED et d'un moteur de vibrations pour indiquer les différents états, informations et les activations/désactivations qui surviennent pendant l'utilisation quotidienne. Il est recommandé de porter le PushTracker bien ajusté sur votre poignet afin d'obtenir la reconnaissance la plus fiable du mouvement de votre main pour l'utilisation du SmartDrive, le suivi de l'activité de propulsion, etc.

De même, chaque nouveau SmartDrive est livré avec un PushTracker qui est spécifiquement jumelé à lui pour éviter la communication avec d'autres dispositifs SmartDrive. Reportez-vous au Manuel d'utilisation du PushTracker fourni séparément pour obtenir des informations concernant le rejumelage ou le jumelage d'un nouveau PushTracker à votre SmartDrive.

Le bracelet sur le PushTracker est conçu pour la plupart des utilisateurs ; mais si vous rencontrez des difficultés pour attacher la boucle / le fermoir, s'il rentre difficilement ou si vous en souhaitez un de couleur / matériau différent(e), le bracelet peut être facilement remplacé par fondamentalement n'importe quel bracelet de montre du commerce mesurant 0,7 po (18 mm) de large de votre choix.

Reportez-vous au Manuel d'utilisation du PushTracker fourni séparément pour obtenir des informations complètes, les spécifications, la taille du bracelet et son dispositif de fixation, ainsi que des détails sur son fonctionnement.

Boutons-poussoirs de l'accélérateur [vendus séparément]

Les boutons-poussoirs de l'accélérateur sur les deux (2) cadres SmartDrive se montent facilement sur un fauteuil roulant pour permettre un accès proche et une pression facile. Les boutons peuvent être utilisés pour désactiver le moteur ainsi que pour fournir un moyen de mise sous tension active du moteur.

Ceux-ci sont vendus séparément en tant qu'accessoire optionnel. Suivez les instructions séparées fournies avec les boutons pour les installer et les faire fonctionner correctement avant de les utiliser.

3. Fonctionnement du SmartDrive

Toujours éteindre l'assistance électrique [via PushTracker] lorsque vous êtes en stationnement, avant de quitter ou de vous installer dans votre fauteuil roulant, enlever le PushTracker de votre poignet et/ou le SmartDrive de votre fauteuil pour éviter une activation accidentelle.

Assistance électrique pour plus de facilité

L'utilisateur d'un fauteuil roulant équipé d'un SmartDrive peut utiliser l'assistance électrique dès qu'il le souhaite, ou la désactiver [à l'aide du PushTracker] et utiliser le fauteuil roulant comme s'il ne possédait pas de SmartDrive.

Avec le SmartDrive déjà attaché au fauteuil roulant et allumé [comme décrit dans les instructions séparées du matériel de fixation], le SmartDrive attendra de détecter le PushTracker spécifiquement jumelé pour établir une connexion sans fil en activant l'assistance électrique. Pour ce faire, appuyez puis relâchez le bouton de l'assistance électrique [reportez-vous au Manuel d'utilisation du PushTracker fourni séparément].

Appuyer puis relâcher le bouton de l'assistance électrique permet également de désactiver la connexion sans fil établie entre le dispositif et le SmartDrive. Lorsque l'assistance électrique est désactivée et donc que le PushTracker n'a plus de connexion sans fil établie, le SmartDrive ne peut pas être activé pour fournir l'assistance électrique. Vous pouvez donc pousser le fauteuil roulant et vous déplacer sans assistance électrique.

Prêt pour l'assistance électrique EZ-ON

Lorsque EZ-ON est activé [voir "Paramètres SmartDrive" dans le **Manuel d'utilisateur PushTracker**], tenez votre bras de manière à ce que le PushTracker soit complètement horizontal [parallèle au sol]. Une fois orienté correctement, la LED de témoin de charge s'allume en bleu [voir les graphiques ci-dessous], et il est alors possible d'activer l'assistance électrique en effectuant un DOUBLE tapotement sur l'écran du PushTracker. Répétez ces actions pour désactiver l'assistance électrique. C'est une fonctionnalité intéressante si vous avez des mouvements de doigts limités rendant difficile l'appui sur le bouton d'assistance électrique.





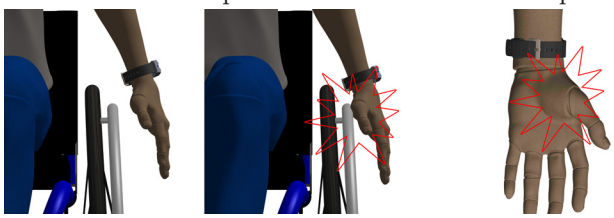
Désactivation de l'assistance électrique

Vous avez plusieurs méthodes possibles pour désactiver l'assistance électrique en fonction du mode de commande que vous utilisez [reportez-vous aux différentes sections "Mode de commande"]. Le moyen de désactivation le plus sécurisé et donc à privilégier consiste à donner une petite impulsion avec votre bras portant le PushTracker. Les capteurs de mouvement présents dans le PushTracker détectent cette impulsion [reportez-vous à l'illustration ci-dessous] et activent alors le moteur. Dans l'idéal, le mouvement de désactivation sera effectué en tapant votre main contre les mains courantes en tenant votre poignet raide, avant de freiner. Vous pouvez savoir si le mouvement de désactivation a été suffisant avec le voyant LED sur le PushTracker qui s'allume en rouge. Ce signe est également donné lorsque le moteur n'est pas en marche. Vous devez donc vous entraîner et vous familiariser avant de l'utiliser. En fonction du mode de commande qui est en cours d'utilisation, une impulsion SIMPLE ou une DOUBLE impulsion peut être requise [reportez-vous aux différents modes de commande]. La sensibilité de cette impulsion, ou la force/l'impact requis(e), peut également varier en fonction de vos besoins [reportez-vous au **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni séparément]. Pour une meilleure prise en compte, utilisez la partie inférieure de la paume pour effectuer le tapotement.

À chaque fois que le moteur est désactivé, le PushTracker vibre en plus de son voyant LED allumé en rouge pour indiquer que l'assistance électrique n'est plus assurée.

La dernière méthode pour désactiver le moteur consiste à appuyer puis relâcher le bouton de l'assistance électrique sur le PushTracker. Ce moyen de désactivation est indiqué par un voyant LED rouge, des vibrations et une notification sur l'écran du PushTracker avant qu'il ne désactive la connexion sans fil établie avec le SmartDrive.

Si vous rencontrez des dysfonctionnements ou des problèmes de détection d'impulsion/freinage/boutons-poussoirs de l'accélérateur avec le SmartDrive, cessez d'utiliser ce dispositif et demandez de l'aide auprès de Max Mobility.



L'assistance électrique peut TOUJOURS être désactivée en mettant l'alimentation hors tension/en coupant sa connexion sans fil avec SmartDrive. Si vous avez des boutons poussoirs d'accélération, presser et relâcher l'un ou l'autre des boutons désactive également le moteur pendant la conduite.

Faites toujours attention sur les bosses, les pentes, les rampes, dans les zones bondées/confinées, etc.

Il n'est pas nécessaire de pousser avec force ou de manière excessive. Des mouvements de poignet souples et brefs effectués à une cadence raisonnable (une demi-seconde entre les appuis) sont suffisants.

Alors que PushTracker est conçu pour détecter le toucher/l'impact de votre main portant le PushTracker, d'autres mouvements effectués avec vos mains pendant que le moteur est en marche peuvent provoquer une activation/désactivation. Chaque fois que l'assistance électrique est fournie, il est recommandé de placer vos mains sur la main courante pour contrôler la direction, puis de faire un bref tapotement du poignet et de freiner lorsque vous souhaitez désactiver l'assistance et ralentir.

Toujours éteindre l'assistance électrique [via PushTracker] lorsque vous êtes en stationnement, avant de quitter ou de vous installer dans votre fauteuil roulant, enlever le PushTracker de votre poignet et/ou le SmartDrive de votre fauteuil pour éviter une activation accidentelle.

Mode de commande MX2+

MX2+ est le mode de commande par défaut pour l'assistance électrique [reportez-vous à la section "Réglages du SmartDrive" dans le **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni séparément pour obtenir des détails sur le changement de mode]. Cette fonction extraordinaire vous permet de pousser votre fauteuil roulant autant que vous le souhaitez pour vous déplacer, puis de bénéficier rapidement et facilement de l'assistance électrique dont vous avez besoin pour toutes les situations. Ce mode est idéal pour les personnes dont la force de poussée est plus faible, car il permet d'activer le moteur par une simple impulsion du poignet. De plus, ce mode de commande ainsi que tous les autres peuvent également être utilisés avec les boutons-poussoirs de l'accélérateur.

Pour activer l'assistance électrique et rouler avec ce mode, une fois l'assistance électrique activée et la connexion sans fil établie, donnez une DOUBLE impulsion avec le bras portant le PushTracker pour démarrer le moteur. Cette opération commencera à faire avancer le fauteuil roulant au taux d'accélération réglé sur le PushTracker [reportez-vous à la section "Réglages du SmartDrive" dans le **Manuel d'utilisation du PushTracker**]. Pendant que la vitesse augmente, donnez une autre impulsion SIMPLE pour maintenir la vitesse actuelle. Ainsi, le SmartDrive continue de rouler, ou d'avancer en roue libre, à la vitesse atteinte lorsque vous avez effectué l'impulsion SIMPLE. Cela s'appelle régler votre vitesse d'avance en roue libre. L'assistance électrique continuera de vous faire rouler à cette même vitesse d'avance en roue libre jusqu'à ce qu'une DOUBLE impulsion soit donnée / détectée ou jusqu'à ce que l'assistance électrique soit désactivée.

Bien que ce mode soit capable de commencer à vous faire avancer en partant d'un arrêt total, il peut également être activé si vous êtes déjà en déplacement. Il rattrapera alors rapidement votre vitesse et commencera à accélérer dès qu'il l'aura atteinte. Cela signifie que vous pouvez ainsi donner une poussée rapide à votre fauteuil roulant pour vous élancer en partant d'un arrêt total. Il vous suffit ensuite de donner une DOUBLE impulsion avec le PushTracker pour activer immédiatement le SmartDrive afin de commencer à accélérer à partir de la vitesse que vous étiez parvenu à atteindre avec la poussée, jusqu'à ce que vous donniez une impulsion SIMPLE pour maintenir cette vitesse de croisière ou une autre DOUBLE impulsion pour arrêter le moteur.

Cette procédure peut paraître compliquée, mais elle est en réalité très simple. Du moment où vous donnez une DOUBLE impulsion, vous activez ou désactivez la montée en vitesse du moteur [s'il est déjà en marche]. Une impulsion SIMPLE pendant que le moteur est en marche vous permettra de régler votre vitesse d'avance en roue libre [maintien de votre vitesse actuelle].

Vous pouvez toujours diriger votre fauteuil roulant en attrapant ses mains courantes. Le moteur pourra augmenter sa vitesse selon le taux d'accélération réglé sur le PushTracker, et ce jusqu'à atteindre la vitesse maximale qui est elle aussi définie sur le PushTracker [reportez-vous à la section "Réglages du SmartDrive" dans le **Manuel d'utilisation du PushTracker** séparé pour savoir comment modifier ces réglages]. Donc, si la vitesse semble augmenter à un taux ou peut atteindre une vitesse plus rapide que ce que vous voudriez, modifiez le taux d'accélération et la vitesse maximale avec des valeurs qui conviennent mieux à vous-même ainsi qu'aux capacités de votre fauteuil roulant.

Comme toujours, vous devez appuyer puis relâcher rapidement le bouton de l'assistance électrique sur le PushTracker pour arrêter le moteur [s'il est en marche]. Puis, désactivez l'assistance électrique [comme décrit dans la section "Désactivation de l'assistance électrique"].

Si vous avancez en roue libre [moteur entraînant déjà à la vitesse réglée suite à une impulsion SIMPLE] et que vous souhaitez augmenter la vitesse d'avance en roue libre, vous pouvez le faire de plusieurs manières. Si vous êtes en mesure d'effectuer une poussée pour vous élancer à la vitesse d'avance en roue libre plus rapide souhaitée, alors donner une impulsion SIMPLE entraînera le blocage du moteur et le réglage de la vitesse d'avance en roue libre sur votre vitesse actuelle. La deuxième méthode n'impliquant pas de poussée consiste à donner une DOUBLE impulsion pour d'abord désactiver le moteur, puis attendez au moins une (1) seconde avant de donner une autre DOUBLE impulsion pour démarrer le moteur afin de faire augmenter sa vitesse à nouveau.

Si vous notez des dysfonctionnements ou si vous rencontrez des problèmes d'activation / désactivation / accélération avec le SmartDrive, ne l'utilisez plus et demandez de l'aide auprès de Max Mobility.

⚠ Du moment où le moteur est déjà en marche et qu'une impulsion SIMPLE est donnée, la vitesse d'avance en roue libre sera réglée sur votre vitesse actuelle. Si vous descendez une pente provoquant une descente à une vitesse supérieure à la vitesse d'avance en roue libre réglée [le moteur est en roue libre], donnez une impulsion SIMPLE pour régler la vitesse d'avance en roue libre sur votre vitesse actuelle plus élevée. Pensez à désactiver l'assistance électrique [à l'aide du PushTracker] avant de descendre une pente afin d'éviter une telle situation.

L'accélération du SmartDrive pourrait probablement entraîner le basculement du fauteuil roulant vers l'arrière et causer des blessures. Nous recommandons à l'utilisateur de se pencher légèrement en avant pour éviter ce basculement et de régler le taux d'accélération sur une valeur qui rende le basculement impossible.

Mode de commande MX2

Le mode MX2 [anciennement connu comme le mode "Fonctionnement normal"] est une autre option pour le mode de commande de l'assistance électrique que vous pouvez sélectionner [reportez-vous à la section "Réglages du SmartDrive" dans le **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni séparément pour obtenir des détails sur le changement de mode]. Dans ce mode, lorsque l'assistance électrique est activée et prête, le SmartDrive est capable de reconnaître les impulsions que vous donnez sur le fauteuil roulant. En réponse, le dispositif active la roue omnidirectionnelle et une assistance électrique est fournie, vous propulsant à une vitesse égale à celle atteinte par la poussée. Le SmartDrive est capable de reconnaître la poussée de chaque individu, donc aucun changement n'est nécessaire concernant la technique de propulsion de chacun. Ce mode est pratique pour une utilisation quotidienne car il peut réduire considérablement le nombre de poussées devant être données, tout en vous gardant actif.

Le mode MX2 est conçu pour continuer à vous faire avancer jusqu'à ce que vous donniez une impulsion SIMPLE avec le bras portant le PushTracker ou jusqu'à ce que l'assistance électrique soit désactivée pour arrêter le moteur [comme décrit dans la section Désactivation de l'assistance électrique] OU ENCORE jusqu'à ce qu'une autre poussée, plus forte, soit donnée. Dans ce dernier cas, le SmartDrive va accélérer et commencer à conduire l'utilisateur à cette vitesse plus rapide atteinte lorsque l'utilisateur donne une poussée plus forte. Une fois que vous effectué une poussée et que le moteur tourne, positionnez vos mains sur les mains courantes [et sur les boutons-poussoirs de l'accélérateur, le cas échéant] afin d'être prêt à éteindre le moteur lorsque vous souhaitez freiner/interrompre la puissance.

Reportez-vous à la section "Réglages du SmartDrive" dans le **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni séparément pour savoir comment changer / limiter la vitesse maximale que le SmartDrive est capable d'activer et de maintenir.

Si vous rencontrez des dysfonctionnements ou des problèmes de détection de poussée/désactivation/boutons-poussoirs de l'accélérateur avec le SmartDrive, cessez d'utiliser le dispositif et demandez immédiatement de l'aide auprès de Max Mobility.

⚠ Le SmartDrive est capable de reconnaître tous les types de poussées. Ne changez pas la façon dont vous exercez les poussées car cela pourrait entraîner des blessures dans le futur.

Soyez très vigilant lorsque vous utilisez le dispositif sur une pente avec tous les modes de commande. Pensez à désactiver l'assistance électrique [à l'aide du PushTracker] avant de descendre une pente.

L'accélération du SmartDrive pourrait probablement entraîner le basculement du fauteuil roulant vers l'arrière et causer des blessures. Il est recommandé que l'utilisateur se penche légèrement en avant pour éviter ce basculement.

Mode de commande MX1

Le mode MX1 [anciennement connu comme le "mode pour débutant"] est l'une des autres options pour le mode de commande de l'assistance électrique pouvant être sélectionnée [reportez-vous à la section "Réglages du SmartDrive" dans le **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni séparément]. Dans ce mode, la méthode de désactivation est la même que pour le mode MX2 [reportez-vous aux sections "Mode de commande MX2" et "Désactivation de l'assistance électrique"], mais vous pouvez également désactiver l'assistance électrique en freinant sur les mains courantes du fauteuil roulant. Le SmartDrive reconnaît la décélération subie par le fauteuil roulant lors du freinage et il arrête le moteur. Ce mode peut être utilisé efficacement en intérieur et pour perfectionner le geste d'impulsion nécessaire au PushTracker pour arrêter le moteur, après quoi il est temps de passer soit en mode MX2 soit en mode MX2+, afin d'utiliser au mieux votre SmartDrive dans tous les environnements rencontrés au quotidien.

⚠ Consultez et respectez tous les avertissements pour le mode de commande MX2.

Anti-recul

Le SmartDrive est équipé de sorte de fournir une résistance à la marche arrière dès lors que l'assistance électrique est activée pendant que le fauteuil roulant recule. Il s'agit d'une fonction de sécurité qui requiert que le fauteuil roulant soit à l'arrêt pour commencer à avancer. Lorsque la résistance à la marche arrière n'est pas activée, le SmartDrive peut rouler en marche arrière librement.

⚠ Comme prévenu préalablement, vous devez être extrêmement vigilant lorsque vous vous trouvez sur des côtes, des pentes, des rampes, etc.

La résistance à la marche arrière peut ne pas empêcher de reculer rapidement sur des pentes particulièrement raides et/ou pour des personnes en fauteuil roulant très corpulentes.

L'anti-recul ne remplace pas le frein de stationnement. Assurez-vous de sécuriser votre fauteuil roulant avec des freins si vous souhaitez vous arrêter dans une côte.

Conditions de fonctionnement

Le SmartDrive est conçu pour des conditions de fonctionnement normales rencontrées au quotidien par un utilisateur de fauteuil roulant manuel. Max Mobility recommande de n'utiliser ce dispositif qu'en intérieur ou en extérieur bien éclairé. Toutes les conditions d'utilisation exposées par le fabricant d'un fauteuil roulant doivent toujours être respectées, tout en essayant d'éviter les éléments suivants :

- les particules de saleté, le sable ou le gravier
- l'eau stagnante
- les surfaces verglacées
- les terrains difficiles
- les pentes très raides

Le poids total de l'ensemble du SmartDrive est de 13,5 lb (6,1 kg). Ce poids doit être pris en compte lors du calcul du poids embarqué du fauteuil roulant. Il ne faut jamais dépasser le poids embarqué maximal autorisé défini par le fabricant d'un fauteuil roulant, une fois le SmartDrive ajouté.

La meilleure façon de parcourir les montées et les descentes consiste à rouler lentement. Sur les pentes transversales, allumez le moteur pour commencer à avancer, puis freinez avec la main côté haut de la pente sur la main courante du fauteuil roulant pour avancer droit.

En outre, les roulettes sur la roue omnidirectionnelle permettent le pivotement du fauteuil roulant étant donné qu'elles roulent doucement de façon latérale sur les surfaces. Vous devez être extrêmement vigilant pour vous assurer que le SmartDrive ne se coince pas sur des obstacles tels que des bordures ou dans des petites fissures de trottoir lorsque vous pivotez. Le matériel de fixation est conçu pour céder en premier, donc si vous avez bloqué le SmartDrive, cela peut briser l'attache / la barre de l'adaptateur articulée et vous laisser sans assistance électrique. Parfois il est préférable d'éteindre le SmartDrive, gérer manuellement la situation, puis réutiliser à nouveau l'assistance électrique.

Si une pièce du SmartDrive venait à être accidentellement submergée ou immergée dans l'eau, l'utilisateur ne doit plus l'utiliser et doit le faire sécher à l'air libre pendant 12 heures avant de tenter de le réutiliser. Il est recommandé de toujours stocker le SmartDrive et le PushTracker à l'intérieur. Si votre dispositif a été stocké à des températures extrêmes, laissez-lui le temps de réchauffer ou de refroidir avant de l'utiliser.

La température de fonctionnement du SmartDrive est comprise entre -25 °C et 50 °C.

Si vous notez des dysfonctionnements ou si vous rencontrez des problèmes avec le SmartDrive, ne l'utilisez plus et demandez de l'aide auprès de Max Mobility.

4. Batterie

Bien que la batterie du SmartDrive soit très petite et compacte, elle peut stocker une grande quantité d'énergie. Une manipulation ou un stockage incorrect peut entraîner l'endommagement de l'équipement et, dans certains cas, des décharges électriques, des brûlures ou des incendies.

Informations concernant la batterie

Le SmartDrive contient une batterie rechargeable au lithium fer phosphate permettant d'alimenter le moteur. Ces batteries, à la pointe de la technologie lithium-ion, offrent une durée de vie considérablement plus longue et un régime de charge plus rapide que les piles lithium-ion standard.

L'écran du "niveau de batterie" du PushTracker [reportez-vous au **Manuel d'utilisation du PushTracker**] et les voyants LED bleus en haut du SmartDrive servent à indiquer les niveaux de charge des batteries de ces deux dispositifs. Les quatre (4) voyants LED allumés sur le SmartDrive indiquent que la batterie est pleine. Tout comme lorsque la charge de la batterie diminue, le nombre de voyants LED allumés diminue. Le SmartDrive émet un signal sonore et le PushTracker affiche l'icône de batterie faible dès lors que la charge de la batterie du SmartDrive est inférieure à 15 % et le moteur se met en marche pour vous indiquer que la batterie doit être mise en charge dès que possible pour éviter de la décharger complètement.

Reportez-vous au **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni séparément pour obtenir des détails sur son indication de batterie faible. De nouveau, cette batterie doit être mise en charge dès que possible afin d'éviter qu'elle ne soit complètement déchargée.

Vous êtes encouragés à charger chaque batterie toutes les nuits afin d'éviter un manque de charge pendant l'utilisation quotidienne. Si vous mettez en charge la batterie alors qu'elle n'est que partiellement déchargée, cela ne détériorera pas sa durée de vie.

Assurez-vous que les prises de mise en charge soient complètement sèches et exemptes de débris [étant donné que les aimants et les ports peuvent en attirer] avant le branchement dans le chargeur car cela peut provoquer une étincelle ou un court-circuit. Aspirez l'eau hors la prise si vous pensez qu'il y a de l'eau dedans. Il est également recommandé de toujours couvrir la prise pour chargeur/bouton à chaque fois qu'elle n'est pas branchée au SmartDrive.

La non-utilisation sur le long terme des batteries [plus de trois mois] réduit leur capacité et provoque une décharge spontanée. Chargez la batterie au moins à 75 % de sa capacité avant de la ranger pour une longue période et évitez de stocker le SmartDrive dans des endroits très humides et où la température est trop élevée.

Utilisez uniquement le chargeur fourni pour recharger le SmartDrive. L'utilisation d'autres chargeurs risque d'endommager votre batterie ou de générer un incendie. De plus, éteignez toujours le SmartDrive et ne tentez jamais de l'utiliser pendant qu'il est en charge.

Le chargeur de la batterie doit être utilisé à l'intérieur et dans des lieux secs. Utilisez une prise facilement accessible à proximité du SmartDrive devant être mis en charge.

N'utilisez pas ou ne tentez pas de réparer un chargeur endommagé / défectueux. Prenez contact avec Max Mobility si un chargeur est endommagé et ne le jetez pas dans les déchets ménagers.

La boîte de transformateur de mise en charge est destinée à être posée à plat pendant la charge.

Utilisez uniquement le cordon d'alimentation fourni avec le chargeur. Le chargeur est capable de fonctionner à des tensions différentes sans réglage.

Mise en charge de la batterie du SmartDrive

Pour charger le SmartDrive, branchez le câble du chargeur de la batterie dans une prise murale ; le voyant LED vert du boîtier du chargeur s'allume alors. Branchez le connecteur du chargeur magnétique à la prise magnétique du SmartDrive éteint [en déplaçant le capuchon en caoutchouc sur le côté]. Les aimants dans les connecteurs permettront uniquement à la prise d'être branchée dans un sens. Une fois que l'unité est connectée et en charge, le voyant LED situé sur le chargeur

devient rouge. Lorsque le voyant LED sur le chargeur repasse au vert, le SmartDrive est complètement chargé. Retirez le connecteur du SmartDrive et réinstallez le capuchon en caoutchouc pour protéger la prise sur le SmartDrive. Le temps de charge estimé pour une recharge complète de la batterie du SmartDrive est d'environ 3 heures.

Reportez-vous au **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni séparément pour obtenir les instructions de mise en charge.

Veillez à toujours stocker et charger le SmartDrive et le PushTracker dans un endroit frais et sec. Les environnements chauds et humides risquent d'endommager ou de court-circuiter le chargeur, ce qui entraînerait un remplacement onéreux.

Assurez-vous que les prises de mise en charge soient complètement sèches avant le branchement dans le chargeur car cela peut provoquer une étincelle ou un court circuit. En outre, ne tentez jamais d'utiliser le PushTracker pendant qu'il charge.

Li-ion

Ne jetez ni le SmartDrive, ni le PushTracker à la poubelle. Veuillez mettre au rebut chaque dispositif de manière appropriée en les recyclant à la fin de leur durée de vie ou renvoyez-les à Max Mobility.

Voyage et transport

Le SmartDrive contenant une batterie au lithium-ion, des mesures particulières doivent être prises lorsque vous voyagez en avion. Le SmartDrive doit être transporté en cabine et doit être stocké dans le compartiment à bagages supérieur. Il est recommandé que des accords précis soient établis avec chaque opérateur de compagnie aérienne et l'approbation doit être reçue avant la date de départ. Un "Certificat IATA / de passagers de compagnie aérienne SmartDrive" peut être téléchargé sur le site Web de Max Mobility [www.max-mobility] ou fourni sur demande.

Utilisez le support en mousse fourni pour le SmartDrive afin d'éviter les déplacements et les dommages lors du transport dans une voiture. Si vous montez dans un taxi, il est recommandé de demander au chauffeur de vous donner le SmartDrive de sorte qu'il ne soit pas endommagé par les déplacements lorsqu'il est placé dans le coffre.

De plus, des considérations particulières doivent être prises en compte lors du transport du SmartDrive en raison de la batterie. Prenez contact avec la société de transport utilisée pour obtenir des instructions sur la manière d'emballer et d'étiqueter correctement avant le transport. Assurez-vous de fournir assez de rembourrage / protection pour le SmartDrive afin d'éviter qu'il ne soit endommagé pendant l'expédition.

5. Entretien

Vérification

Inspectez toujours le SmartDrive, la roue omnidirectionnelle, le PushTracker, le matériel de fixation et les boutons-poussoirs de l'accélérateur [le cas échéant] à la recherche de pièces manquantes / dommages avant chaque utilisation. Cessez l'utilisation et prenez contact avec Max Mobility ou votre revendeur de l'équipement de mobilité si vous rencontrez l'un des dommages suivants :

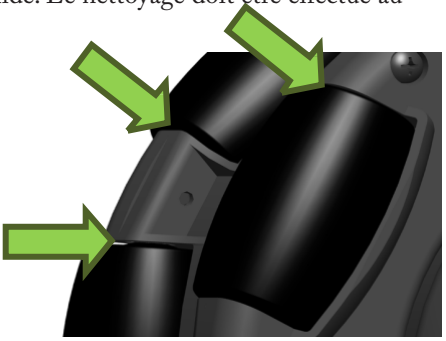
- Plastique cassé ou fissuré
- L'une des roulettes ne tourne pas avec une faible résistance, comporte des plats d'usure ou tout autre dommage important
- Roulettes considérablement usées et/ou plastique de la roue endommagé
- Déchirure du caoutchouc sur le PushTracker
- Vis manquantes ou desserrées
- L'attache adaptable est tournée vers le bas [sur les fauteuils roulants rigides]
- Câbles cassés ou effilochés
- La prise ou la fiche magnétique a recueilli des éclats métalliques
- Toute activité d'activation/désactivation anormale du moteur [lors de l'utilisation]

Nettoyage

Le nettoyage de la totalité du SmartDrive peut être effectué à l'aide d'un chiffon humide. Le nettoyage doit être effectué au moins une fois par mois, ou plus fréquemment si besoin est.

Lubrification ou remplacement des roulettes

La roue omnidirectionnelle contient 16 roulettes en caoutchouc qui peuvent s'user en fonction des conditions d'utilisation ou après une utilisation intensive. Ces roulettes peuvent être remplacées. De plus, dans des conditions neigeuses, le sel risque de générer de la corrosion au niveau des roulements de ces roulettes et d'affecter ainsi leurs performances. Lubrifiez ces roulettes à l'aide d'un vaporisateur pour augmenter leur durée de vie [reportez-vous à l'illustration sur la droite]. Prenez contact avec votre revendeur de l'équipement de mobilité ou avec Max Mobility pour obtenir plus d'informations sur le remplacement/l'entretien des roulettes de votre SmartDrive.



Autre maintenance

Contactez Max Mobility ou votre revendeur pour tout autre entretien ou remplacement dont l'appareil aurait besoin.

Téléchargez et connectez-vous régulièrement à l'application pour vous assurer que votre appareil exécute la dernière version du firmware, de nouvelles fonctionnalités et améliorations étant régulièrement ajoutées.

En cas de problème

Il est fortement recommandé de mettre à jour le firmware de votre appareil vers sa dernière version via l'application avant toute tentative de dépannage car votre problème peut avoir été résolu dans les versions ultérieures du firmware. Des protections sont présentes dans le SmartDrive et le PushTracker pour votre sécurité et pour éviter d'endommager la carte de circuit imprimé et la batterie en cas de défaillance d'autres pièces ou de situations atypiques. La plupart d'entre eux enregistrent un code d'erreur qui peut être affiché sur le PushTracker [ERR: ### - voir l'écran "À propos de" de la section "Descriptions des paramètres" dans le **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni séparément]. Voici une liste de ces protections, comment elles sont indiquées, et comment y remédier :

- [ERR: 007] La désactivation du moteur lors de la conduite accompagnée par un seul bip SmartDrive indique une perte de connexion sans fil entre le PushTracker et le SmartDrive [voir la section "Communication sans fil Bluetooth®"].
- [ERR: 005] Aucune activation du moteur ou désactivation du moteur lors de la conduite, accompagnée d'un double bip SmartDrive, indique que l'angle du SmartDrive est en dehors de sa plage de fonctionnement autorisée. Si cela se répète avec le SmartDrive incliné correctement [à 45 degrés environ], la carte de circuit du SmartDrive devra être remplacée car sa puce gyroscopique est peut-être défectueuse.
- [ERR: 002] deux (2) LED de SmartDrive clignotantes indiquent un moteur défectueux. Le moteur devra être remplacé avant une nouvelle utilisation.
- [ERR: 003] trois (3) LED de SmartDrive clignotantes indiquent un pic de courant. Le SmartDrive devra être désactivé puis rallumé pour être à nouveau utilisable.
- [ERR: 004] quatre (4) LED SmartDrive clignotantes indiquent une surchauffe à l'intérieur de l'appareil. Éteignez le SmartDrive et laissez-le refroidir avant de l'utiliser à nouveau.
- Aucune LED ou réponse sur le SmartDrive/PushTracker indiquent une batterie en fin de vie. Essayez de recharger [comme décrit dans la section "charge de la batterie du SmartDrive" et le **Manuel d'utilisation du PushTracker** fourni séparément].

Pour tout autre problème rencontré sur votre appareil, contactez Max Mobility ou votre revendeur de l'équipement de mobilité.

6. Garantie

Max Mobility offre une garantie de deux (2) ans couvrant les défauts de fabrication. L'obligation de Max Mobility dans le cadre de cette garantie est limitée à la réparation ou au remplacement de la ou des pièces s'avérant défectueuse(s). Toute pièce du système remp lacée par nos soins à notre seule appréciation doit être une pièce fonctionnelle.

La présente garantie peut être annulée dans les cas suivants : 1) si le produit n'est pas utilisé conformément aux consignes fournies dans le présent manuel d'utilisation, 2) si les défauts sont la conséquence d'une mauvaise utilisation, ce qui sera déterminé par le personnel de l'entreprise, 3) si des modifications ou altérations de quelque nature que ce soit sont effectuées dans le circuit électrique ou sur la structure physique, ou 4) si les défauts sont la conséquence de causes indépendantes de notre volonté, telles que la foudre, une tension anormale ou lors de son transport sur le lieu de vente de l'acheteur.

Max Mobility ne peut pas être tenu responsable des dommages occasionnés au fauteuil roulant en lien avec l'installation ou le fonctionnement du SmartDrive.

Coordonnées de contact du fabricant

Fabricant :	Max Mobility, LLC
Adresse :	5425 Crossings Blvd. Antioch, TN 37013 États-Unis
Téléphone :	(615) 953-5350 / Numéro gratuit (800) 637-2980
Fax :	(888) 411-9027
Site Internet :	www.max-mobility.com / www.pushtracker.com
E-mail :	support@max-mobility.com

7. Représentant agréé de la Commission européenne (CE)

CE

Advena Ltd.
Pure Offices
Plato Close
Warwick CV346WE
Royaume-Uni

À compléter pour vérifier la satisfaction des clients.

5425 Crossings Boulevard, Nashville, TN 37013 États-Unis • Tél : 800.637.2980 • Fax : 888.411.9027 • www.max-mobility.com

Certification de formation pour le SmartDrive MX2+

Il est important pour votre sécurité et celle des personnes qui vous entourent que vous soyez formé(e) de façon appropriée à l'utilisation de l'unité de commande SmartDrive. Veuillez suivre cette formation avec rigueur et assurez-vous de compléter toutes les informations. S'il y a quelque chose que vous ne comprenez pas, n'hésitez pas à poser des questions.

Les dispositifs SmartDrive sont livrés en mode de commande MX2+ et avec les réglages de vitesse maximale et de taux d'accélération qui facilitent la familiarisation et la pratique de désactivation du PushTracker avant une utilisation complète.

Téléchargez l'application PushTracker pour smartphone sur Apple ou Google Play App Store. Vous pourrez modifier rapidement les réglages du SmartDrive et utiliser au mieux la combinaison SmartDrive + PushTracker. Des vidéos éducatives sont également disponibles sur **www.max-mobility.com** ; elles vous seront très utiles pour apprendre tout ce que vous devez savoir sur votre SmartDrive [utilisez les sous-titres codés pour avoir des sous-titres dans une autre langue].

1) Lisez le **Manuel d'utilisation du SMARTDrive, le Manuel d'utilisation du PushTracker et le Guide de prise en main des SmartDrive MX2 + PushTracker.** Veuillez tenir compte de tous les avertissements en jaune, car ces informations sont importantes pour votre sécurité. Prêter une attention particulière aux situations où il est plus sûr et nécessaire de désactiver l'assistance électrique SmartDrive [via PushTracker].

2) Démontrez chacune de vos compétences à votre revendeur et pointez-les dès que vous êtes à l'aise avec chacune d'entre elles :

- ☐ Après avoir vérifié que l'assistance électrique est désactivée, installez le PushTracker sur votre poignet. **Après avoir compris que l'assistance électrique doit être désactivée dès lors que vous manipulez le SmartDrive [ou que vous vous installez/quittez votre fauteuil]**, allumez le SmartDrive et installez-le sur votre fauteuil roulant.
- ☐ Activez l'assistance électrique [à l'aide du PushTracker] et attendez que la connexion sans fil au SmartDrive soit établie.
- ☐ Avant de faire quoi que ce soit, donnez une impulsion SIMPLE avec votre main contre vos mains courantes en tenant votre poignet rigide.

  Vous allez voir le voyant DEL du PushTracker devenir rouge si vous avez correctement tapé.
  Entraînez-vous également à donner des DOUBLES impulsions. Continuez à vous entraîner à cela jusqu'à ce que le voyant s'allume rouge à chaque fois.
- ☐ Allumez le moteur avec une DOUBLE impulsion ; donnez une impulsion SIMPLE pour régler une vitesse lente d'avance en roue libre ; enfin, faites une DOUBLE impulsion puis freinez pour vous arrêter.
- ☐ Allumez le moteur à nouveau avec une DOUBLE impulsion ; cette fois, réglez une vitesse plus élevée d'avance en roue libre ; puis, faites une DOUBLE impulsion puis freinez pour vous arrêter.
- ☐ Une fois que vous avez perfectionné l'impulsion nécessaire par le PushTracker pour activer / régler la vitesse d'avance en roue libre / arrêter le moteur, essayez d'allumer le moteur, de régler une vitesse confortable d'avance en roue libre, de dessiner un 8, puis de donner une impulsion et de freiner pour vous arrêter.
- ☐ Si possible, trouvez un endroit LONG / PLAT / OUVERT pour que le SmartDrive puisse monter en vitesse jusqu'à atteindre la vitesse maximale. Ajustez la vitesse maximale ou le taux d'accélération avec des valeurs qui sont confortables dans cet environnement précis et dans tous les environnements d'utilisation prévus.

Si le client n'est pas capable d'effectuer toutes les opérations indiquées, essayez le mode de commande MX2 [ou MX1] et recommencez cette formation.

3) Signez ce formulaire ci-dessous et demandez au distributeur de le conserver dans les registres de clients.

Numéro de série SmartDrive : _____ **Le** Date : _____

client

Je certifie avoir lu tous les Manuels d'utilisation/étiquetages et démontré les compétences pointées ci-dessus. Je reconnais que le SmartDrive peut s'avérer dangereux s'il n'est pas utilisé avec précaution et je m'engage à faire des choix de conduite responsables pendant son utilisation. Je comprends qu'il existe de nombreuses situations dans lesquelles l'assistance électrique doit être désactivée afin d'éviterJe comprends qu'il y a beaucoup de situations où l'assistance électrique devrait être désactivée pour prévenir toute assistance vers l'avant involontaire, y compris pour : les pentes descendantes, vers le haut ou vers le bas des bordures, en grimpant des trottoirs avec de grandes fissures, ou dans des espaces confinés, avant de manipuler le PushTracker ou le SMARTDrive, chaque fois que je suis garé et/ou quitte ou m'installe dans le mon fauteuil roulant.

Nom : _____ Signature : _____

Le fournisseur

J'ai observé le client démontrer les compétences pointées ci-dessus.

Nom : _____ Signature : _____



couper ou déchirer ici si nécessaire

Svenska

SmartDrive MX2+

Hjälpmotor för rullstol

Bruksanvisning

max mobility,® llc

5425 crossings boulevard
antioch, tn 37013 usa
p: 800.637.2980
f: 888.411.9027

Informationsvideor finns på
www.max-mobility.com

För att du ska få ut mesta möjliga av din SmartDrive + PushTracker rekommenderar vi att du laddar ner PushTracker-appen från Apples App Store eller Google Play.

Download on the App Store

ANDROID APP ON Google play

Kontrollera appen regelbundet så att du har den senaste firmware-versionen!



Det rekommenderas starkt att kontakta MAX Mobility direkt för service om du bor i USA eller Kanada och din enhet är fortfarande under garanti!

Specifikationsblad

max mobility®
www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+
Kraftassistans till rullstol

Tillverkare: Max Mobility, LLC
Adress: 5425 Crossings Blvd.
Antioch, TN 37013
USA

Telefon : (615) 953-5350 / Avgiftsfritt: (800) 637-2980

Räckvidd (nivå / utan motstånd):		19,8 km
Maxfart (plan yta):		Justerbar [4 mph (6 km/h) standard]
Maxfart (6° lutning):		Justerbar [4 mph (6 km/h) standard]
Max acceleration:		Adjustable up to 2.0 ft/s2 (0.6 m/s2) [0.7 ft/s2 (0.2 m/s2) default]
Motorkraft:		250 W
Motorvolt:		36 V
Driftstemperatur:		-25° C till 50° C
Kontinuerligt teoretiskt körräckvidd:		14,2 miles (22,9 km)
Total vikt:		13,5 lbs (6,1 kg)
Ljudnivå:		60,7 dB(A)
Förväntad livslängd:		5 år
Innehåller Bluetooth® LE:	FCC ID	QOQBT113
	IC ID	5123A-BGTBLE113

OBS: Dessa angivna värden har testats med en 150 kilos brukare. Räckvidd, fart etc., varierar beroende på körförhållanden.

SmartDrive Model: MX2+

Total längd:	15,3 in (389 mm)
Total bredd:	5,7 in (141 mm)
Total höjd:	9,5 in (242 mm)
Diameter omnihjul:	7,6 in (193 mm)
Vidd omnihjul:	2,8 in (71 mm)
Vikt:	12,5 lbs (5,7 kg)
Innehåller batterityp:	Litiumjon (Litium järnfosfat)
Nominell driftsvolt:	36 V
Electrisk laddning:	3,4 A-h
Firmwareversion(er):	Ladda hem / anslut med App

Se medföljande **PushTracker Användarmanual** för specifikationer.

Rullstolskompatibilitet

Rullstolens ramtyp:	Fast, hopfällbar, tilt-in space, enhandskörning och stående
Drivhjulsdiameter:	22, 24, 25 eller 26 in (501, 540, 559 eller 590 mm)
Distans för vikbart ramfäste:	8,25 till 21,0 in (210 till 533 mm)
Brukarvikt:	30 till 331 lbs (14 till 150 kg)

SmartDrive har testats och överensstämmer med alla tillämpbara önskemål enligt ANSI/RESNA Standards for Wheelchairs - Volume 1 and Volume 2 samt EN 12184.

En rullstols specifikationer försedda av tillverkaren kan påverkas något av användningen av SmartDrive.



Innehållsförteckning

1. Inledning 1

Avsedd användning av SmartDrive 1
Information som måste läsas före användning 1
Varningar och säkerhetsåtgärder. 1
Elektromagnetiska störningar (EMI) 3
Trådlös kommunikation med Bluetooth® 3
Komponentlista 4

2. Installation av SmartDrive 5

SmartDrive inkopplingsanordning 5
PushTracker-band 5
Tumgasknappar 5

3. Drift av SmartDrive 5

Hjälpmotorns beredskap 5
EZ-ON Hjälpmotorn klar. 6
Inaktivering av hjälpmotorn. 6
Driftläget MX2+ 7
Driftläget MX2 7
MX1 Driftläge 8
Bakåtrullningsspärr 8
Driftförhållanden. 8

4. Batterier 9

Batteriinformation 9
Laddning av SmartDrive-enhetens batteri . . 10
Resa och transport 10

5. Service 10

Kontroll 10
Rengöring. 10
Smörjning eller byte av rullar 10
Annan service 11
Felsökning. 11

6. Garanti 11

Tillverkarens kontaktuppgifter. 11

7. Auktoriserad representant i Europeiska kommissionen 11

1. Inledning

Avsedd användning av SmartDrive

SmartDrive hjälpmotor för rullstol från Max Mobility är endast avsedd att fungera som hjälpkraft för manuella rullstolar för att minska den påskjutningskraft som krävs från deras användare, inklusive unga patienter, där användaren väger mellan 14 och 150 kg (30 – 331 pund). Den är avsedd att användas av personer som klarar att hantera och manövrera en motoriserad och manuell rullstol, vilket i slutänden ger dem ökad rörlighet. Därför rekommenderas starkt att den används på manuella rullstolar som motsvarar de dimensioner för ”Passande rullstolar” som anges i **Specifikationerna**.

Information som måste läsas före användning

Felaktig användning av SmartDrive eller den rullstol den är monterad på kan, beroende på underlag, väder och trafikförhållanden, innebära risk för personskador och kan skada rullstolen eller SmartDrive. Därför får SmartDrive endast hanteras och användas under följande förutsättningar:

- Användaren klarar både fysiskt och mentalt att hantera rullstolen och anordningen i alla tänkbara situationer och lägen.
- Användaren har uppnått full förståelse för korrekt hantering och drift genom att läsa och förstå denna bruksanvisn ing i dess helhet.
- Inga tekniska förändringar har utförts på enheten.
- Användaren måste ta sig tid att bekanta sig med hur SmartDrive reagerar och beter sig genom att först öva på dess hantering på ett säkert område som är fritt från risker. Man bör bekanta sig med enhetens knackningskänslighet, påskjutningsdetektering, reaktion på inaktivering, acceleration/maxhastighet o.s.v. innan man ger sig ut med enheten till platser där olika farliga situationer kan förekomma. Det rekommenderas starkt att användaren inte försöker använda SmartDrive utomhus innan enheten utan svårighet först kan hanteras inomhus.

Vid eventuella problem eller funktionsfel: avbryt användningen av SmartDrive och kontakta Max Mobility för service eller vidare instruk-tioner. All användning som strider mot anvisningarna i denna bruksanvisning, rekommendationerna från hjälpmedelsåterförsäljaren eller de tekniska begränsningarna som angetts av Max Mobility eller rullstolstillverkaren betraktas som felaktig användning av SmartDrive. Max Mobility är inte ansvarigt för några person- eller sakskador som beror på sådan felanvändning.

Varningar och säkerhetsåtgärder

Alla varningar och säkerhetsåtgärder som har utfärdats av rullstolens tillverkare måste följas i tillägg till dem som återfinns i denna bruksanvisning. Underlåtenhet kan leda till allvarlig skada eller dödsfall.

Hantering eller användning av SmartDrive av en person som inte erhållit korrekt instruktion via denna bruksanvisning kan leda till allvarlig skada eller dödsfall.

Försök inte koppla SmartDrive till en rullstol som inte upp fyller dimensionskraven som anges i avsnittet ”Kompatibla rullstolar” i specifikationerna.

Man MÅSTE bekanta sig med hur SmartDrive reagerar och presterar innan regelmässig användning. Försök inte använda den utomhus innan du kan hantera den säkert inomhus, utan att krocka med väggar eller andra objekt.

Metoderna för säker användning av en rullstol med SmartDrive är olika för varje användare beroende på funktioner och förmåga.

Specifikationerna från rullstolstillverkaren kan påverkas något när SmartDrive monteras.

När SmartDrive kopplas till din rullstol kan den upp levas annorlunda. Ta dig tid att vänja dig vid denna nya känsla.

Kontrollera alltid att din SmartDrive, PushTracker, kopplings utrustning och tumgasknappen (tillvalsutrustning) inte är skadad eller att några delar saknas före varje använd ning [se avsnittet/avsnitten ”Underhåll” för information om vilka delar du ska vara särskilt uppmärksam på].

Se till att både SmartDrive och PushTracker är laddade innan de används.

Var alltid uppmärksam på underlaget där du kör din rullstol, oavsett om SmartDrive är påslagen eller ej, eftersom rull stolens vridbara främre hjul kan fastna i sprickor, hjulspår, hål, lister o.s.v. Om du kör in i ett sådant hinder riskerar du att falla ut ur rullstolen.

(fortsättning på nästa sida)

Använd inte enheten i synnerligen ojämn terräng, på väldigt blanka ytor, i kraftig lutning eller på löst underlag. Detta kan ge upphov till förlorad friktion och leda till person eller sakskador och förverkar garantin.

SmartDrive är inte utformad för körning upp eller nedför höga trottoarkanter eller trappsteg. Utför sådan manöver bara när det är absolut nödvändigt och be då alltid någon om hjälp. Se även till att du stänger av hjälpmotorn (OFF) [via PushTracker] före manövrering.

Var extremt försiktig när du kör en SmartDrive utrustad rull stol i närheten av gator. Överväg att stänga av hjälpmotorn (OFF) [via PushTracker] för riskreduktion.

När du korsar större vägar, korsningar, järnvägsövergångar eller trafikleder och även när du kör i branta, långa sluttningar bör du alltid överväga att ha någon medföljare för din säker hets skull.

Vad avser körning upp och ned för sluttningar, följ de instruk tioner och anvisningar som respektive rullstolstillverkare ger.

Körning över trottoarkanter eller hinder kan göra att man faller omkull och kan leda till kroppsskada. Stäng av (OFF) hjälpmotorn [via PushTracker] när du försöker köra i sådana lägen. Vid minsta tveksamhet om du säkert kan köra över någon trottoarkant eller något hinder ska du ALLTID be någon om hjälp. Ta hänsyn till din körförmåga och personliga begränsningar. Träna nya förmågor endast tillsammans med en medhjälpare.

PushTracker får ENDAST användas av den användare som sitter i en rullstol med SmartDrive enheten påkopplad.

Var försiktig vid körning med en SmartDrive utrustad rull stol inomhus eller i trånga utrymmen/områden där många människor uppehåller sig. Överväg att stänga av hjälpmotorn (OFF) [via PushTracker] för att minska risken för kollision, skador på enheten eller personskador.

Stäng alltid av hjälpmotorn [via PushTracker] när du har parkerat för att undvika aktivering av misstag.

Stäng alltid av hjälpmotorn [via PushTracker] innan du tar av PushTracker från handleden.

Du behöver inte knacka hårt. Mjuka men tydliga handledsknackningar i lagom hastighet (d.v.s. en halv (0,5) sekund mellan varje tryckning) är tillräckliga.

Var alltid försiktig när du förflyttar dig in i eller ut ur rullstolen. Gör allt du kan för att minska avståndet och se till att hjullåsen är aktiverade för att förhindra att hjulen rör sig. Se alltid till att hjälpmotorn är avstängd (OFF) [via PushTracker] när du förflyttar dig in i eller ut ur din stol.

Knapparna (tillval) är utformade för att användas med en sätesdyna så att man inte sitter direkt på kablarna. Vi rekommenderar starkt att rullstolen används med en sätes dyna när knapparna är i bruk.

SmartDrive och PushTracker har genomgått industriella klimattester (samma som för eldrivna rullstolar) och betraktas som regn och stänksäkra. Om någon av delarna dränks kan det leda till felfunktion eller skada samtidigt som garantin förverkas. Ta av PushTracker innan du badar eller duschar.

SmartDrive enhetens yttertemperatur kan öka och den kan bli varm att ta på när den utsätts för yttre värmekällor, t.ex. solljus.

Användning av tippskydd kan kraftigt minska risken att tippa baklänges, vilket kan leda till allvarliga skador. Om du är rädd för att tippa, använd tippskydd. Tippskydd förhindrar att du tippar, men begränsar dina möjligheter att dras upp över en trottoarkant och några andra manövrer. På samma sätt som barn lär sig att cykla utan stödhjul kan du lära dig att använda rullstolen med tippskydd. Det rekommenderas STARKT att tippskydd används på rullstolen tills användaren har vant sig att hantera SmartDrive i alla tänkbara miljöer, situationer och förutsättningar.

Tippa inte din rullstol eller kör den på två hjul utan med hjälpare om du inte är en mycket skicklig förare.

Flytta inte din tyngdpunkt eller din sittposition i samma riktning som du sträcker dig mot, eftersom din rullstol då kan tippa bakåt eller åt sidan.

Luta dig inte bakåt över ryggstödet för att nå föremål bakom dig, eftersom det kan få rullstolen att tippa.

Stå inte på rullstolens ram.

Din rullstol är inte utformad för viktträning och är osäker som sittunderlag när du tränar tyngdlyftning. Tyngdlyftning i din rullstol kan förändra stolens stabilitet kraftigt och kan göra så att den tippar över.

Försök inte stoppa en rullstol i rörelse med hjälp av hjullåsen.

Hjullåsen är inte några bromsar.

Åk inte med en SmartDrive utrustad rullstol i rulltrappa eller på rullband. Det kan leda till allvarliga kroppsskador.

Alla icke godkända modifikationer som görs på SmartDrive förverkar dess garanti och kan innebära säkerhetsrisker.

OBS! Bilder och diagram med SmartDrive i denna bruksanvisning kan avvika en aning från din enhet.

En elektronisk version av denna bruksanvisning och informationsvideor finns på vår webbplats [www.max-max-mobility.com/www.pushtracker.com] för personer med nedsatt syn, lässvårigheter eller kognitiva funktionshinder.

Tillverkningsnumret för din SmartDrive är placerat på undersidan. Vi rekommenderar att du sparar denna bruksanvisning och antecknar serienumret här nedan för framtida referens.

SmartDrives Serienummer: _____

Elektromagnetiska störningar (EMI)

Elektromagnetiska störningar kommer från radiosignalkällor. Exempel på sådana källor är sändare och mottagare för radio- och TV-signaler, sändtagare (som både kan sända och ta emot signaler), mobiltelefoner, kommunikationsradio o.s.v. Vår dagliga miljö innehåller många källor till elektromagnetiska störningar. Vissa går att undvika medan vi kanske inte ens tänker på andra. Motor-driven elektronisk utrustning såsom SmartDrive kan utsättas för elektromagnetiska störningar, både starka och svaga, från dessa typer av radiosändare, samt från elektrostatiska urladdningar (ESD) och trådbundna källor. Dessa störningar kan orsaka oavsiktlig aktivering av motorn i SmartDrive eller skada dess styrsystem, vilket skulle kunna leda till säkerhetsrisker och dyrbara reparationer.

Varje eldriven rullstol eller hjälpmotoranordning kan motstå EMI upp till en viss nivå, som också kallas dess ”immunitetsnivå”. Ju högre immunitetsnivå, desto lägre risk att utrustningen påverkas av störningar. En immunitetsnivå på 20 V/m anses ge tillräckligt skydd från radiokällor som vi kommer i kontakt med i vår vardag. SmartDrive har testats och funnits vara immun mot denna lägsta immunitetsnivå 20 V/m. Även om den är utrustad för att ha tillräckligt skydd mot EMI, så kan förändringar av stolen eller in kopp-ling av tillbehör påverka dess immunitet. Detaljer från andra tillverkare har okända EMI-egenskaper och deras samverkan med SmartDrive har inte testats.

Den elektromagnetiska energin blir allt starkare ju närmare källan du kommer. Därför rekommenderar vi att SmartDrive inte används i direkt närhet till radiokällor. EMI-källor kan delas in i tre kategorier:

1. Sändtagare med lång räckvidd: Dessa är källor till starka radiovågor, inklusive kommersiell radio och TV-sändare samt amatörradiostationer.
2. Sändtagare med medellång räckvidd: Dessa är källor till potentiellt starka radiovågor, som tvåvägs kommunikationsradio som används i räddningstjänsten, lastbilar och taxi.
3. Handhållna sändtagare: Dessa är källor med relativt svaga radiosignaler, men kan ibland komma mycket nära din rullstol. Hit hör walkie-talkie, privatradio, mobiltelefoner och andra anordningar för personlig kommunikation.

Följande saker löper låg risk att orsaka EMI-problem: Trådlösa telefoner, MP3- och CD-spelare, mottagare för TV och AM/FM-radio.

⚠ Använd inte handhållna sändtagare (sändare mottagare), t.ex. privatradio, och starta inte apparater för personlig kom munikation, t.ex. mobiltelefoner, när hjälpmotorn är påslagen.

Var uppmärksam på sändare i närheten, såsom radio och TV sändare och undvik att komma nära dem.

Om oavsiktliga rörelser skulle förekomma, stäng av hjälpmotorn (OFF) så snart detta kan ske utan risk.

Ha i åtanke att inkoppling av tillbehör eller ytterligare komponenter till din rullstol kan öka dess känslighet för EMI [Obs! Det finns inget enkelt sätt att utvärdera deras allmänna inverkan på enhetens immunitet].

Rapportera alla incidenter med oönskade rörelser till Max Mobility och undersök om det finns en EMI källa i närheten.

USA / Canada

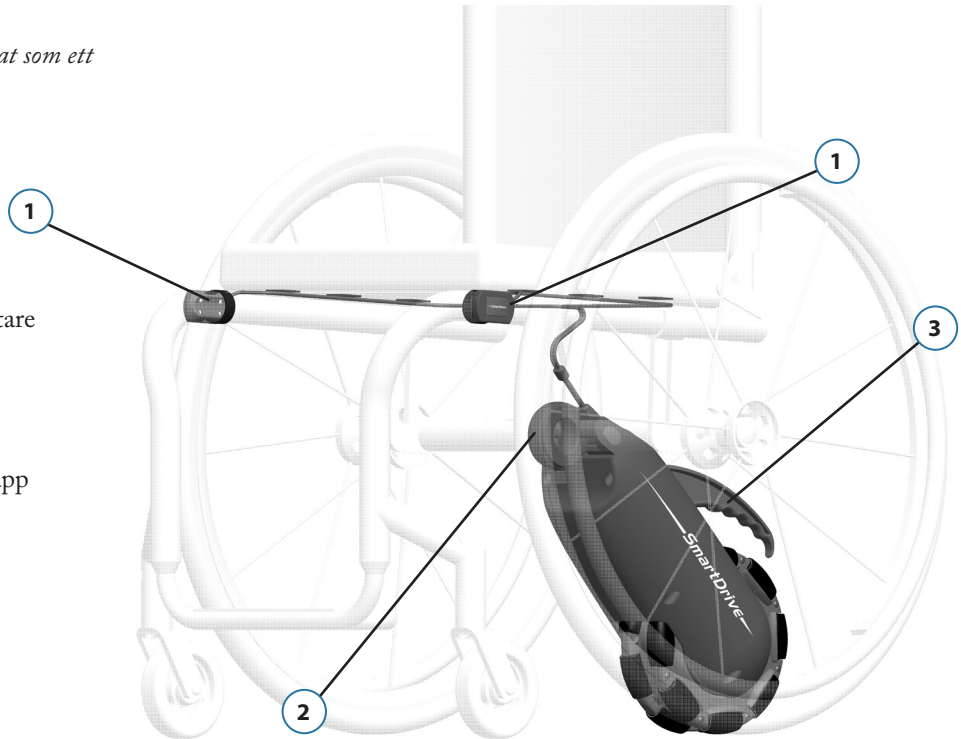
Denna enhet uppfyller kraven i del 15 av FCC-reglerna. Användningen beror på följande två villkor: (1) Enheten får inte orsaka skadliga störningar och (2) den måste acceptera alla störningar, inklusive störningar som kan få den att fungera felaktigt. Alla änd-ringar eller modifikationer som inte uttryckligen godkänts av den part som ansvarar för produktens överensstämmelse kan göra att garantin förverkas.

Trådlös kommunikation med Bluetooth®

Trådlös kommunikation via Bluetooth® (frekvensbandet 2,4 GHz) används av PushTracker för att kommunicera med SmartDrive när hjälpmotorn ska aktiveras/inaktiveras och signaler ska tas emot från en smartphone etc. PushTracker måste befinna sig inom 8 meter från SmartDrive-enheten/den smartphone som används för att ansluta och kommunicera. Den maximala uteffekten för denna teknik är 10 mW, och användning av denna utrustning nära andra trådlösa anordningar *t.ex. elektromagnetiska övervak-ningssystem, trådlösa headsets med Bluetooth®-funktion etc.) kan göra att enheten förlorar kontakten. Hjälpmotorn inaktiveras all-tid när motorn är igång om förbindelsen går förlorad. Då kommer SmartDrive-enheten att pipa och PushTracker att vibrera som en indikation på vad som hänt. Utrustningen har genomgått kombinationstester för värsta tänkbara scenario för säkerställande av dess funktion och säkerhet. Kontakta Max Mobility omedelbart för felsökning om du regelbundet upplever anslutningsproblem med enheten.

Komponentlista

1. Tumgasknappar *[säljs separat som ett valfritt tillbehör]*
2. Inkopplingshårdvara
3. SmartDrive / Drivenhet
4. Rullar
5. SmartDrive Handtag
6. SmartDrive lysdioder
7. SmartDrive Vippströmbrytare
8. SmartDrive laddningslock
9. Uttag för laddare/knapp
10. Omnidrivhjul
11. Anslutning för laddare/knapp
12. Knappens lysdiod
13. Kardborrband för knapp
14. PushTracker











2. Installation av SmartDrive

SmartDrive inkopplingsanordning

SmartDrive är utformad för att enkelt och snabbt kunna tillkopplas alla typer av rullstolar, både fasta och hopfällbara. Studera **Specifikationerna** för att kontrollera att den passar din rullstol. Det finns även skräddarsydda lösningar för SmartDrive inkopplingsanordningen om den befintliga maskinvaran inte är kompatibel med den önskade rullstolen.

Använd de separata instruktioner som levererats med din inkopplingsanordning för att installera den korrekt före användning.

Justeringar av rullstolens inställningar kan påverka SmartDrives inriktning. Justera eller byt inkopplingshårdvaran om det behövs när ändringar görs på stolen eller dess hjul.

PushTracker-band

PushTracker är utformat för att på ett smidigt och säkert sätt kunna fästas på handleder i alla storlekar. Den har en inbyggd acce-lerometer som känner av när du skjuter på, när du vill aktivera hjälpmotorn och även när du knackar på drivringen för att inaktivera hjälpmotorn. Dessutom är den utrustad med en OLED-display, lysdioder och en vibrationsmotor som indikerar olika information, statuslägen samt aktiveringar och inaktiveringar som sker vid den dagliga användningen. Vi rekommenderar att du bär PushTracker tätt mot handleden för att få bästa möjliga avkänning av din handrörelse för styrning av SmartDrive-funktionerna, spårning av framdrivningsaktivitet etc.

Varje ny SmartDrive-enhet levereras även med en PushTracker som är specifikt parkopplad med den för att förhindra kommunika-tion med andra SmartDrive-enheter. Se den separata **bruksanvisningen för PushTracker** som medföljer enheten för information om hur du gör om parkopplingen eller parkopplar en ny PushTracker till din SmartDrive.

Armbandet på PushTracker är utformat för att passa de flesta användare, men om du har svårt att låsa fast spännet/låset, om det inte passar eller önskar få det i en annan färg/ett annat material, kan bandet enkelt bytas ut mot valfritt 18 mm brett klockarmband som finns att köpa i handeln.

Se den separata **bruksanvisningen för PushTracker** som medföljer enheten för fullständig information, specifikationer, storleken på armbandet/inkopplingsanordning och användningsinformation.

Tumgasknappar *[säljs separat]*

De två (2) ram-monterade SmartDrive-tumgasknapparna monteras enkelt på en rullstol för att möjliggöra enkel åtkomst och hante-ring. Knapparna kan användas för att inaktivera motorn och även låta användaren aktivt starta motorn.

De säljs separat som ett valfritt tillbehör. Följ de separata instruktionerna som levereras med knapparna för korrekt installation och hantering innan de börjar användas.

3. Drift av SmartDrive

Stäng alltid av hjälpmotorn (via PushTracker) när stolen är parkerad, innan du tar dig ur rullstolen, tar bort PushTracker från handleden och/eller tar bort SmartDrive från stolen för att förhindra oavsiktlig aktivering.

Hjälpmotorns beredskap

Användaren av en rullstol som är utrustad med SmartDrive kan utnyttja hjälpmotorn närhelst så önskas eller stänga av den (OFF) [via PushTracker] och hantera rullstolen som om den inte har någon SmartDrive.

När SmartDrive är inkopplad på rullstolen och dess matningsström är påslagen [enligt beskrivningen med anvisningar för hårdvaran] kommer SmartDrive att vänta på att den PushTracker-enhet som den är parkopplad med ansluter trådlöst när hjälpmotorn slås på ON). Du gör detta genom att trycka på och hålla in knappen för hjälpmotorn [se den separata **bruksanvisningen för PushTracker** som medföljer enheten].

När du trycker på och håller in knappen för hjälpmotorn ansluts denna även trådlöst från SmartDrive-enheten. När hjälpmotorn är avstängd (OFF) och PushTracker därför kopplas från trådlöst, kommer SmartDrive-enheten inte att kunna aktiveras för att ge hjälpeffekt, så du kan köra omkring rullstolen utan någon hjälpmotor.

EZ-ON Hjälpmotorn klar

Med EZ-ON aktiverad (se ”SmartDrive-inställningar” i **bruksanvisningen för PushTracker**): håll armen så att PushTracker är helt horisontell (parallell med marken). När enheten är i rätt läge lyser laddindikatorn blått (se illustrationen nedan). Om du trycker snabbt två gånger på PushTracker-skärmen aktiveras hjälpmotorn. Upprepa dessa steg när du vill stänga av hjälpmotorn. Det här är en bra funktion om du har begränsad fingerfunktion som gör det svårt att trycka på hjälpmotorknappen.





Inaktivering av hjälpmotorn

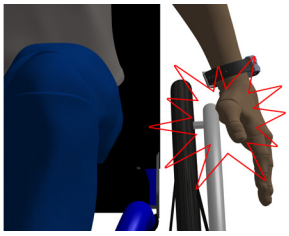
Det finns olika sätt att inaktivera hjälpmotorn beroende på vilket driftläge som du använder [se de olika avsnitten om ”Driftlä-gen”]. Det säkraste, och därför bästa, sättet att inaktivera motorn är att utföra en knackrörelse med den hand som bär PushTracker. Rörelse sensorer i PushTracker känner av denna knackrörelse [se bilden nedan] och inaktiverar motorn. I idealfallet utförs knack-rörelse genom att du slår med handen mot drivringarna med styv handled innan bromsning inleds. Tillräcklig inaktiveringsrörelse markeras genom att lysdioden på PushTracker tänds med rött ljus. Denna indikering görs även om motorn inte är igång, så man bör träna och bekanta sig med funktionen innan den används. Beroende på valt Driftläge kan du behöva knacka EN GÅNG eller DUBBELKNACKA (se olika Driftlägen). Känsligheten i knackningen, eller kraften som krävs kan även varieras beroende på dina behov [se den separata **bruksanvisningen för PushTracker** som medföljer enheten]. För bästa respons bör du knacka med handflatans nedre del.

Varje gång motorn inaktiveras kommer PushTracker att vibrera, i tillägg till att lysdioden lyser rött, som en indikation att hjälpkraft inte längre lämnas.

Det sista sättet att inaktivera hjälpmotorn på är att trycka på och släppa upp hjälpmotorknappen på PushTracker. Detta sätt att inaktivera gör att den röda lysdioden, och vibrationerna och notifieringarna på PushTracker stängs av innan den kopplas från tråd-löst via SmartDrive-enheten.

Om du upplever funktionsfel eller problem med påskjutningsdetektering, bromsning eller tumgasknappen på SmartDrive ska du sluta använda enheten och kontakta Max Mobility för att få hjälp.







Hjälpmotorn kan ALLTID inaktiveras genom att man trycker på hjälpmotorknappen/kopplar från den trådlösa anslutningen till SmartDrive. Om du har tumgasknappar kommer även ett kort tryck på endera knappen att inaktivera motorn om den är igång.

Stor försiktighet bör iakttas på kuperad mark, i lutningar, på ramper, i trånga utrymmen, i områden där många människor uppe håller sig o.s.v.

Du behöver inte knacka hårt. Mjuka men tydliga handledsknackningar i lagom hastighet (d.v.s. en halv (0,5) sekund mellan varje knackning) är tillräckliga.

PushTracker är utformat för att känna av stöten från knackrörelsen i den hand som bär PushTracker, men även andra rörelser med dina händer när motorn är igång kan eventuellt också göra att den aktiveras/inaktiveras. Närhelst hjälpkraft ges rekom menderar vi att du håller händerna över drivringarna för att kunna styra och sedan utför en knackrörelse med styv handled och därefter bromsa när du vill inaktivera motorn och minska farten.

Stäng alltid av hjälpmotorn (via PushTracker) när stolen är parkerad, innan du tar dig ur rullstolen, tar bort PushTracker från handleden och/eller tar bort SmartDrive från stolen för att förhindra oavsiktlig aktivering.

Driftläget MX2+

MX2+ är standarddriftläget för hjälpmotorn (se ”SmartDrive-inställningar” i den separata **bruksanvisningen för Push-Tracker** som innehåller information om hur man växlar mellan olika driftlägen). Denna suveräna funktion gör att du kan köra omkring hur mycket du vill med hjälp av drivringarna för att sedan enkelt få den hjälp från motorn som du behöver för alla situationer. Använd-ning av detta läge är perfekt för personer som inte har tillräckligt med kraft för att köra rullstolen med drivringarna eftersom det räcker att knacka med handleden mot drivringen för att motorn ska aktiveras. Denna och de övriga driftlägena kan dessutom alltid aktiveras via tumgasknapparna.

För att aktivera hjälpmotorn för körning i detta läge, med hjälpmotorn på (ON) och trådlöst ansluten, DUBBELKNACKAR du med armen som du bär PushTracker på för att starta motorn. Detta gör att hjälpmotorn driver rullstolen framåt med den accelerationshas-tighet som har ställts in i PushTracker (se ”SmartDrive-inställningar” i **bruksanvisningen för PushTracker**). När hastigheten är på väg att öka knackar du EN GÅNG för att hålla den aktuella hastigheten. SmartDrive fortsätter med andra ord att köra/köra i farthål-larhastigheten, i den hastighet som nås när man knackar EN GÅNG på drivringen. Detta kallas att ställa in farthållaren. Hjälpmotorn fortsätter att driva på farthållarhastigheten tills du DUBBELKNACKAR/detta känns av eller hjälpmotorn stängs av (OFF).

Medan detta läge kan börja köra dig från stillastående kan det även aktiveras medan du kör, då den snabbt kommer upp i den hastighet du höll och börja accelerera från denna. Det betyder att du kan ge din rullstol en snabb skjuts för att rulla igång och sedan DUBBELKNACKA med PushTracker för att direkt aktivera SmartDrive-funktionen så att den höjer hastigheten från den som du lyckades komma upp i med hjälp skjutsen du gav, tills du knackar EN GÅNG för att hålla farten eller DUB-BELKNACKAR igen för att stänga av motorn.

Detta kanske låter komplicerat men det är faktiskt mycket enkelt. En DUBBELKNACKNING antingen aktiverar eller ökar motor-varvtalet eller inaktiverar hjälpmotorn [om du redan kör], och en knackning EN GÅNG när motorn är igång ställer in farthållar-hastigheten [låser på din nuvarande körhastighet].

Styrningen sköts fortfarande genom att man klämmer mot rullstolens drivringar. Motorn kan öka hastigheten med accel-erationen som har ställts in i PushTracker, upp till maxhastigheten, som också är inställd i PushTracker [se ”SmartDrive-inställningar” i den separata **bruksanvisningen för PushTracker** för information om hur du laddar dem]. Så om hastigheten tycks öka i en takt eller kan nå en maxhastighet som du inte känner dig trygg med, ändrar du värdena för acceleration och maxhastigheter till hastigheter som passar dig och dina färdigheter när det gäller att manövrera rullstolen.

Som alltid innebär ett kort tryck på hjälpmotorknappen på PushTracker och där knappen sedan släpps upp att motorn inak-tiveras [om den är igång] och stänger av hjälpmotorn (OFF) [som beskrivet avsnittet ”Inaktivering av hjälpmotorn”].

Om du använder farthållarfunktionen [motorn kör redan med den inställda hastigheten från en enkelknackning] och du vill öka hastigheten, finns det ett par sätt att göra detta på. Om du klarar att skjuta på rullstolen så att den kommer upp i den hastighet som du vill hålla (farthållning) knackar du EN GÅNG. Det gör att motorn låser på och ställer in din aktuella hastighet som farthållar-hastigheten. Det andra sättet, där du inte behöver ge rullstolen en skjuts så att den börjar rulla, är att DUBBELKNACKA för att först inaktivera motorn, därefter vänta i minst en (1) sekund innan du DUBBELKNACKAR igen för att starta motorn och få den att öka hastigheten igen.

Om du upplever funktionsfel eller problem med SmartDrive-enhetens aktivering/inaktivering/acceleration ska du sluta an-vända enheten och kontakta Max Mobility för att få hjälp.

⚠ När motorn är igång och du knackar EN GÅNG väljs den aktuella hastigheten som farthållarhastighet. Om du kör i en nerförsbacke som gör att du kör i en högre hastighet än den inställda farthållarhastigheten [motorns frihjulsfunk-tion är inkopplad], knackar du EN GÅNG för att ställa in farthållarhastigheten på den högre hastighet som du kör i för tillfäl let. Överväg att stänga av hjälpmotorn [via PushTracker] innan du kör nerför en backe för att förhindra detta.

Om SmartDrive accelererar stolen kan det eventuellt leda till att den tippar över bakåt, vilket kan orsaka skador. Vi rekommen derar att du lutar dig lätt framåt för att förhindra denna tipprörelse och att du ställer in accelerationen på en hastighet som gör att tippning inte är möjligt.

Driftläget MX2

MX2-läget [tidigare kallat ”Normalläget”] är ett av de andra alternativen för hjälpmotorns Driftläge som kan ställas in [se ”SmartDrive- inställningar” i den separata **bruksanvisningen för PushTracker** som medföljer enheten för mer informa-tion om hur man byter driftläge]. I detta läge, med hjälpmotorn påslagen (ON), kan SmartDrive känna av när du har gjort en påskjutning på din rullstol. Enheten svarar med att aktivera omnidrivhjulet och ge hjälpkraft som driver dig framåt med samma hastighet som du uppnådde med din påskjutning. Smartdrive känner av varje persons individuella sätt att skjuta på, så man behöver inte lära sig något visst sätt att skjuta på. Detta är praktiskt vid daglig användning eftersom det reducerar det antal påskjutningar man behöver utföra markant samtidigt som du håller dig aktiv.

MX2 är utformad för att köra dig framåt tills du utför en knackrörelse med den hand som bär PushTracker eller tills hjälpmotorn stängs av (OFF) [så som beskrivs i avsnittet **hjälpmotorns beredskap**] ELLER tills en ny, ännu snabbare påskjutning utförs. I det senare fallet kommer SmartDrive att öka hastigheten och börja köra i den hastighet som uppnåddes med den kraftigare påskjut-ningen. När en påskjutning utförts och motorn aktiverats bör du hålla dina händer över drivringarna (och tumgasknappen, som sådan finns) så att du är redo att stänga av motorn när du behöver bromsa eller inaktivera motorn.

Se ”SmartDrive-inställningar” i den medföljande **bruksanvisningen för PushTracker** för information om hur du ändrar/begränsar maxhastigheten som för SmartDrive.

Om du upplever funktionsfel eller problem med SmartDrives påskjutningsdetektering, inaktivering eller tumgasknapp ska du sluta använda enheten och omedelbart kontakta Max Mobility för att få hjälp.

SmartDrive känner av alla typer av påskjutningar. Ändra inte påskjutningssätt eftersom det kan leda till framtida skador.

Var försiktig när du använder funktionen i en backe (gäller alla driftlägen). Överväg att stänga av hjälpmotorn [via PushTracker] innan du kör nerför en backe.

Om SmartDrive accelererar stolen kan det eventuellt leda till att den tippar över bakåt, vilket kan orsaka skador. Vi rekommenderar att användaren lutar sig en aning framåt för att förebygga den typen av tippningsincidenter.

MX1 Driftlägee

MX1-läget [tidigare kallat ”Nybörjarläget”] är ett av de andra alternativen som kan väljas för hjälpmotorns Driftläge [se ”SmartDrive- inställningar” i den separata **bruksanvisningen för PushTracker** som medföljer enheten]. I detta läge har inaktivering samma betydelse som i MX2-läget [se avsnitten ”MX2-driftläget” och ”Inaktivering av hjälpmotorn”] men du kan också inaktivera hjälpmotorn genom att bromsa rullstolens drivringar. SmartDrive känner av rullstolens minskade hastighet p.g.a. inbromsningen och stänger av motorn. Detta läge kan användas för effektiv träning inomhus och för att öva in rätt knackrörelse som PushTracker behöver för att inaktivera motorn. Då är det dags att byta till antingen MX2 eller MX2+ läget för att få ut mesta möjliga av din SmartDrive i alla miljöer som man kan komma i kontakt med vid vanlig användning.

Kontrollera och beakta alla varningar för MX2 driftläget.

Bakåtrullningsspärr

SmartDrive-enheten är utformad för att ge ett rullmotstånd bakåt när hjälpmotorn är aktiverad och rullstolen rullar bakåt. Detta är en säkerhetsfunktion som kräver att rullstolen står stilla för att man ska kunna börja köra. När bakåtrullningsspärren inte är aktiverad så rullar SmartDrive fritt bakåt.

Enligt tidigare varning bör stor försiktighet iakttas på kuperad mark, i sluttningar, på ramper och så vidare.

Det är inte säkert att spärren mot bakåtrullning kan förhindra en snabb rullning bakåt i kraftiga motlut eller när rullstols användaren väger mycket.

Spärren mot bakåtrullning är inte någon parkeringsbroms. Se till att du säkrar din rullstol med bromsarna och du vill stanna i ett motlut.

Driftförhållanden

SmartDrive är utformad för vanliga driftsförutsättningar som en manuell rullstol kommer i kontakt med i vardagen. Max Mobility rekommenderar att enheten endast används inomhus och för lätt användning utomhus. Man ska alltid följa alla användningsvillkor från rullstolstillverkaren, och dessutom undvika följande:

- Lös smuts, sand eller grus
- Stillastående vatten
- Isiga ytor
- Ojämn terräng
- Kraftiga lutningar

Smartdrive-aggregatets totala vikt är 6,1 kg (13,5 pund). Denna vikt ska inkluderas när rullstolens ekipagevikt beräknas. Den maxi-malt tillåtna ekipagevikten som angetts av rullstolstillverkaren får aldrig överskridas genom att SmartDrive tillkopplas.

Det bästa sättet att köra upp för ramper och motlut är att köra långsamt. Vid lutning åt sidan, aktivera motorn för att börja köra, bromsa sedan mot drivringen med den hand som är riktad mot uppförsbacken för att stolen ska gå rakt.

Dessutom gör rullarna på omnidrivhjulet att man kan svänga med rullstolen eftersom de enkelt kan rulla i sidled över olika ytor. Var försiktig när du svänger med rullstolen så att inte SmartDrive fastnar på olika saker som trottoarkanter eller små sprickor i trottoaren. Inkopplingsutrustningen är utformad så att den utgör den svaga länken, så om SmartDrive fastnar kan klämman och sammanvikningsadaptern gå sönder, varvid du förlorar möjligheten att använda hjälpmotorn. Ibland är det bäst att stänga av SmartDrive och hantera en besvärlig situation manuellt och därefter börja använda hjälpmotorn igen.

Om någon del av SmartDrive av misstag sänks ned i eller dränks i vatten så ska användaren sluta använda enheten och låta den lufttorka i 12 timmar innan nytt försök görs att använda enheten. Det rekommenderas att alltid förvara SmartDrive och PushTracker inomhus. Om din enhet har förvarats på en plats med extrem temperatur, låt den först hinna värmas upp eller svalna innan användning.

SmartDrive har en driftstemperatur mellan -25 °C och 50 °C

Om du upplever funktionsfel eller problem med SmartDrive-enheten ska du sluta använda enheten och kontakta Max Mobility för att få hjälp.

4. Batterier

Trots att batteriet i SmartDrive är mycket litet och kompakt kan det lagra mycket energi. Felaktig hantering eller lagring kan förstöra utrustningen och i vissa fall leda till elchock, brännskador eller brand.

Batteriinformation

SmartDrive innehåller ett uppladdningsbart litiumjonfosfatbatteri som används för att driva motorn i SmartDrive. Med hjälp av den litiumjontekniken ger dessa batterier större räckvidd på en uppladdning och snabbare laddning än för vanliga litiumjonceller.

PushTracker-displayen ”Batterinivå” (se bruksanvisningen för PushTracker) och de blå lysdioderna på ovansidan av SmartDrive- enheten indikerar batterinivån för båda. När alla fyra (4) lysdioder är tända är SmartDrive-enhetens batteri fulladdat. När batteriets laddningsnivå sjunker, så minskar antalet tända lysdioder. SmartDrive-enheten avger en pipsignal och batteriikonen på PushTracker visar när batteriets laddning går under 15 % och motorn är aktiverad för att låta dig veta batteriet bör laddas så snart som möjligt för att inte helt ta slut.

I den separata **bruksanvisningen för PushTracker** kan du läsa mer om hur låg batterinivå indikeras. Även här bör batteriet laddas så snart som möjligt för att det inte ska ta helt slut.

Vi rekommenderar att ladda båda batterierna varje natt för att inte riskera att batterierna tar slut vid vardaglig användning. Batteriernas livslängd försämras inte av att batteriet laddas när det bara är delvis urladdat.

Se till att laddningsuttagen är helt torra och fria från skräp]eftersom magneterna och portarna kan dra till sig en del] innan laddaren kopplas in, eftersom det skulle kunna leda till gnistbildning eller kortslutning. Blås bort vattnet från laddningsuttaget om du miss-tänker att det kan finnas vatten där. Det är också lämpligt att alltid täcka över knappen/laddningsuttaget när de inte är inkopplade i SmartDrive-enheten.

Långtidsförvarning av batterierna (i mer än 3 månader) minskar dess kapacitet på grund av spontan urladdning. Ladda batteriet till minst 75 % innan det ska läggas i förvar under längre tid, och förvara inte SmartDrive-enheten i utrymmen med hög temperatur eller luftfuktighet.

Använd endast den medföljande laddaren för att ladda SmartDrive enheten. Andra laddare kan förstöra enheten eller orsaka brand. Stäng också alltid av och försök inte använda SmartDrive under laddning.

Batteriladdaren ska användas inomhus och i ett torrt utrymme. Använd ett uttag som är lätt åtkomligt och finns nära SmartDrive enheten som ska laddas.

Använd inte och försök inte laga en laddare som är skadad eller inte fungerar. Kontakta Max Mobility om en laddare är skadad och kasta den inte bland hushållsavfallet.

Laddarens transformatorlåda är avsedd att ligga platt under laddning.

Använd endast den nätsladd som levererades med laddaren. Laddaren fungerar vid olika nätspänningar utan att någon inställning behöver ändras.

Laddning av SmartDrive-enhetens batteri

För att ladda SmartDrive-enheten, koppla in batteriladdaren i ett vägguttag, varvid en grön lysdiod på laddarlådan tänds. Anslut den magnetiska laddningskontakten till den avstängda SmartDrive-enhetens magnetiska laddningsuttag (gummipluggen behöver flyttas undan). Magneterna i kontakterna låter bara kontakten att anslutas åt ena hållet. När enheten är ansluten och laddas kommer lys dioden på laddaren att byta till rött sken. När laddarens lysdiod åter blir grön är SmartDrive-enheten fulladdad. Lossa kontakten från SmartDrive-enheten och sätt tillbaka gummilocket för att skydda drivenhetens uttag. Uppskattad laddningstid för en full ladd-ning av SmartDrive-batteriet är cirka 3 timmar.

I den separata **bruksanvisningen för PushTracker** kan du läsa mer om hur du laddar den.

Förvara och ladda alltid SmartDrive enheten och PushTracker i ett svalt och torrt utrymme. I varma och fuktiga miljöer kan enheten skadas eller kortslutas vilken kan leda till kostsamma byten.

Se till att laddningsuttagen är helt torra innan laddaren kopplas in, eftersom det skulle kunna leda till gnistbildning eller kort slutning.

Försök heller aldrig använda PushTracker när den laddas.

Li-ion

Kasta inte bort SmartDrive enheten eller PushTracker. Kassera dem på rätt sätt genom att lämna dem till återvinning eller skicka tillbaka dem till Max Mobility.

Resa och transport

Eftersom SmartDrive-enheten innehåller ett litiumjonbatteri krävs särskild hänsyn vid flygresor. SmartDrive-enheten ska tas med ombord på planet och förvaras på bagagehyllan ovanför sätena. Vi rekommenderar att ni kommer överens med varje flygbolag och får deras godkännande innan avresedagen. Ett flygpassagerarcertifikat för SmartDrive (”SmartDrive Airline Passenger/IATA Certificate”) kan laddas ned från Max Mobility webbplats (www.max-mobility.com) eller tillhandahållas på begäran.

Använd det medföljande skumplaststödet för SmartDrive-enheten för att undvika rörelser och skador vid biltransporter. Om du åker taxi rekommenderar vi att du ber chauffören överlämna SmartDrive-enheten till dig så att den inte skadas om den läggs i bagageutrymmet.

Särskild försiktighet måste även vidtas vid frakt av SmartDrive p.g.a. batteriet. Kontakta fraktbolaget för instruktioner om hur pro-dukten ska packas och märkas innan den skickas. Se till att använda tillräckligt med vaddering och skydd så att Smart-Drive-enheten inte skadas under transporten.

5. Service

Kontroll

Kontrollera alltid att SmartDrive-enheten, omnidrivhjulet, PushTracker, kopplingsutrustningen och tumgasknappen [i förekommande fall] inte är skadade eller några delar saknas före varje användning. Avbryt all användning och kontakta Max Mobility eller din hjälpmedelsåterförsäljare om du upptäcker något av följande:

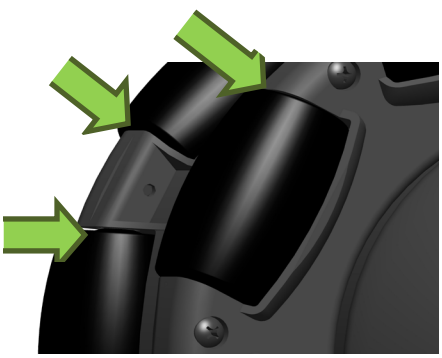
- Skador eller sprickor i plasten
- Någon av rullarna snurrar inte längre lätt, har nötts så att en platt klack bildats eller har några andra betydande skador
- Kraftigt slitna rullar och/eller skador på plasten i hjulet
- Skador på PushTracker-gummibandet
- Skruvar saknas eller sitter löst
- Inkopplingsklämman har vridit sig nedåt [ej hopfällbara rullstolar]
- Kablar är trasiga eller nötta
- Det magnetiska uttaget eller den magnetiska kontakten har samlat på sig metallskärvor
- Onormal aktivering eller inaktivering av motorn [under användning]

Rengöring

SmartDrive kan rengöras genom att alla delar torkas med en fuktig trasa. Detta bör göras minst en gång per månad eller vid behov.

Smörjning eller byte av rullar

Omnidrivhjulet innehåller 16 gummirullar som kan nötas ned efter intensiv användning, beroende på körförhållandena. Dessa rullar kan bytas ut. I snöigt klimat kan dessutom vägsalt orsaka korrosion på dessa rullars lager, vilket kan påverka deras prestanda. Deras livs-längd kan utökas om man sprayar dem med smörjmedel [se bilden till höger]. Kontakta din hjälpmedelsåterförsäljare eller Max Mobility for mer information om byte eller service av rullarna på din SmartDrive-enhet.



Annan service

Kontakta Max Mobility eller din hjälpmedelsåterförsäljare för alla annan service eller utbytesdelar som enheten behöver.

Eftersom nya funktioner läggs till och förbättringar görs bör du ladda ner och ansluta till appen med jämna mellanrum för att säker-ställa att enheten körs med den senaste firmware-versionen.

Felsökning

Vi rekommenderar att du före felsökning uppdaterar enhetens firmware till den senaste versionen eftersom det problem du upplever kan ha åtgärdats i senare firmware-versioner.

Olika skydd har byggts in i SmartDrive och PushTracker för att förhindra att kretskortet eller batteriet skadas på grund av fel i andra delar eller i onormala situationer. Vid de flesta av dessa loggas en felkod som kan visas på PushTracker [”ERR: ###”, se sidan ”Om” under ”Inställningsbeskrivningar” i den separata, medföljande **bruksanvisningen för PushTracker**]. Här är en lista över dessa skydd, hur de markeras och hur man rättar till dem:

- [ERR: 007] Motor inaktiverad under körning i kombination med ett enstaka SmartDrive-pip indikerar att den trådlösa anslut-ningen mellan PushTracker och SmartDrive har brutits [se avsnittet ”Trådlös kommunikation med Bluetooth®”].
- [ERRL: 005] Motorn aktiveras inte eller motorn inaktiveras under körning i kombination med två SmartDrive-pip indikerar att SmartDrive-enhetens vinkel ligger utanför det tillåtna driftområdet. Om detta upprepas när SmartDrive-enheten är korrekt placerad (i ca 45 grader) måste SmartDrives kretskort bytas eftersom dess gyrochip kan vara defekt.
- [ERR: 002] Två (2) blinkande SmartDrive-lampor indikerar att motorn är defekt. Motorn måste bytas ut innan enheten åter kan användas.
- [ERR: 003] Tre (3) blinkande SmartDrive-lampor indikerar strömstegring. SmartDrive-enheten behöver stängas av och sedan slås på för att kunna användas igen.
- {ERR: 004] Fyra (4) blinkande SmartDrive-lampor indikerar överhettning inuti enheten. Stäng av enheten och låt den svalna innan den åter används.
- Om inga lampor lyser på SmartDrive/PushTracker och enheten inte reagerar är batteriet förmodligen urladdat. Försök att ladda batteriet [enligt beskrivningen i avsnittet ”Laddning av SmartDrive-batteriet” och den separata, medföljande **bruksanvisningen för PushTracker**].

Kontakta Max Mobility eller din hjälpmedelsåterförsäljare vid eventuella andra problem med enheten.

6. Garanti

Max Mobility erbjuder två (2) års garanti avseende tillverkningsfel. Max Mobility’s kyldighet enligt denna garanti är begrän-sat till reparation eller byte av trasiga delar eller trasiga delar. Varje del av systemet som byts ut av oss efter vårt gottfinnande skall ersättas med en funge-rande del.

Denna garanti kan förverkas om: 1) produkten inte används enligt de instruktioner som ges i denna bruksanvisning, 2) vårt före-tags personal bedömer att fel orsakats av felaktig användning, 3) modifikationer eller ändringar av något slag har gjorts i enhetens elektriska schema eller fysiska konstruktion, eller 4) felen beror på orsaker som står utanför vår kontroll, såsom blixtnedslag, onormal nätspänning och under transport vid kundens affärslokal.

Max Mobility är inte ansvarigt för skador på din rullstol som har orsakats av att SmartDrive har monterats eller använts.

Tillverkarens kontaktuppgifter

Tillverkare:	Max Mobility, LLC
Adress:	5425 Crossings Blvd. Antioch, TN 37013 USA
Tel:	(615) 953-5350 / Toll-Free (800) 637-2980
Fax:	(888) 411-9027
Webbplats:	www.max-mobility.com / www.pushtracker.com
E-post:	support@max-mobility.com

7. Auktoriserad representant i Europeiska kommissionen (EC)

CE

Advena Ltd.
Pure Offices
Plato Close
Warwick CV34 6WE
United Kingdom

Måste fyllas i för att säkerställa att kunden blir nöjd.

5425 crossings boulevard, nashville, tn 37013 usa • p: 800.637.2980 • f: 888.411.9027 • www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+ Utbildningsbevis

För din egen och din omgivnings säkerhet är det viktigt att du lär dig ordentligt att använda SmartDrive. Vi ber dig att ta denna utbildning på allvar och se till att du fyller i all information. Fråga om det är något du inte förstår.

SmartDrive-enheterna levereras med MX2+ driftläget måttlig maxhastighet och accelerationsinställningar som gör att man kan bekanta sig med funktionerna och öva på att inaktivera med PushTracker innan enheterna börjar användas frekvent.

Hämta PushTracker-appen för smartphones från Apples App Store eller Google Play så att du snabbt kan ändra SmartDrive-inställningarna och få ut mesta möjliga av din SmartDrive+ PushTracker. Det finns även instruktionsvideor på www.max-mobility.com som hjälper dig att lära dig allt om din SmartDrive [använd funktionen ”undertexter” för textning på andra språk].

1) Läs **bruksanvisningarna för SmartDrive** och **PushTracker** samt **snabbstartsguiden för SmartDrive MX2+ PushTracker**. Vi ber dig uppmärksamma alla varningar i gult, då denna information är viktig för din säkerhet. Var mycket uppmärksam på i vilka lägen det är säkrast och nödvändigt att stänga av SmartDrive [via PushTracker].

2) Visa upp alla färdigheter för din återförsäljare när du känner dig säker på dem:

- ☐ För att säkerställa att hjälpmotorn är avstängd (OFF) installera PushTracker på handleden. **Ha förståelse för att hjälpmotorn ska vara avstängd (OFF) när du hanterar SmartDrive enheten [eller förflyttar dig in i eller ut ur din stol]**, slå på drivenheten och montera den på din rullstol.
- ☐ Slå på hjälpmotorn (ON) [via PushTracker] och invänta att den ska ansluta trådlöst till SmartDrive.
- ☐ Innan du gör någonting, öva på att knacka EN GÅNG med handen mot drivringen med styv handled. Du kan se PushTrackers lys-diod lysa rött om tryckrörelsen var bra. Öva även på att DUBBELKNACKA. Fortsätt att öva på tryckrörelserna tills de blir rätt varje gång.
- ☐ Aktivera motorn med DUBBELKNACKNING, knacka EN GÅNG för att välja en låg hastighet för farthållarfunktionen och DUBBELKNACKA slutligen igen för att bromsa till stillastående.
- ☐ Aktivera motorn igen med DUBBELKNACKNING, välj denna gång en högre hastighet för farthållarfunktionen och DUBBELKNACKA sedan för att bromsa till stillastående.
- ☐ När du har lärt dig behärska de knackfunktioner som krävs för aktivering/inställning av farthållarhastigheten/inaktivering av motorn med PushTracker kan du försöka aktivera motorn, ställa in en behaglig farthållarhastighet, svänga i en 8 med rullstolen och sedan knacka för att bromsa och stanna.
- ☐ Om möjligt leta upp en LÅNG/PLATT/ÖPPEN yta där du kan accelerera SmartDrive-enheten till dess maxhastighet. Justera maxhastigheten eller accelerationen till värden som är behagliga i denna och alla förväntade användningsmiljöer.

Om kunden inte kan utföra alla moment, prova med driftläget MX2 (eller MX1) och upprepa övningarna.

3) Underteckna formuläret nedan och se till att återförsäljaren sparar detta tillsammans med kunddokumentationen.

SmartDrives serienummer: _____ Datum: _____

Kund

Jag bekräftar att jag har läst hela bruksanvisningen/alla etiketter och demonstrerat de färdigheter som kryssats för här ovan. Jag inser att SmartDrive kan vara farlig om den inte används med försiktighet och jag tar ansvar för att köra ansvarsfullt när jag använder den. Jag förstår att det finns många lägen där SmartDrive bör vara avstängd (OFF) för att förhindra att den oavsiktligt ger fart framåt, inklusive nedåtlut, upp- eller nedför trottoarkanter, passering av stora sprickor i trottoaren, körning i trånga utrymmen, när PushTracker eller SmartDrive-enheten ska hanteras, när rullstolen står parkerad och/eller vid förflyttning in i eller ut ur min rullstol.

Namn: _____ Namnteckning: _____

Återförsäljare

Jag har sett kunden utföra de färdigheter som markerats här ovan.

Namn: _____ Namnteckning: _____



KLIPP ELLER RIV AV HÄR VID BEHOV

Deutsche

SmartDrive MX2+

Rollstuhlzusatzantrieb

Betriebsanleitung

max mobility,® llc

5425 crossings boulevard
antioch, tn 37013 usa
p: 800.637.2980
f: 888.411.9027

Informationsvideos unter
www.max-mobility.com

Um Ihren PushTracker optimal nutzen zu können, sollten Sie die PushTracker-App aus dem Apple App Store oder von Google Play herunterladen.

Download on the App Store

ANDROID APP ON Google play

Überprüfen Sie die App regelmäßig auf die neuesten Geräte-Firmware-Updates!



Es wird dringend empfohlen, sich direkt an MAX Mobility zu wenden, wenn Sie in den USA oder Kanada wohnen und Ihr Gerät noch unter Garantie steht!

Spezifi kationsblatt

max mobility®
www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+
Rollstuhl-Zusatzantrieb

Hersteller: Max Mobility, LLC
Adresse: 5425 Crossings Blvd.
Antioch, TN 37013
USA

Telefon : (615) 953-5350 / Gebührenfrei: (800) 637-2980

Reichweite (ebenerdig/ohne Widerstand):		12,3 Meilen (19,8 km)
Höchstgeschwindigkeit (ebene Fläche):		einstellbar [4 mph (6 km/h) Grundeinstellung]
Höchstgeschwindigkeit (6˚ Steigung):		einstellbar [4 mph (6 km/h) Grundeinstellung]
Maximale Beschleunigung:		einstellbar bis zu 2.0 ft/s2 (0,6 m/s2) [1,1 ft/s2 (0,3 m/s2) Grundeinstellung]
Motorleistung:		250 W
Motorspannung:		36 V
Betriebstemperatur:		-25 C bis 50 C
Theoretische fortlaufende Reichweite:		14,2 Meilen (22,9 km)
Gesamtgewicht:		13,5 lbs (6,1 kg)
Geräuschpegel:		60,7 dB(A)
Erwartete Lebensdauer / Gebrauchsdauer:		5 Jahre
Beinhaltet Bluetooth® LE:	FCC ID	QOQBT113
	IC ID	5123A-BGTBLE113

HINWEIS: Die angegebenen Werte stammen vom Test mit einem ca. 150 kg schweren Fahrer. Reichweite, Geschwindigkeit usw. variieren entsprechend den Fahrbedingungen.

Antriebseinheit Modell: MX2+

Gesamtlänge:	15,3 in (389 mm)
Gesamtbreite:	5,7 in (141 mm)
Gesamthöhe:	9,5 in (242 mm)
Omni-Wheel-Durchmesser:	7,6 in (193 mm)
Omni-Wheel-Breite:	2,8 in (71 mm)
Gewicht:	12,5 lbs (5,7 kg)
Typ des enthaltenen Akkus:	Lithium-Ion (Lithium-Eisen-Phosphat)
Nennbetriebsspannung:	36 V
Elektrische Ladung:	3,4 A-h
Firmware Version(en):	Download / Verbindung mit der App

siehe **PushTracker-Bedienungsanleitung** und **PushTracker-Spezifi kationsblatt**.

Rollstuhl-Kompatibilität

Rollstuhl-Rahmentyp:	Starr, klappbar, schrägstellbar (Tilt-In Space), Ein-Hand-Antrieb und Stehrollstühle
Antriebsrad-Durchmesser:	22, 24, 25 oder 26 Zoll (501, 540, 559 oder 590 mm)
Klapprahmen-Befestigungsabstand:	8.25 bis 21.0 Zoll (210 bis 533 mm)
Fahrergewicht:	30 bis 331 lbs (14 bis 150 kg)

Der SmartDrive wurde getestet und entspricht allen geltenden Anforderungen der ANSI/RESNA-Normen fürRollstühle – Band 1 und Band 2 sowie EN12184.

** Die vom Hersteller des Rollstuhls angegebenen Spezifi kationen können durch den Anbau des SmartDrive leichten Änderungen unterworfen sein.**



Inhaltsverzeichnis

1. Einleitung 1

Bestimmungsgemäße Verwendung des SmartDrive 1
Unbedingt vor Gebrauch lesen! 1
Warnungen und Sicherheitsmaßnahmen 1
Elektromagnetische Störungen (EMI). 3
Drahtlose Bluetooth-Kommunikation 3
Liste der Bauteile. 4

2. Einrichtung des SmartDrive 5

Anbau des SmartDrive 5
PushTracker Band 5
Daumentaster 5

3. Bedienung des SmartDrive 5

Zusatzantrieb in Bereitschaft 5
EZ-ON Power Assist betriebsbereit 6
Deaktivierung des Zusatzantriebs 6
Steuerungsmodus MX2+ 7
Steuerungsmodus MX2 7
Steuerungsmodus MX1 8
Rückrollsicherung 8
Betriebsbedingungen. 8

4. Akku 9

Informationen zum Akku 9
Laden des SmartDrive Akkus 10
Reisen und Versand. 10

5. Wartung 10

Inspektion. 10
Reinigung 10
Schmierung bzw. Austausch der Rollen 10
Sonstige Wartung 11
Fehlerbehebung 11

6. Garantie 11

Kontaktinformationen des Hersteller 11

7. EU-Bevollmächtigter 11

1. Einleitung

Bestimmungsgemäße Verwendung des SmartDrive

Der Rollstuhlzusatzantrieb SmartDrive von Max Mobility ist ausschließlich dazu bestimmt, manuelle Rollstühle mit einer Hilfskraft zu versorgen, um die Schubkraft zu verringern, die vom Fahrer einschließlich Kindern und Jugendlichen aufgebraucht werden muss. Das Ge-wicht der Anwender kann zwischen 14 kg und 150 kg liegen. Er ist für Anwender bestimmt, die sowohl einen elektrischen als auch einen manuellen Rollstuhl bedienen können, und bietet diesen Anwendern eine weitaus größere Mobilität. Es wird zudem dringend empfohlen, dass der Antrieb nur an manuellen Rollstühlen verwendet wird, die die Abmessungen im Abschnitt „Rollstuhlkompatibilität“ auf dem **Spezifikationsblatt** erfüllen.

Unbedingt vor Gebrauch lesen!

Abhängig von Untergrund, Witterung und Verkehrsbedingungen kann ein unsachgemäßer Gebrauch des SmartDrive bzw. des Rollstuhls, an dem er angebracht ist, ein Verletzungsrisiko darstellen und den Rollstuhl oder SmartDrive beschädigen. Daher darf der SmartDrive nur unter den folgenden Voraussetzungen bedient und verwendet werden:

- Der Nutzer ist sowohl körperlich als auch geistig in der Lage, den Rollstuhl und das Gerät unter allen möglichen Umständen und Situationen zu bedienen.
- Diese Betriebsanleitung enthält in ihrer Gesamtheit eine ordnungsgemäße Einweisung bezüglich Umgang und Bedienung.
- Am Gerät wurden keinerlei technische Änderungen vorgenommen.
- Der Nutzer muss sich Zeit nehmen, um sich mit der Reaktion und dem Betriebsverhalten des SmartDrive vertraut zu machen, indem er den Betrieb zunächst in einem sicheren Bereich übt, der keine Gefahren birgt. Sie müssen sich mit der Berührungs-empfindlichkeit, Schuberkennung, dem Deaktivierungsverhalten, der Beschleunigung/Höchstgeschwindigkeit usw. des Geräts vertraut machen, bevor Sie sich mit dem Gerät an Orte begeben, an denen möglicherweise gefährliche Situationen vorhanden sein könnten. Es wird dem Nutzer dringend empfohlen, den SmartDrive nicht im Freien zu verwenden, bis der Nutzer in der Lage ist, den Zusatzantrieb sicher und ohne Probleme im Innenraum zu bedienen.

Bei Funktionsstörungen oder Problemen mit dem SmartDrive verwenden Sie das Gerät nicht weiter und wenden Sie sich bitte zwecks Ser-vice bzw. weiterer Anweisungen an Max Mobility. Die Nutzung entgegen den Anweisungen dieser Betriebsanleitung, den Empfehlungen Ihres Mobilitäts-Fachhändlers oder den von Max Mobility bzw. Ihrem Rollstuhlhersteller beschriebenen technischen Einschränkungen gilt als unsachgemäßer Gebrauch des SmartDrive. Max Mobility übernimmt keine Verantwortung für Verletzungen oder Schäden, die durch einen derartigen unsachgemäßen Gebrauch verursacht werden.

Warnungen und Sicherheitsmaßnahmen

Alle Warnungen und Sicherheitsmaßnahmen des Rollstuhlherstellers müssen zusätzlich zu denen beachtet werden, die in dieser Betriebsanleitung enthalten sind. Eine Nichtbeachtung kann zu schweren Verletzungen oder zum Tod führen.

Eine Handhabung oder Verwendung des SmartDrive durch eine Person, die keine ordnungsgemäße Anleitung durch dieses Handbuch erhalten hat, kann zu schweren Verlet-zungen oder zum Tode führen.

Versuchen Sie keinesfalls, den SmartDrive an einem Rollstuhl zu befestigen, der nicht den Abmessungen im Abschnitt „Rollstuhl-kompatibilität“ des Spezifikationsblatts entspricht.

Es ist ZWINGEND ERFORDERLICH, sich vor dem regelmäßigen Gebrauch des SmartDrive mit dessen Reaktion und Verhalten vertraut zu machen. Verwenden Sie den Zusatzantrieb nicht im Freien, bevor Sie den sicheren Gebrauch im Innenraum erlernt haben, ohne egen Wände oder Gegenstände zu stoßen.

Die Methoden für den sicheren Gebrauch eines an einem Rollstuhl angebauten SmartDrive unterscheiden sich bei jedem Anwender je nach Funktion und Fertigkeit.

Die vom Rollstuhlhersteller angegebenen technischen Daten können durch den Anbau des SmartDrive leichten Änderungen unterworfen sein.

Durch den Anbau des SmartDrive an einen Rollstuhl kann sich der Rollstuhl anders anfühlen. Nehmen Sie sich Zeit, um sich an das neue Gefühl zu gewöhnen.

Überprüfen Sie den SmartDrive, PushTracker, die Befestigungsteile sowie die optionalen Daumentaster vor jeder Verwendung auf fehlende Teile bzw. Beschädigungen (Informationen über die Teile, auf die Sie achten müssen, finden Sie im Kapitel „Wartung“).

Vergewissern Sie sich vor dem Gebrauch, dass sowohl SmartDrive als auch PushTracker aufgeladen sind.

Achten Sie immer genau auf den Untergrund, auf dem Sie Ihren Rollstuhl betreiben, und ob Ihr SmartDrive eingeschaltet ist oder nicht, da die vorderen Lenkrollen Ihres Rollstuhls an Spalten, Spuren, Löchern, Kanten o. Ä. stecken bleiben können. Beim Befahren derartiger Hindernisse können Sie aus Ihrem Rollstuhl kippen.

(Fortsetzung nächste Seite)

Fahren Sie nicht über unwegsames Gelände, glatte Oberflä-chen, extreme Steigungen/Gefälle oder wackligen Untergrund. Die Bodenhaftung kann dadurch verloren gehen, was zu Verletzungen oder Beschädigungen an Ihrem SmartDrive und zum Erlöschen der Garantie führen kann.

Der SmartDrive ist nicht ausgelegt, um über große Bordkanten/ Stufen hinauf- oder hinunterzufahren. Führen Sie ein derartiges Manöver nur aus, wenn es absolut notwendig ist, und bitten Sie immer um Hilfe. Achten Sie auch darauf, das Sie vor dem Manöver den Zusatzantrieb (über den PushTracker) ausschalten.

Lassen Sie äußerste Vorsicht walten, wenn Sie einen Rollstuhl mit angebautem SmartDrive in der Nähe von Straßen betreiben. Zur Vermeidung von Risiken sollten Sie vor dem Manöver den Zusatzan-trieb (über den PushTracker) ausschalten.

Beim Überqueren von großen Straßen, Kreuzungen, Bahnübergängen oder Schnellstraßen sowie beim Befahren steiler und langer Gefällestrecken sollten Sie im Interesse Ihrer Sicherheit immer eine Begleitperson an Ihrer Seite haben.

Hinsichtlich des Hinauf- und Hinunterfahrens an Gefällestrecken halten Sie sich bitte an die Anweisungen und Spezifikationen der Rollstuhlhersteller.

Das Fahren über Bordkanten oder Hindernisse kann zum Umkippen und zu schweren Verletzungen führen. Schalten Sie den Zusat-zantrieb (über den PushTracker) aus, wenn Sie unter derartigen Bedingungen mit dem Rollstuhl fahren. Falls Sie Zweifel haben, dass Sie eine Bordkante oder ein Hindernis sicher überqueren können, bitten Sie IMMER um Hilfe. Seien Sie sich Ihrer Fahrfertigkeiten und persönlichen Grenzen bewusst. Erlernen Sie neue Fähigkeiten nur mit der Unterstützung eines Begleiters.

Der PushTracker darf vom Anwender NUR getragen werden, wenn er oder sie im Rollstuhl sitzt und der SmartDrive angebaut ist.

Seien Sie vorsichtig, wenn Sie den Rollstuhl mit SmartDrive in geschlossenen Räumen oder vollen / beengten Bereichen verwenden. Schalten Sie Power-Assist AUS [per PushTracker], um Zusammenstöße, Schäden oder Verletzungen zu vermeiden.

Schalten Sie beim Parken stets den Zusatzantrieb (über den PushTracker) aus, um eine versehentliche Aktivieung zu verhindern.

Schalten Sie stets den Zusatzantrieb [über den PushTracker] aus, bevor Sie den PushTracker vom Handgelenk abnehmen.

Sie müssen nicht übermäßig „stark" antippen. Sanftes Antippen mit einem steifen Handgelenk bei angemessener Geschwindigkeit (d.h. eine halbe (0,5) Sekunde zwischen dem Antippen) genügt.

Lassen Sie stets Vorsicht walten, wenn Sie sich in den Rollstuhl set-zen bzw. diesen verlassen. Achten Sie stets darauf, die Übergangstre-cke so kurz wie möglich zu halten, und vergewissern Sie sich, dass die Radsperren eingerastet sind, sodass sich die Räder nicht bewegen können. Vergewissern Sie sich außerdem stets, dass der Zusatzan-trieb [über den PushTracker] ausgeschaltet ist, bevor Sie sich in den Rollstuhl setzen bzw. diesen verlassen.

Die optionalen Taster sind zur Verwendung mit einem Sitzkis-sen vorgesehen, sodass man nicht direkt auf den Kabeln sitzt. Bei Nutzung der Taster wird die Verwendung eines Sitzkissens auf dem Rollstuhl dringend empfohlen.

SmartDrive und PushTracker haben dieselben industriellen Klima-tests bestanden, denen auch Elektrorollstühle unterzogen werden, und gelten somit als regen-/spritzwassergeschützt. Ein vollständiges Eintauchen der Teile kann jedoch zu Störungen oder Beschädigun-gen führen und führt zum Erlöschen der Garantie. Nehmen Sie den PushTracker vor dem Baden oder Duschen ab.

Die Oberflächentemperatur des SmartDrive kann sich erhöhen, sodass er beim Berühren heiß ist, wenn er externen Wärmequellen wie z. B. Sonnenlicht ausgesetzt wird.

Die Verwendung eines Kippschutzes reduziert die erheblich Gefahr eines rückwärtigen Umfallens, was zu schweren Verletzungen führen kann. Verwenden Sie einen Kippschutz, wenn Sie befürchten, um-zukippen. Ein Kippschutz verhindert das Umfallen, schränkt jedoch die Möglichkeit ein, an Bordkanten hochgezogen zu werden, sowie auch einige andere Manöver. Ähnlich wie Kinder das Radfahren ohne Stützräder erlernen, können Sie eventuell auch lernen, Ihren Rollstuhl ohne Kippschutz zu verwenden. Es wird DRINGEND empfohlen, einen Kippschutz am Rollstuhl zu verwenden, bis der Anwender mit dem Betrieb des SmartDrive in allen möglichen Um-gebungen, Situationen und Gegebenheiten vertraut ist.

Kippen Sie Ihren Rollstuhl keinesfalls ohne Unterstützung, es sei denn, Sie sind sehr geübt.

Verschieben Sie Ihr Gewicht oder Ihre Sitzposition nicht in die Richtung, in die Sie sich ausstrecken, da der Rollstuhl nach hinten oder zur Seite kippen kann.

Lehnen Sie sich nicht über die Rückenlehne, um nach Gegenständen hinter Ihnen zu greifen, da der Rollstuhl dadurch umkippen kann.

Stellen Sie sich nicht auf den Rahmen Ihres Rollstuhls.

Ihr Rollstuhl ist nicht für Kraftsport ausgelegt und daher nicht als sicherer Sitz für Gewichtstraining geeignet. Gewichtstraining von Ihrem Rollstuhl aus ändert dessen Stabilität erheblich und kann zum Umkippen führen.

Versuchen Sie nicht, einen fahrenden Rollstuhl mit den Radsperren abzubremsen. Radsperren sind keine Bremsen.

Verwenden Sie einen Rollstuhl mit angebautem SmartDrive nicht auf Rolltreppen oder Fahrsteigen. Dies kann schwere Verletzungen zur Folge haben.

Alle unerlaubten Veränderung am SmartDrive führen zum Erlöschen der Garantie und können ein Sicherheitsrisiko darstellen.

HINWEIS: Die in dieser Anleitung enthaltenen Abbildungen und Grafiken des SmartDrive können von Ihrem Gerät leicht abweichen.

Für Menschen mit schlechtem Sehvermögen, Leseschwierigkeiten oder geistigen Behinderungen stehen eine elektronische Version dieser Betriebsan-leitung und informative Videos auf unserer Website [www.max-mobility.com / www.pushtracker.com] zur Verfügung.

Die Seriennummer Ihres SmartDrive befindet an der Geräteunterseite. Es empfiehlt sich, zur späteren Verwendung diese Betriebsanleitung aufzubewahren und sich die Seriennummer nachfolgend zu notieren.

SmartDrive-Seriennummer: _____

Elektromagnetische Störungen (EMI)

Elektromagnetische Störungen werden durch Quellen von Funkwellen hervorgerufen. Beispiele für derartige Quellen sind Sendeanlagen von Radio-/Fernsehsendern, Empfänger, Sende- und Empfangsgeräte (zum Senden und Empfangen von Signalen), Mobiltelefone, Funk-geräte usw. Im täglichen Umfeld gibt es viele Quellen elektromagnetischer Störungen. Manche davon sind vermeidbar, und andere nehmen wir nicht einmal wahr. Elektronische Geräte wie z. B. der SmartDrive sind empfindliche gegenüber starken und schwachen elektromag-netischen Störungen von diesen Sendern sowie gegenüber elektrostatischen Entladungen und leitungsgebundenen elektromagnetischen Störungen. Diese Störungen können den SmartDrive-Motor ungewollt aktivieren oder sein Steuersystem beschädigen, was zu einem Sicherheitsrisiko und kostspieligen Reparaturen führen kann.

Jeder Elektrorollstuhl und jedes Zusatzantriebsgerät kann elektromagnetische Störungen gegenüber bis zu einem bestimmtem Grad stand-halten. Dies wird als „Störfestigkeitspegel“ bezeichnet. Je höher der Störfestigkeitspegel, desto weniger ist das Gerät dem Risiko infolge elektromagnetischer Störungen ausgesetzt. Ein Störfestigkeitspegel von 20 V/m gilt als ausreichender Schutz gegenüber alltäglichen Quel-len. Der SmartDrive wurde getestet und weist eine Störfestigkeit bis zu diesem Mindest-Störfestigkeitspegel von 20 V/m auf. Auch bei ausreichendem Schutz gegenüber elektromagnetischen Störungen können Änderungen oder zusätzliche Ergänzungen am Rollstuhl dessen Störfestigkeit beinträchtigen. Teile anderer Anbieter weisen unbekannte elektromagnetische Störeigenschaften auf. Das Zusammenwirken dieser Teile mit dem SmartDrive wurde nicht getestet.

Die elektromagnetische Energie wird intensiver, je mehr man sich der Quelle nähert. Daher empfiehlt es sich, den SmartDrive nicht in der Nähe von Funkwellenquellen zu betreiben. Quellen elektromagnetischer Störungen sind in drei Kategorien unterteilt:

1. Sende- und Empfangsgeräte mit großer Reichweite: Hierzu gehören Quellen starker Funkwellen einschließlich Antennenmas-ten kommerzieller Radio- und Fernsehsender und Amateurfunksender (Sprechfunkgeräte).
2. Mobile Sende-Empfangsgeräte mit mittlerer Reichweite: Hierzu gehören Quellen potenziell starker Funkwellen einschließlich Funkverkehr von Rettungsfahrzeugen, Lastzügen und Taxis..
3. Handfunkgeräte: Hierzu gehören Quellen relativ schwacher Wellen, die aber möglicherweise sehr nah an Ihren Rollstuhl heran-kommen können, einschließlich Sprechfunkgeräten, CB-Funkgeräten, Mobiltelefonen und anderer persönlicher Kommunikati-onsgeräte.

Folgende Geräte lösen wahrscheinlich keine Probleme im Zusammenhang mit elektromagnetischen Störungen aus: Schnurlostelefone, MP3-/CD-Player, Fernsehgeräte und AM/FM-Radios.

Betreiben Sie bei eingeschaltetem Zusatzantrieb keine Handfunkgeräte (Sende-/Empfangsgeräte) wie z. B, CB-Funkgeräte und keine persönlichen Kommunikationsgeräte wie z. B. Mobiltelefone.

Achten Sie auf Sendeanlagen in der Nähe, z. B. auf Radio- oder Fernsehsender, und vermeiden Sie es, sich in deren Nähe zu begeben.

Falls unbeabsichtigte Bewegungen auftreten, schalten Sie den Zusatzantrieb aus, sobald dies sicher möglich ist.

Denken Sie daran, dass der Anbau von Zubehör oder Bauteilen Ihren Rollstuhl anfälliger für elektromagnetische Störungen machen kann (Hinweis: Eine Abschätzung der Auswirkungen elektromagnetischer Störungen auf die Gesamtstörfestigkeit des Zusatzantriebs ist nicht ohne Weiteres möglich).

Informieren Sie Max Mobility über sämtliche Vorkommnisse unbeabsichtigter Bewegungen und geben Sie an, ob sich eine Quelle elektromagnetischer Störungen in der Nähe befunden hat.

USA/Kanada

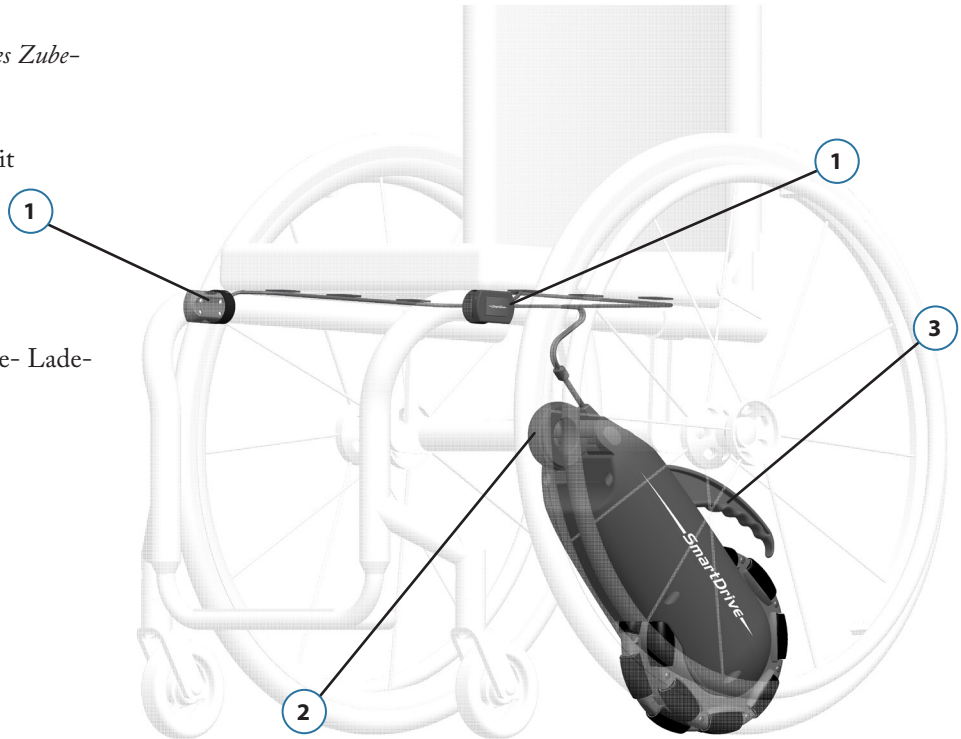
Das Gerät entspricht Teil 15 der FCC-Vorschriften. Der Betrieb unterliegt den folgenden zwei Bedingungen: (1) Das Gerät darf keine schädlichen Störungen verursachen, und (2) dieses Gerät muss allen Störungen einschließlich Störungen standhalten, die einen uner-wünschten Betrieb auslösen können. Jede Änderung oder Umrüstung, die nicht ausdrücklich von dem für die Konformität Verantwortli-chen genehmigt wurde, kann dazu führen, dass der Nutzer die Berechtigung zum Betrieb des Geräts verliert.

Drahtlose Bluetooth®-Kommunikation

Die drahtlose Bluetooth®-Kommunikation (2,4-GHz-Frequenzband) wird vom PushTracker verwendet, um dem SmartDrive mitzuteilen, wann der Zusatzantrieb aktiviert bzw. deaktiviert werden soll, um mit einem Smartphone Signale zu senden und zu empfangen usw. Zur Herstellung der Verbindung und zur Kommunikation zwischen PushTracker und SmartDrive bzw. Smartphone darf der Abstand höchs-tens 8 m betragen. Die maximale Ausgangsleistung dieser Technologie beträgt 10 mW, wobei der Betrieb des Geräts in der Nähe anderer Drahtlosgeräte (z. B. elektromagnetische Sicherheitssysteme, Mobiltelefone, Bluetooth®-Kopfhörer usw.) dazu führen kann, dass das Gerät die Verbindung verliert. Der Zusatzantrieb wird stets deaktiviert, wenn der Motor in Betrieb ist und die Verbindung verloren geht. In diesem Fall erzeugt der SmartDrive ein akustisches Signal, und am PushTracker wird dies ebenfalls angezeigt. Das Gerät wurde unter härtesten Bedingungen getestet, um seine Sicherheit und Wirksamkeit zu gewährleisten. Falls wiederholt Verbindungsprobleme mit dem Gerät auftreten sollten, wenden Sie sich zur Fehlerbehebung bitte umgehend an Max Mobility.

Liste der Bauteile

1. Daumentaster *[als optionales Zubehör separat erhältlich]*
2. Befestigungsteile
3. SmartDrive/Antriebseinheit
4. Rollen
5. SmartDrive-Griff
6. SmartDrive-LEDs
7. SmartDrive-Umschalter
8. Abdeckung des SmartDrive- Ladegeräts
9. Buchse für Ladegerät
10. Allseitenrad
11. Stecker des Ladegeräts
12. Taster-LED
13. Taster-Klettverschlussp
14. PushTracker











2. Einrichtung des SmartDrive

Anbau des SmartDrive

Der SmartDrive ist so konstruiert, dass er sich schnell und einfach an alle Arten manueller Rollstühle, starr oder faltbar, montieren lässt. Informationen zur Kompatibilität des Rollstuhls finden Sie im **Spezifikationsblatt.** Kundenspezifische Lösungen zum Anbau des Smart-Drive sind ebenfalls erhältlich, falls die im Lieferumfang enthaltenen Befestigungsteile am vorgesehenen Rollstuhl nicht verwendet werden können.

Zur korrekten Einrichtung vor der Verwendung gehen Sie bitte anhand der separaten Anleitung für die Befestigungsteile vor.

Veränderungen am Aufbau des Rollstuhls könnten sich auf die Ausrichtung des SmartDrive auswirken. Passen Sie die Befestigungsteile an oder ersetzen Sie sie nach Bedarf, wenn am Rollstuhl oder an dessen Rädern Veränderungen vorgenommen wurden.

PushTracker-Band

Der PushTracker kann am Handgelenk unabhängig von dessen Durchmesser einfach und bequem getragen werden. Der integrierte Beschleunigungsmesser erkennt, ob Sie den Rollstuhl mit den Händen anschieben, wenn Sie den Zusatzantrieb aktivieren möchten, sowie, wenn Sie mit der Hand gegen den Greifreifen klopfen, um den Zusatzantrieb zu deaktivieren. Außerdem ist der PushTracker mit einem OLED-Bildschirm, LEDs und einem Vibrationsmotor ausgestattet, um unterschiedliche Informationen, Zustände und die Aktivierungen/ Deaktivierungen anzuzeigen, die während des täglichen Gebrauchs auftreten. Es empfiehlt sich, den PushTracker so am Handgelenk zu tragen, dass er nicht verrutscht. Dies erleichtert die Erkennung von Handbewegungen zur Steuerung des SmartDrive, zur Nachverfolgung von Anschubaktivitäten usw.

Außerdem wird jede neue SmartDrive-Antriebseinheit mit einem PushTracker ausgeliefert, der speziell mit dem Zusatzantrieb gekoppelt ist, sodass die Kommunikation mit anderen SmartDrive-Antrieben verhindert wird. Für Informationen zum erneuten Koppeln oder Kop-peln eines neuen PushTracker mit dem SmartDrive siehe die separate **PushTracker Bedienungsanleitung**.

Das Band am PushTracker eignet sich für die meisten Anwender. Wenn Sie aber die Schnalle nicht ohne Weiteres schließen können, das Band nicht richtig passt oder Sie ein Band mit einer anderen Farbe oder aus einem anderen Material wünschen, kann das Band problemlos gegen nahezu jedes andere 18 mm breite handelsübliche Uhrenarmband Ihrer Wahl ausgetauscht werden.

Ausführliche Informationen über technische Daten, Größe und Anbringung sowie Handhabung des Bandes finden Sie in der separaten **PushTracker-Betriebsanleitung**.

Daumentaster *[separat erhältlich]*

Die beiden am Rahmen befestigten SmartDrive-Daumentaster lassen sich einfach an einem Rollstuhl montieren, sind dadurch bequem zugänglich und erleichtern die Bedienung. Die Taster können verwendet werden, um sowohl den Motor zu deaktivieren als ihn auch aktiv einzusetzen.

Sie sind als optionales Zubehör separat erhältlich. Informationen zur korrekten Einrichtung der Taster und deren Verwendung finden Sie in der im Lieferumfang der Taster enthaltenen separaten Anleitung.

Schalten Sie Power-Assist immer AUS [per PushTracker] wenn Sie parken, bevor Sie sich in den Rollstuhl setzen oder aussteigen oder den PushTracker vom Handegelenk und / oder SmartDrive vom Rollstuhl nehmen, damit er nicht versehentlich aktiviert wird.

3. Bedienung des SmartDrive

Power Assist Ready

Der Nutzer eines Rollstuhls mit SmartDrive kann den Zusatzantrieb ganz nach Bedarf verwenden oder (über den Push-Tracker) ausschal-ten und den Rollstuhl so verwenden, als sei kein SmartDrive am Rollstuhl angebracht.

Bei einem Rollstuhl mit einen an die Stromversorgung angeschlossenen SmartDrive (der anhand der separaten Anleitung für die Befesti-gungsteile montiert wurde), wartet der SmartDrive darauf, dass der speziell mit ihm gekoppelte PushTracker durch Einschalten des Zu-satzantriebs eine drahtlose Verbindung herstellt. Dies geschieht durch Drücken und Loslassen der Zusatzantriebstaste [siehe die separate **PushTracker-Betriebsanleitung**].

Durch Drücken und Loslassen der Zusatzantriebstaste wird außerdem die drahtlose Verbindung zwischen PushTracker und SmartDrive unterbrochen. Bei ausgeschaltetem Zusatzantrieb und demzufolge unterbrochener drahtloser Verbindung mit dem PushTracker kann der SmartDrive nicht zur zusätzlichen Unterstützung aktiviert werden. Sie können den Rollstuhl dann ohne Zusatzantrieb fahren.

EZ-ON Power Assist betriebsbereit

Wenn EZ-ON aktiviert ist [siehe „SmartDrive Einstellungen“ in der **PushTracker Bedienungsanleitung**], halten Sie den Arm so, dass der Push-Tracker vollständig horizontal [parallel zum Boden] ausgerichtet ist. Bei korrekter Orientierung leuchtet die Lade-LED blau [siehe nachstehende Grafik]. DOPPELTES Antippen auf den PushTracker Bildschirm schaltet dann den Power-Assist EIN. Wiederholen Sie diese Handlung, um den Power-Assist wieder AUSzuschalten. Es handelt sich um eine großartige Funktion, wenn Sie nur beschränkte Fingerfunktion besitzen, durch die das Drücken auf die Power-Assist Taste schwierig ist.





Deaktivierung des Zusatzantriebs

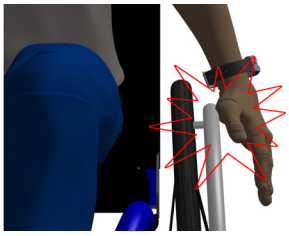
Es gibt mehrere Möglichkeiten zur Deaktivierung des Zusatzantriebs, die vom momentan eingeschalteten Steuerungsmodus abhängen [siehe die Abschnitte unter „Steuerungsmodus“]. Die sicherste und daher bevorzugte Deaktivierungsmethode ist eine Klopfbewegung mit dem Arm, an dem Sie den PushTracker tragen. Bewegungssensoren im PushTracker erkennen diese Klopfbewegung [siehe Abbildungen weiter unten] und deaktivieren daraufhin den Motor. Im Idealfall führt der Nutzer die Deaktivierungsbewegung so aus, dass er die Hand vor dem Bremsvorgang mit steifem Handgelenk gegen die Greifreifen schlägt. Eine ausreichende Deaktivierungsbewegung wird dadurch angezeigt, dass die LED am PushTracker rot leuchtet. Diese Anzeige leuchtet auch, wenn der Motor nicht läuft. Machen Sie sich daher vor der Nutzung des Zusatzantriebs mit der Funktionsweise der Kontrollleuchte vertraut. Je nach dem gegenwärtig eingeschalteten Steue-rungsmodus ist unter Umständen eine EINMA-LIGE oder eine ZWEIMALIGE Klopfbewegung erforderlich [siehe die Beschreibung der unterschiedlichen Steuerungsmodi]. Je nach Ihren persönlichen Wünschen kann auch die Stärke dieser Klopfbewegung verändert werden [siehe die separate **Push-Tracker-Betriebsanleitung**]. Die beste Reaktion erhalten Sie, wenn Sie die den Handballen zum Antippen verwenden.

Bei jeder Deaktivierung des Motors vibriert der PushTracker zusätzlich zur rot leuchtenden LED, um anzuzeigen, dass der Zusatzantrieb nicht mehr aktiv ist.

Schließlich können Sie den Motor deaktivieren, indem Sie die Zusatzantriebstaste am PushTracker drücken und wieder loslassen. Bei die-ser Art der Deaktivierung wird die rote LED ausgeschaltet, die Vibrationen werden eingeschaltet und auf dem PushTrack-er-Display wird eine Benachrichtigung angezeigt, bevor die drahtlose Verbindung zum SmartDrive unterbrochen wird.

Bei Funktionsstörungen oder Problemen bezüglich Anschuberkennung/Bremsen/Daumentaster mit dem SmartDrive ver-wenden Sie das Gerät nicht weiter, und wenden sich zwecks Unterstützung bitte an Max Mobility.







Power-Assist kann IMMER deaktiviert werden, indem Sie es AUSschalten / kabellos vom SmartDrive trennen. Wenn Sie über Daumenantriebstasten verfügen, lässt sich der Motor beim Fahren auch durch drücken und lösen der Tasten deaktivieren.

Seien Sie immer besonders vorsichtig an Hügeln, Neigungen, Rampen, in belebten / engen Bereichen u.s.w.

Sie müssen nicht übermäßig „stark“ antippen. Sanftes Antippen mit einem steifen Handgelenk bei angemessener Geschwindigkeit (d.h. eine halbe (0,5) Sekunde zwischen dem Antippen) genügt.

Da der PushTracker designt wurde, um das Antippen / Bewegung der Hand, an der Sie ihn tragen, zu spüren, können auch andere Bewegungen der Hände bei laufendem Motor Aktivierung / Deaktivierung auslösen. Wenn der Power-Assist bereitgestellt wird, ist es empfehlenswert, die Stellung der Hände zum Lenken über den Handläufen zu halten und zum Abschalten oder bremsen ein steifes Antippen des Handgelenks zu verwenden.

Schalten Sie Power-Assist immer AUS [per PushTracker] wenn Sie parken, bevor Sie sich in den Rollstuhl setzen oder aussteigen oder den PushTracker vom Handegelenk und / oder SmartDrive vom Rollstuhl nehmen, damit er nicht verse-hentlich aktiviert wird.

Steuerungsmodus MX2+

MX2+ ist der Standard-Steuerungsmodus für den Zusatzantrieb (Einzelheiten zur Umschaltung des Steuerungsmodus siehe unter „SmartDrive-Einstellun-gen“ in der separaten PushTracker-Betriebsanleitung). Dank dieser fantastischen Funktion können Sie den Rollstuhl per Hand bewegen und haben bei Bedarf schnell und bequem die zusätzliche Antriebsleistung zur Verfügung, die Sie in einer bestimmten Situation benötigen. Dieser Steuerungsmodus eignet sich für Nutzer, die über weniger Kräfte verfügen, da der Motor mit einer Klopfbewegung des Handgelenks aktiviert werden kann. Außerdem kann dieser Steuerungs-modus wie auch alle anderen stets in Verbindung mit den Daumentastern genutzt werden.

Bei eingeschaltetem Zusatzantrieb und hergestellter drahtloser Verbindung bewirkt eine ZWEIMALIGE Klopfbewegung mit dem Arm, an dem der Nutzer den PushTracker trägt, dass der Motor anläuft. Dadurch fährt der Rollstuhl mit der im PushTracker eingestellten Beschleunigung an (siehe unter „Smart- Drive-Einstellungen“ in der PushTracker-Betriebsanleitung). In der Beschleunigungsphase führt eine EINMALIGE Klopfbewegung dazu, dass der Rollstuhl die aktuelle Geschwindigkeit beibehält. Daher treibt der SmartDrive den Rollstuhl mit der Geschwindigkeit an, die zum Zeitpunkt der EINMALIGEN Klopfbewegung erreicht wurde. Dies wird als Einstellen der Rollgeschwindigkeit bezeichnet. Der Zusatzantrieb treibt den Rollstuhl mit dieser Rollgeschwin-digkeit weiterhin an, bis eine ZWEIMALIGE Klopfbewegung erkannt wurde oder der Zusatzantrieb ausgeschaltet wird.

Obwohl der Rollstuhl in diesem Modus aus der Ruhestellung angefahren werden kann, kann der Modus auch aktiviert werden, wenn sich der Rollstuhl bereits in Bewegung befindet. In diesem Fall wird die Geschwindigkeit schnell erfasst und die Beschleunigung setzt ab diesem Geschwindigkeitswert ein. Das bedeu-tet, dass Sie den Rollstuhl kurz anschieben können, um ins Rollen zu kommen. Eine anschließende ZWEIMALIGE Klopfbewegung mit dem PushTracker aktiviert unverzüglich den SmartDrive, um ab der Geschwindigkeit, die Sie durch das Anschieben erreicht haben, mit der Beschleunigung zu beginnen, bis Sie EINMAL klopfen, um weiterhin mit gleichmäßiger Geschwind-igkeit zu rollen, oder bis Sie ZWEIMAL klopfen, um den Motor zu deaktivieren.

Das alles klingt eventuell sehr kompliziert, ist aber in Wirklichkeit ganz einfach. Eine ZWEIMALIGE Klopfbewegung führt entweder zur Aktivierung des Motors und Beschleunigung oder zur Deaktivierung (des bereits laufenden Motors). Eine EINMALIGE Kopfbewegung bei laufendem Motor legt die Rollgeschwindigkeit (unter Verwendung der gegenwärtigen Geschwindigkeit) fest.

Gelenkt wird der Rollstuhl nach wie vor durch Abbremsen der Greifreifen. Der Motor beschleunigt mit der im PushTracker eingestellten Beschleunigung bis zur Höchstgeschwindigkeit, die ebenfalls im PushTracker eingestellt ist (Informationen zum Ändern dieser Werte finden Sie unter „SmartDrive-Einstellungen“ in der separaten PushTracker-Betriebsanleitung). Sollte die Geschwindigkeit in einem Ausmaß zunehmen oder einen Wert erreichen, bei dem Sie sich nicht mehr sicher fühlen, ändern Sie die Beschleunigung und Höchstge-schwindigkeit in Werte, bei denen Sie sich sicher fühlen und die Ihren Fertigkeiten im Umgang mit dem Rollstuhl entsprechen.

Wie immer können Sie durch Drücken und Loslassen der Zusatzantriebstaste am PushTracker den (laufenden) Motor deaktivieren und den Zusatzantrieb ausschalten (siehe die Beschreibung „Deaktivierung des Zusatzantriebs“).

Bei einem Rollstuhl, der sich in normaler Rollbewegung befindet (der Motor treibt den Rollstuhl bereits mit einer voreingestellten Ge-schwindigkeit infolge des EINMALIGEN Klopfens an), stehen Ihnen mehrere Möglichkeiten zur Auswahl, um die Geschwindigkeit zu erhöhen. Wenn Sie den Rollstuhl mit einer Schubbewegung auf die gewünschte höhere Rollgeschwindigkeit beschleunigen können, bewirkt eine anschließende EINMALIGE Klopfbewegung, dass der Motor sich mit der Rollgeschwindigkeit synchronisiert und diese Geschwindigkeit als aktuelle Ge-schwindigkeit einstellt. Die zweite Möglichkeit, bei der der Rollstuhl nicht durch eine manuelle Schub-bewegung beschleunigt werden muss, besteht darin, den Motor zunächst mit einer ZWEIMALIGEN Klopfbewegung zu deaktivieren, anschließend mindestens eine (1) Sekunde lang zu warten und den Motor dann mit einer weiteren ZWEIMALIGEN Klopfbewegung zu starten und wieder zu beschleunigen.

Bei Funktionsstörungen oder Problemen bei Aktivierung, Deaktivierung und/oder Beschleunigung des SmartDrive verwenden Sie das Gerät nicht weiter und wenden Sie sich zwecks Unterstützung bitte an Max Mobility.

⚠ Eine EINMALIGE Klopfbewegung bei laufendem Motor führt dazu, dass die Rollgeschwindigkeit auf die aktuelle Geschwindigkeit eingestellt wird. Falls das Befahren einer Gefällestrecke in Abwärtsrichtung dazu führt, dass die Fahrgeschwindigkeit des Rollstuhls die eingestellte Roll-geschwindigkeit überschreitet (Motor im Freilaufbetrieb), können Sie die Rollgeschwindigkeit mit einer EINMALIGEN Klopfbewegung auf die aktuelle höhere Fahrgeschwindigkeit einstellen. Zur Verhinderung dieser Situation empfiehlt es sich, den Zusatzantrieb vor der Ab-wärts-fahrt an einer Gefällestrecke auszuschalten [über den PushTracker].

Die Beschleunigung des SmartDrive könnte dazu führen, dass der Rollstuhl nach hinten kippt, was zu Verletzungen führen kann. Es wird empfohlen, dass sich der Nutzer leicht nach vorn lehnt, um das Kippen nach hinten zu verhindern, und die Beschleunigung auf einen Wert einzustellen, bei dem diese Situation nicht eintritt.

Steuerungsmodus MX2

Der Modus MX2 [der früher als „Normalbetrieb“ bezeichnet wurde] ist eine weitere Option zur Einstellung des Steu-erungsmodus für den Zusatzantrieb [Einzelheiten zur Änderung der Steuerungsmodi siehe unter „SmartDrive-Einstellun-gen“ in der separaten **PushTracker-Betriebsanleitung**]. In diesem Steuerungsmodus kann der SmartDrive bei eingeschalte-tem und betriebsbereitem Zusatzantrieb erkennen, wenn Sie den Rollstuhl anschieben. Das Gerät aktiviert daraufhin das Allseitenrad und die unterstützende Antriebskraft wird so zur Verfü-gung gestellt, dass die Geschwindigkeit der Anschubge-schwindigkeit gleicht. Der SmartDrive kann den Anschub verschiedener Personen erkennen, sodass die eigene Anschubtech-nik nicht verändert werden muss. Dies ist beim täglichen Gebrauch hilfreich, da erheblich weniger Anschübe ausgeführt werden müssen, Sie aber dennoch aktiv bleiben.

MX2 setzt den Fahrbetrieb des Rollstuhls fort, bis eine EINMALIGE Klopfbewegung mit dem Arm ausgeführt wird, an dem sich der PushTracker befindet, oder bis der Zusatzantrieb ausgeschaltet wird, um den Motor zu deaktivieren [siehe die Beschreibung im Abschnitt **Deaktivierung des Zusatzantriebs**], ODER bis ein weiterer, schnellerer Anschub erfolgt. Im letztgenannten Fall beschleunigt der SmartDrive und beginnt, den Rollstuhl mit der höheren Geschwindigkeit anzutreiben, die durch den stärkeren Anschub erreicht wurde. Nach dem Anschieben und der Aktivierung des Motors positionieren Sie Ihre Hände über den Greifreifen [und Daumentastern, wenn vorhanden], um auf das Abschalten des Motors vorbereitet zu sein, wenn Sie bremsen bzw. den Antrieb deaktivieren möchten.

Informationen zur Einstellung bzw. Begrenzung der Höchstgeschwindigkeit, die der SmartDrive erreichen soll, finden Sie unter „SmartDrive-Einstellungen“ in der separaten **PushTracker-Betriebsanleitung**.

Bei Störungen oder Problemen bezüglich Anschuberkennung/Deaktivierung/Daumentaster mit dem SmartDrive verwenden Sie das Gerät nicht weiter und wenden sich zwecks sofortiger Unterstützung bitte an Max Mobility.

Der SmartDrive kann alle Anschubarten erkennen. Ändern Sie nicht die Art Ihres Anschubs, da dies in der Zukunft zu Verletzungen führen könnte.

Besondere Vorsicht ist in allen Steuerungsmodi bei der Verwendung des SmartDrive a uf Gefällestrecken geboten. Es empfiehlt sich, den Zusatzantrieb vor der Abwärtsfahrt an einer Gefällestrecke auszuschalten [über den PushTracker].

Die Beschleunigung des SmartDrive könnte dazu führen, dass der Rollstuhl nach hinten kippt, was zu Verletzungen führen kann. Es wird empfohlen, dass sich der Nutzer leicht nach vorn lehnt, um ein Kippen zu verhindern.

Steuerungsmodus MX1

Der Modus MX1 [der früher als „Anfängermodus“ bezeichnet wurde] ist eine weitere Option zur Einstellung des Steuerungsmodus für den Zusatzantrieb [Einzelheiten zur Änderung der Steuerungsmodi siehe unter „SmartDrive-Einstellungen“ in der separaten **PushTracker-Betriebsanleitung**]. In diesem Modus bedeutet Deaktivierung dasselbe wie im Modus MX2 [siehe die Abschnitte „Steuerungsmodus MX2“ und „Deaktivierung des Zusatzantriebs“]. Sie können den Zusatzantrieb jedoch auch durch Bremsen an den Greifreifen deaktivieren. Der SmartDrive erkennt die Verzögerung des Rollstuhls infolge des Bremsvorgangs und schaltet den Motor aus. Dieser Modus eignet sich gut zur Verwendung in Innenräumen zum Üben der Klopfbewegung, die der PushTracker zur Deaktivierung des Motors benötigt. Daraufhin ist die Umschaltung in den Modus MX2 oder MX2+ sehr wahrscheinlich, um den SmartDrive in allen täglich auftretenden Situationen optimal nutzen zu können.

Informieren Sie sich über den Steuerungsmodus MX2 und beachten Sie alle Warnhinweise hierzu.

Rückrollsicherung

Der SmartDrive ist mit einer Rückrollsicherung ausgestattet, mit der verhindert wird, dass der Zusatzantrieb aktiviert wird, während der Rollstuhl in Rückwärtsrichtung rollt. Diese Sicherheitsfunktion setzt voraus, dass das sich der Rollstuhl vor Fahrbeginn im Ruhezustand befindet. Bei nicht aktivierter Rückrollsicherung kann der SmartDrive frei nach hinten rollen.

Es gilt stets die Warnung, dass an Hügeln, Steigungen, Rampen usw. besondere Vorsicht geboten ist.

Die Rückrollsicherung kann nicht in allen Fällen ein schnelles Zurückrollen verhindern, insbesondere nicht bei steilen Gefäl-lestrecken und bei sehr schweren Rollstuhlfahrern.

Die Rückrollsicherung ist keine Feststellbremse. Achten Sie darauf, dass Sie den Rollstuhl mit Bremsen sichern, wenn Sie an einer Gefällestrecke anhalten möchten.

Operating Conditions

Der SmartDrive ist für normale Betriebsbedingungen ausgelegt, unter denen sich der Nutzer eines manuellen Rollstuhls täglich bewegt. Max Mobility empfiehlt, die Verwendung des Geräts auf den Einsatz im Innenraum bzw. einen moderaten Einsatz im Freien zu begrenzen. Sämtliche vom Rollstuhlhersteller festgelegten Betriebsbedingungen sind stets einzuhalten, wobei zusätzlich die folgenden Situationen zu vermeiden sind:

- lockere Erde, lockerer Sand oder Kies
- stehendes Wasser
- vereiste Oberflächen
- unwegsames Gelände
- starke Steigungen/Gefälle

Das Gesamtgewicht der SmartDrive-Baugruppe beträgt 6,1 kg. Dieses Gewicht ist bei der Berechnung des Ladegewichts des Rollstuhls einzubeziehen. Das vom Rollstuhlhersteller angegebene maximal zulässige Ladegewicht darf durch Anbau des SmartDrive keinesfalls überschritten werden.

Rampen und Steigungen werden am besten langsam befahren. Aktivieren Sie auf Querneigungen den Motor, um den Fahrbetrieb zu star-ten, und bremsen Sie dann mit der bergseitig gelegenen Hand am Greifreifen des Rollstuhls, um sich gerade auszurichten.

Die Rollen am Allseitenrad ermöglichen zudem das Drehen des Rollstuhls, da sie sich ungehindert seitwärts über den Untergrund be-wegen. Achten Sie darauf, dass der SmartDrive nicht an Kanten oder schmalen Gehwegspalten hängen bleibt, wenn Sie sich drehen. Die Befestigungsteile sind so ausgelegt, dass sie als Erstes nachgeben. Wenn Sie mit dem SmartDrive stecken bleiben, können Klemme/Faltad-apter daher abreißen, sodass der Zusatzantrieb am Rollstuhl nicht mehr wirksam ist. Mitunter ist es besser, den SmartDrive abzuschalten, die Situation manuell zu überwinden und den Zusatzantrieb danach wieder zu verwenden.

Falls ein Teil des SmartDrive versehentlich unter Wasser taucht oder mit Wasser übergossen wird, sollte er nicht weiter verwendet und vor der erneuten Verwendung 12 Stunden lang an der Luft getrocknet werden. Es empfiehlt sich, den SmartDrive und den PushTracker stets in Innenräumen zu lagern. Lassen Sie das Gerät ausreichend lange erwärmen oder abkühlen, wenn es zuvor unter extremen Temperaturen gelagert wurde.

Die Betriebstemperatur des SmartDrive liegt zwischen -25 °C und 50 °C.

Bei Funktionssstörungen oder Problemen mit dem SmartDrive verwenden Sie das Gerät nicht weiter und wenden sich zwecks Unterstüt-zung bitte an Max Mobility.

4. Akku

Auch wenn der Akku im SmartDrive sehr klein und kompakt ist, kann er eine große Energiemenge speichern. Ein unsachgemäßer Umgang bzw. eine unsachgemäße Lagerung können das Gerät beschädigen und eventuell Stromschläge, Verbrennungen oder Brände verursachen.

Informationen zum Akku

Der SmartDrive enthält einen Lithium-Eisenphosphat-Akku, der zur Stromversorgung des Motors dient. Dank der Verwendung der neuesten Lithium-Ionen-Technologie bieten diese Akkus einen deutlich längeren Lebenszyklus und eine höhere Ladegeschwindigkeit als herkömmliche Lithium-Ionen-Zellen.

Die Ladestandsanzeige am PushTracker [siehe die **PushTracker-Betriebsanleitung**] und blaue LEDs an der Oberseite des SmartDrive dienen zur Anzeige des Akkuladezustands beider Geräte. Wenn alle vier (4) LEDs am SmartDrive leuchten, ist der Akku voll geladen. Mit abnehmendem Akkuladestand verringert sich die Anzahl der leuchtenden LEDs. Der SmartDrive erzeugt ein akustisches Signal und am PushTracker wird das Symbol für niedrigen Akkuladestand angezeigt, sobald der Ladezustand des SmartDrive-Akkus bei laufendem Motor unter 15 % absinkt. Dadurch wird angezeigt, dass der Akku sobald wie möglich geladen werden sollte, um eine vollständige Entla-dung zu vermeiden.

Informationen über die Anzeige eines niedrigen Akkuladestands siehe die separate **PushTracker-Betriebsanleitung**. Auch dieser Akku sollte so bald wie möglich geladen werden, damit er nicht vollständig entladen wird.

Es empfiehlt sich, beide Akkus täglich über Nacht zu laden, um im täglichen Gebrauch immer über ausreichend Ladung zu verfügen. Die Lebensdauer der Akkus verschlechtert sich durch das Laden nicht, wenn die Akkus nur teilweise entladen sind.

Vergewissern Sie sich vor dem Anschließen des Ladegeräts, dass die Ladebuchsen vollständig trocken und schmutzfrei sind [die Magne-ten können etwas Schmutz anziehen], damit kein Funken oder Kurschluss entsteht. Wenn Sie vermuten, dass Wasser in die Ladebuchse eingedrungen sein könnte, blasen Sie das Wasser heraus. Außerdem empfiehlt es sich, die Taster-/Ladebuchse stets abzudecken, wenn das Ladegerät nicht an den SmartDrive angeschlossen ist.

Bei langfristiger Ladung der Akkus [über 3 Monate] sinkt der Akkuladestand infolge der Spontanentladung. Laden Sie den Akku auf min-destens 30 % auf, bevor Sie den SmartDrive für längere Zeit lagern, und vermeiden Sie die Lagerung an Orten mit zu hohen Temperaturen oder hoher Luftfeuchte.

Verwenden Sie zum Aufladen des SmartDrive ausschließlich das mitgelieferte Ladegerät. Andere Ladegeräte können die Einheit beschädigen oder einen Brand verursachen. Schalten Sie den SmartDrive zum Laden stets aus und nutzen Sie den Zusatzantrieb keinesfalls während des Ladevorgangs.

Das Akkuladegerät ist an trockenen Orten in Innenräumen zu verwenden. Schließen Sie das Ladegerät an eine leicht zugängliche Steckdose in der Nähe des SmartDrive an, der geladen werden soll.

Unternehmen Sie keinesfalls Reparaturversuche an einem beschädigten oder defekten Ladegerät. Wenden Sie sich bei einem beschä-digten Ladegerät bitte an Max Mobility und entsorgen Sie es nicht im Hausmüll.

Das Netzteil des Ladegeräts sollte während des Ladevorgangs flach aufgelegt werden.

Verwenden Sie ausschließlich das zum Ladegerät mitgelieferte Netzkabel. Das Ladegerät kann ohne Verstellung an unterschiedlichen Spannungen betrieben werden.

Laden des SmartDrive-Akkus

Zum Aufladen des SmartDrive schließen Sie das Kabel des Akkuladegeräts an eine Steckdose an. Daraufhin leuchtet die grüne LED am Gehäuse des Ladegeräts. Schließen Sie den magnetischen Stecker des Ladegeräts an der magnetischen Buchse des ausgeschalteten SmartDrive an [nachdem Sie den Gummistopfen zur Seite geschoben haben]. Die Magnete in den Anschlüssen sorgen dafür, dass der Ste-cker nur in eine Richtung angeschlossen werden kann. Sobald die Einheit angeschlossen ist und lädt, leuchtet die LED am Ladegerät rot. Wenn die LED am Ladegerät wieder grün leuchtet, ist der SmartDrive vollständig geladen. Trennen Sie den Stecker vom SmartDrive und bringen Sie die Gummikappe wieder an, um die Buchse am SmartDrive zu schützen. Die geschätzte Ladezeit zur vollständigen Aufladung des SmartDrive-Akkus beträgt ca. 3 Stunden.

Informationen zum Ladevorgang finden Sie in der separaten **PushTracker-Betriebsanleitung**.

Lagern und laden Sie den SmartDrive und den PushTracker stets an einem kühlen und trockenen Ort. Eine heiße und feuchte Umgebung kann zu Beschädigungen und Kurzschlüssen an der Einheit führen, was einen kostspieligen Austausch erfordert.

Vergewissern Sie sich vor dem Anschließen des Ladegeräts, dass die Ladebuchsen vollständig trocken und schmutzfrei sind, damit kein Funken oder Kurschluss entsteht.

Nutzen Sie den PushTracker keinesfalls während des Ladevorgangs.

Li-ion

Werfen Sie den SmartDrive oder PushTracker nicht einfach in den Müll. Bitte entsorgen Sie die Geräte ordnungsgemäß, indem Sie sie am Ende ihrer Lebensdauer recyceln oder an Max Mobility zurücksenden.

Reisen und Versand

Da der SmartDrive einen Lithium-Ionen-Akku enthält, sind bei Reisen mit dem Flugzeug besondere Vorkehrungen erforderlich. Der SmartDrive muss in der Passagierkabine des Flugzeugs im Handgepäckfach verstaut werden. Es wird empfohlen, sich vor dem Ab-flugda-tum die Genehmigung der jeweiligen Fluggesellschaft einzuholen. Ein „SmartDrive Airline Passenger Certificate“ bzw. „IATA Certificate“ kann von der Max-Mobility-Website (www.max-mobility.com) heruntergeladen oder auf Wunsch zugesandt werden.

Nutzen Sie die mitgelieferte Schaumstoffumhüllung für den SmartDrive, um Bewegungen und Beschädigungen beim Trans-port in einem Kraftfahrzeug zu verhindern. Wenn Sie mit dem Taxi unterwegs sind, sollte Ihnen der Fahrer den SmartDrive in die Hand geben, sodass er nicht durch Bewegungen im Kofferraum beschädigt wird.

Aufgrund des Akkus sind auch besondere Vorkehrungen erforderlich, wenn Sie den SmartDrive verschicken. Hinweise zur korrekten Verpackung und Beschriftung erhalten Sie beim jeweiligen Versandunternehmen. Achten Sie auf ausreichend Füllmaterial/Polsterung zum Schutz des SmartDrive, um Beschädigungen während des Versands zu verhindern.

5. Wartung

Inspektion

Überprüfen Sie SmartDrive, Allseitenrad, PushTracker, Befestigungsteile und Daumentaster (sofern vorhanden) vor jeder Verwendung auf fehlende Teile und Beschädigungen. Beenden Sie die Nutzung und wenden Sie sich an Max Mobility oder Ihren Fachhändler, wenn Sie einen der folgenden Umstände bemerken:

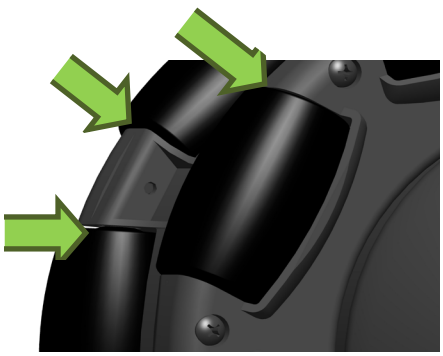
- gebrochener oder gerissener Kunststoff
- schwergängige oder abgeflachte Rollen oder anderweitige erhebliche Beschädigungen an Rollen
- stark verschlissene Rollen und/oder beschädigter Kunststoff am Rad
- Gummirisse am PushTracker
- fehlende oder gelockerte Schrauben
- Adapterklemme ist nach unten gedreht [bei starren Rollstühlen]
- gebrochene oder ausgefranste Kabel
- Metallsplitter an magnetischer Buchse oder am magnetischen Stecker
- ungewöhnliche Aktivierungen/Deaktivierungen des Motors [während des Gebrauchs]

Reinigung

Der SmartDrive kann mit einem feuchten Lappen abgewischt werden. Dies sollte mindestens einmal pro Monat bzw. bei Bedarf erfolgen.

Schmierung bzw. Austausch der Rollen

Das Allseitenrad enthält 16 Gummirollen, die sich je nach Fahrweise und Betriebsbedin-gun-gen abnutzen können. Diese Rollen können ausgetauscht werden. In schneereichen Umge-bungen können die Lager der Rollen zudem durch Streusalze korrodieren, wodurch unter Umständen die Leichtgängigkeit der Lager beeinträchtigt wird. Das Einsprühen der Lager mit Schmiermittel trägt zur Verlängerung der Lagerlebensdauer bei [siehe rechte Grafik]. Informationen zu Austausch und Wartung der Rollen am SmartDrive erhalten Sie beim Fachhändler oder bei Max Mobility.



Sonstige Wartung

Kontaktieren Sie Max Mobility oder Ihren Mobility-Anlagenhändler für alle sonstige Wartung oder Ersatzteile, die das Gerät benötigen sollte.

Downloaden und verbinden Sie regelmäßig mit der App, um sicherzustellen, dass Ihr Gerät auf der jüngsten Firmware läuft, da Funktionen hinzugefügt und Verbesserungen gemacht werden.

Fehlerbehebung

Wir empfehlen Ihnen, die Firmware auf dem Gerät stets über die App auf die jüngste Version zu aktualisieren, bevor Sie eine Fehlerbehebung vornehmen, da Ihr Problem möglicherweise in einer neueren Firmware-Ausgabe gelöst wurde.

Zu Ihrer Sicherheit und um Schäden an der Leiterplatte und am Akku durch andere Fehler oder atypische Situationen zu vermeiden enthalten der SmartDrive und PushTracker Sicherheitsfunktionen. Die meisten davon erstellen einen Fehlercode, der im Abschnitt PushTracker [ERR: ### - siehe Bildschirm „Info“ im Abschnitt „Beschreibung der Einstellungen“ in der separaten PushTracker Gebrauchsanleitung] angegeben wird. Hier ist eine Liste dieser Sicherheitsfunktionen, wie sie angezeigt werden und wie Sie sie lösen:

- [ERR: 007] Motordeaktivierung beim Fahren zusammen mit einzelnem SmartDrive Piepton zeigt Verlust der Wireless-Verbindung zwischen PushTracker und SmartDrive an [siehe Abschnitt „Bluetooth® Wireless-Kommunikation“].
- [ERR: 005] Keine Motoraktivierung oder Deaktivierung des Motors beim Fahren mit einem zweifachen SmartDrive Piepton zeigt an, dass der Winkel des SmartDrive außerhalb des zulässigen Betriebsbereichs liegt. Sollte dies bei korrekt ausgerichtetem SmartDrive wiederholt werden [bei ca. 45], muss die Leiterplatte des SmartDrive ersetzt werden, da der Gyro-Chip fehlerhaft ist.
- [ERR: 002] Zwei (2) blinkende SmartDrive LEDs zeigen einen fehlerhaften Motor an. Der Motor muss ersetzt werden, bevor er wieder eingesetzt werden kann.
- [ERR: 003] Drei (3) blinkende SmartDrive LEDs zeigen eine Stromspitze an. Der SmartDrive muss aus- und wieder eingeschaltet werden, bevor er wiederverwendet werden kann.
- [ERR: 004] Vier (4) blinkende SmartDrive LEDs zeigen Überhitzung der Einheit an. Schalten Sie den SmartDrive aus und lassen Sie ihn abkühlen, bevor Sie ihn wiederverwenden.
- Keine LEDs oder Reaktion vom SmartDrive / PushTracker sind ein Anzeichen eines leeren Akkus. Laden Sie das Gerät [Beschreibung im Abschnitt „SmartDrive Akku aufladen“ und separate **PushTracker Bediendungsanleitung**].

Bei anderen Problemen mit dem Gerät wenden Sie sich bitte an Max Mobility oder an einen Fachhändler.

6. Garantie

Max Mobility gewährt eine zweijährige Garantie auf Herstellungsfehler. Im Rahmen dieser Garantie ist Max Mobility ausschließlich zur Reparatur bzw. zum Austausch von Teilen verpflichtet, die sich als fehlerhaft erweisen. Bei allen Bauteilen des Systems, die durch Max Mobility im eigenen Ermessen ersetzt werden, handelt es sich um funktionstechnisch gleichwertige Bauteile.

Diese Garantie kann erlöschen, wenn: 1) das Produkt nicht gemäß den in diesem Handbuch beschriebenen Anweisungen benutzt wurde, 2) unsere Mitarbeiter feststellen, dass die Mängel durch unsachgemäßen Gebrauch hervorgerufen wurden, 3) Stromkreise oder der mechanische Aufbau abgewandelt oder verändert wurden, 4) die Mängel durch höhere Gewalt wie z. B. Blitzschlag, von den Vorgaben abweichende Spannungen oder während des Transports beim Käufer hervorgerufen wurden.

Max Mobility übernimmt keine Verantwortung für Schäden am Rollstuhl, die durch das Anbringen oder den Betrieb des SmartDrive verursacht wurden. Eine Garantieverlängerung für den SmartDrive kann käuflich erworben werden.

Kontaktinformationen des Herstellers

Hersteller:	Max Mobility, LLC
Adresse:	5425 Crossings Blvd. Antioch, TN 37013 USA
Telefon:	(615) 953-5350 / Toll-Free (800) 637-2980
Fax:	(888) 411-9027
Website:	www.max-mobility.com / www.pushtracker.com
Email:	support@max-mobility.com

7. Bevollmächtigter der Europäischen Kommission (EC)

CE

Advena Ltd.
Pure Offices
Plato Close
Warwick CV34 6WE
Großbritannien

Muss ausgefüllt werden, um die Kundenzufriedenheit zu gewährleisten.

5425 crossings boulevard, nashville, tn 37013 usa • p: 800.637.2980 • f: 888.411.9027 • www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+ Schulgang-Zertifikat

Für Ihre Sicherheit ist es wichtig, dass alle Personen um Sie herum ordnungsgemäß in der Nutzung von SmartDrive geschult sind. Bitte nehmen Sie diesen Kurs ernst und füllen alle Informationen aus. Wenn Sie etwas nicht verstehen, fragen Sie bitte.

SmartDrives werden in MX2+ Kontrollmodus mit mäßigen Höchstgeschwindigkeits- und Beschleunigungseinstellungen, die vor übermäßiger Nutzung zulassen, dass Sie sich damit vertraut machen und PushTracker Deaktivierung üben.

Downloaden Sie die PushTracker Smartphone App im Apple oder Google Play App Store, um die SmartDrive Einstellungen schnell ändern zu können und das meiste aus SmartDrive + PushTracker herauszuholen. Es gibt auch Anweisungsvideos auf www.max-mobility.com, die Ihnen alle notwendigen Informationen über Ihren SmartDrive [verwenden Sie Untertitel für andere Sprachen] bieten.

1) Lesen Sie sich die **SmartDrive Bedienungsanleitung**, **PushTracker Bedienungsanleitung** und **SmartDrive MX2 +** PushTracker Kurzanleitung durch. Bitte beachten Sie alle Warnungen in Gelb, da diese Informationen für Ihre Sicherheit wichtig sind. Beachten Sie besonders Situationen, in denen es am sichersten und notwendig ist, den SmartDrive Power-Assist AUSzuschalten [per PushTracker].

2) Zeigen Sie Ihrem Fachhändler jede Ihrer Fähigkeiten und haken Sie sie ab, wenn Sie sich damit vertraut gemachte haben:

- ☐ Stellen Sie sicher, dass Power Assist AUSgeschaltet ist und bringen den PushTracker am Handgelenk an. **Achten Sie darauf, dass der Kraftantrieb immer ausgeschaltet sein sollte, wenn Sie den SmartDrive verwenden [oder in/aus dem Rollstuhl ein- und aussteigen]**- schalten Sie den SmartDrive ein und installieren ihn am Rollstuhl.
- ☐ Schalten Sie den Kraftantrieb EIN [mit dem PushTracker] und gestatten die kabellose Verbindung mit dem SmartDrive.
- ☐ Bevor Sie etwas unternehmen, üben Sie das EINZELNE Antippen der Hand auf die Handläufe mit steifen Handgelenken. Wenn Sie richtig tippen können Sie sehen, dass die LED des PushTrackers rot leuchtet. Üben Sie auch DOPPEL-Tippen. Üben Sie dies, bis es jedesmal klappt.
- ☐ Aktivieren Sie den Motor mit einem DOPPEL-Tippen, EINZEL-Tippen für geringe Fahrgeschwindigkeit und schließlich.
- ☐ DOPPEL-Tippen und abbremsen, um anzuhalten. Aktivieren Sie den Motor erneut mit einem DOPPEL-Tippen, stellen diesmal aber eine höhere Geschwindigkeit ein und DOPPEL-Tippen dann, um abbremsen und anzuhalten.
- ☐ Wenn Sie das richtige Antippen für den PushTracker beherrschen und den Motor aktivieren / rollen / ausschalten können, stellen Sie eine angenehme Rollgeschwindigkeit ein, drehen eine 8 und tippen dann die Bremse an, um anzuhalten.
- ☐ Finden Sie möglichst eine LANGE / FLACHE / OFFENE Fläche, auf der der SmartDrive auf Maximalgeschwindigkeit beschleunigen kann. Stellen Sie die Maximalgeschwindigkeit oder Beschleunigung auf Werte ein, die Ihnen bei dieser und allen voraussichtlichen Nutzungsumgebungen angenehm sind.

  Wenn der Kunde nicht alle Fähigkeiten ausführen kann, versuchen Sie es mit dem MX2 [oder MX1] Kontrollmodus und wiederholen Sie die Schulung.

3) Unterschreiben Sie dieses Formular und geben Sie dem Anbieter eine Kopie für die Kundenakte.

SmartDrive Seriennummer: _____ Datum: _____

Kunde:
Ich bestätige hiermit, dass ich die Bedienungsanweisung / Beschriftungen vollständig gelesen habe und die o.g. Fähigkeiten vorgezeigt habe. Ich bin mir bewusst, dass der SmartDrive bei unsachgemäßer Handhabung gefährlich sein kann und übernehme die volle Verantwortung für seine sachgemäße Nutzung. Ich verstehe, dass es viele Situationen gibt, in denen der Power-Assist AUSgeschaltet werden sollte, um zu vermeiden, dass er versehentlich aktiviert wird: Abfahrten, Bordsteine, Auffahrt über hohe Risse im Bürgersteig, in engen Bereichen, bevor der PushTracker oder SmartDrive aktiviert wird, beim Parken und / oder Ein- und Aussteigen in und aus dem Rollstuhl.

Name: _____ Unterschrift: _____

Anbieter
Ich habe den Kunden bei der Ausführung der o.g. Fähigkeiten beobachtet.

Name: _____ Unterschrift: _____



HIER GGF. ABSCHNEIDEN

Dansk

SmartDrive MX2+

Hjælpemotor til kørestol

Brugervejledning

max mobility, llc

5425 crossings boulevard
antioch, tn 37013 usa
p: 800.637.2980
f: 888.411.9027

Informationstekniske videoer kan findes på www.max-mobility.com

Download PushTracker App fra Apple eller Google Play App Store for at få det meste ud af din SmartDrive + PushTracker.

Download on the App Store

ANDROID APP ON Google play

Kontrollér app'en jævnligt for sidste nye opdateringer til enhedens firmware!



Det anbefales PÅ DET STRENGESTE, at man kontakter MAX Mobility direkte for service, hvis man bor i De Forenede Stater eller Canada, og enheden stadig er dækket af garantien!

Datablad

max mobility®
www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+
Hjælpemotor til kørestol

Fabrikant: Max Mobility, LLC
Adresse: 5425 Crossings Blvd.
Antioch, TN 37013
USA
Telefonnummer: (615) 953-5350/Gratisnummer: (800) 637-2980

Dækningsområde (niveau/ingen modstandsforhold):		12,3 mil (19,8 km)
Maksimal hastighed (plan overflade):		Justerbar [4 mph (6 km/t) standard]
Maksimal hastighed (hældning på 6°):		Justerbar [4 mph (6 km/t) standard]
Maksimal acceleration:		Justerbar op til 2,0 ft/s² (0,6 m/s²) [0,7 ft/s² (0,2 m/s²) standard]
Motoreffekt:		250 W
Motorspænding:		36 V
Driftstemperatur:		-25 °C til 50 °C
Konstant teoretisk køreområde:		14,2 miles (22,9 km)
Samlet vægt:		13,5 lbs (6,1 kg)
Støjniveau:		60,7 dB(A)
Forventet levetid/brugstid:		5 år
Indeholder Bluetooth® LE:	FCC ID	QOQBT113
	IC ID	5123A-BGTBLE113

BEMÆRK: De anførte værdier er fra testning med en person på 331 lb. (150 kg). Dækningsområdet, hastigheden osv. afhænger af køreforholdene.

SmartDrive-model: MX2+

Samlet længde:	15,3 in (389 mm)
Samlet bredde:	5,7 in (141 mm)
Samlet højde:	9,5 in (242 mm)
Diameter omnidrivhjul:	7,6 in (193 mm)
Bredde omnidrivhjul:	2,8 in (71 mm)
Vægt:	12,5 lbs (5,7 kg)
Indeholdt batteritype:	Litium-ion (litiumjernfosfat)
Nominel driftsspænding:	36 V
Elektrisk ladning:	3,4 A-h
Firmwareversion(er):	Download / forbind med app

Se den medleverede **Brugervejledning til PushTracker** for tekniske data.

Kørestolskompatibilitet

Rammetype til kørestol:	Stiv, sammenfoldelig, vipbar, kørsel med én arm og stående
Diameter kørehjul:	22, 24, 25 eller 26 in (501, 540, 559 eller 590 mm)
Afstand foldbar ramme:	8,25 til 21,0 in (210 til 533 mm)
Brugervægt:	30 til 331 lbs (14 til 150 kg)

SmartDrive er blevet testet og overholder alle gældende krav i *ANSI/RESNA standarder for kørestole - vol. 1 og vol. 2* og *DS/EN 12184*.

En kørestols tekniske data, som formidles af dens fabrikant, påvirkes muligvis en smule ved tilføjelsen af SmartDrive.



Indholdsfortegnelse

1. Introduktion 1

Tilsigtet anvendelse af SmartDrive 1
Skal læses før brug.. 1
Advarsler og sikkerhedsforanstaltninger 1
Elektromagnetisk interferens (EMI) 3
Bluetooth® trådløs kommunikation 3
Komponentliste 4

2. Konfiguration af SmartDrive 5

Fastgøring af SmartDrive 5
Rem til PushTracker. 5
Betjeningsknapper [sælges adskilt] 5

3. Betjening af SmartDrive 5

Klargjort til hjælpemotor 5
Klargjort til EZ-ON-hjælpemotor 6
Deaktivering af hjælpemotor 6
MX2+-betjeningstilstand 7
MX2-betjeningstilstand. 7
Beskyttelse mod tilbagerulning 8
Betjeningsbetingelser 8
MX1-betjeningstilstand. 8

4. Batterier 9

Batterioplysninger 9
Batteriopladning til SmartDrive 10
Rejser og forsendelse 10

5. Vedligeholdelse 10

Inspektion. 10
Rengøring. 10
Smøring eller udskiftning af valser 10
Anden vedligeholdelse 11
Fejlfinding. 11

6. Garanti 11

Fabrikantens kontaktoplysninger 11

7. EU-kommissionen (EU) autoriseret repræsentant 11

1. Introduktion

Tilsigtet anvendelse af SmartDrive

Den tilsigtede anvendelse af hjælpemotorenheden til kørestol med Max Mobility SmartDrive er udelukkende at sørge for ekstra effekt til manuelle kørestole for at reducere den skubkraft, som deres brugere har behov for, inklusive pædiatri, med en brugervægt på 30 til 331 lbs (14 - 150 kg). Den skal anvendes af brugere, som er i stand til at betjene og manøvrere en eldreven og manuel kørestol, hvis formål er at forenkle deres liv takket være forbedret mobilitet. Det anbefales endvidere på det strengeste, at den bruges på manuelle kørestole, som overholder dimensionerne i "Kørestolskompatibilitet", der angives på **Databladet**.

Skal læses før brug.

Afhængigt af overflade, vejr og trafikforhold kan uhensigtsmæssig brug af SmartDrive eller den kørestol, som den er fastgjort til, udgøre en potentiel risiko for kvæstelser og skader på kørestol eller SmartDrive. SmartDrive må af samme grund kun håndteres og bruges i henhold til de nedenstående forudsætninger:

- Brugeren er både fysisk og mentalt i stand til at betjene kørestolen og enheden under alle tænkelige forhold og situationer.
- Hensigtsmæssige anvisninger ifm. dens håndtering og betjening er modtaget ved at læse og forstå denne brugervejledning i dens helhed.
- Der er ikke foretaget nogen tekniske ændringer til enheden.
- Brugeren skal afsætte tid til at vænne sig til SmartDrive's respons og ydeevne ved først at øve sig på at betjene den på et sikkert område, som er uden risici. Man skal gøre sig bekendt med enhedens berøringsfølsomhed, skub genkendelse, deaktiveringsrespons, acceleration/tophastighed osv., før man begiver sig ud med enheden, hvor risikable situationer muligvis kan forekomme. Det anbefales på det strengeste, at brugeren ikke forsøger at bruge SmartDrive udendørs, for den kan betjenes på sikker vis indendørs uden vanskeligheder.

Hvis der forekommer problemer eller fejlfunktioner, skal man ophøre med brugen af SmartDrive og kontakte Max Mobility for service/yderligere instruktioner. Enhver brug, der strider imod anvendelsesområdet, som beskrives i denne brugervejledning, anbefalingerne fra en forhandler af mobilitetsudstyr eller de tekniske begrænsninger, som defineres af Max Mobility eller kørestolens fabrikant, betragtes som misbrug af SmartDrive. Max Mobility er ikke ansvarlig for nogen kvæstelser eller skade, som skyldes denne form for misbrug.

Advarsler og sikkerhedsforanstaltninger

Ud over dem, som angives i denne brugervejledning, skal man overholde alle advarsler og sikkerhedsforanstaltninger, som udstedes af kørestolens fabrikant. Mangel på at gøre dette, kan medføre alvorlige kvæstelser eller dødsfald.

Håndtering eller brug af SmartDrive af en person, der ikke har modtaget hensigtsmæssige instruktioner fra denne brugervejledning, kan medføre alvorlige kvæstelser eller dødsfald.

Forsøg ikke at fastgøre SmartDrive til en kørestol, som ikke opfylder dimensionerne, der angives i afsnittet "Kørestolskompatibilitet" på databladet.

Man SKAL gøre sig bekendt med SmartDrive's respons og ydeevne før den regelmæssige brug. SmartDrive må ikke bruges udendørs, for den kan betjenes på sikker vis indendørs uden at støde ind i vægge eller andre genstande.

Metoderne til sikker brug af en SmartDrive, der er fastgjort til kørestolen, er forskellig fra bruger til bruger og afhænger af funktion og evne.

Kørestolens tekniske data, som formidles af dens fabrikant, påvirkes muligvis en smule ved tilføjelsen af SmartDrive.

Tilføjelsen af SmartDrive på kørestolen kan muligvis få den til at føles anderledes. Giv dig tid til at vænne dig til denne nye fornemmelse.

Kontrollér altid din SmartDrive, PushTracker, monteringsdele og de valgfri betjeningsknapper for manglende komponenter/skade før hver brug [se afsnit(tene) "Vedligeholdelse" for komponenter, som man skal være opmærksom på].

Sørg for at både SmartDrive og PushTracker er ladet op inden brug.

Vær altid yderst opmærksom på den overflade, som du kører på, om din SmartDrive er tændt eller ikke, da forhjulene på din kørestol muligvis kan sætte sig fast i revner, hjulspor, huller, kanter osv. Hvis du kører ind i lignende forhindringer, kan du blive vippet ud af stolen.

(Fortsættes på næste side)

Brug ikke stolen på meget ujævnt terræn, meget glatte overflader, stejle skrænter eller løs jord. Dette kan medføre tab af trækkraft, som forårsager kvæstelser eller skade på din SmartDrive og annullerer garantien.

SmartDrive er ikke designet til at køre op eller ned ad høje kantstene/trin. Denne manøvre må kun foretages, når det er strengt nødvendigt, og man skal altid bede om hjælp. Sørg også for altid at slå hjælpemotoren FRA [via PushTracker] før manøvreringen.

Vær ekstremt forsigtig med at betjene en SmartDrive på kørestolen, når du er tæt på veje. Overvej at slå hjælpemotoren FRA [via PushTracker] for at mindske risikoen.

Når man krydser større veje, vejkryds, jernbaneoverskæringer eller hovedveje, og når man kører på stejle, lange hældninger, skal man altid overveje at medbringe en ledsager af hensyn til sin sikkerhed.

Hvad angår kørsel op og ned ad bakker, skal man overholde de vejledninger og specifikationer, som formidles af de forskellige kørestoles fabrikanter.

Kørsel over kantsten eller forhindringer kan medføre vipning og alvorlige legemskvæstelser. Slå hjælpemotoren FRA [via PushTracker], når du forsøger at køre under disse forhold. Hvis du tvivler på, om du kan køre over nogen kantsten eller forhindring på sikker vis, skal du ALTID bede om hjælp. Vær klar over dine køreevner og personlige begrænsninger. Øv dig kun på at blive bedre med hjælp fra en ledsager.

PushTracker må KUN anvendes af brugeren, som sidder i kørestolen med fastgjort SmartDrive.

Vær forsigtig med at betjene en SmartDrive på kørestolen indendørs eller i områder med mange mennesker/ knap plads. Overvej at slå hjælpemotoren FRA [via PushTracker] for at reducere risikoen for sammenstød, skade eller kvæstelser.

Slå altid hjælpemotoren FRA [PushTracker], når du parkerer for at forebygge utilsigtet aktivering.

Man skal altid slå hjælpemotoren FRA [via PushTracker], før PushTracker tages af håndleddet.

Man skal ikke røre for voldsomt eller "hårdt" med håndleddet. Blide, stive berøringer med håndleddet ved en fornuftig hastighed (dvs. et halvt (0,5) sekunder mellem tryk) er tilstrækkeligt.

Man skal altid være forsigtig, når man sætter sig i eller forlader kørestolen. Man skal tage enhver forholdsregel for at reducere afstanden ved flytning og være sikker på, at hjulenes låse er aktiverede for at forebygge, at hjulene bevæger sig. Man skal altid sørge for, at hjælpemotoren er slået FRA [via PushTracker], når man sætter sig i eller forlader kørestolen.

De valgfri knapper er designet til at blive brugt med en hynde til at sidde på for at undgå at sidde direkte på kablerne. Det anbefales på det strengeste, at du bruger en hynde til at sidde på din kørestol, når du bruger knapperne.

SmartDrive og PushTracker har bestået branchens klimatest, som anvendes til elkørestole, og er regn-/ stænktæt. Fuldstændig nedsænkning af begge kan forårsage fejlfunktion eller skade og annullere garantien. Tag PushTracker af før kar- eller brusebad.

Overfladetemperaturer på SmartDrive kan stige og blive varme at berøre, når den udsættes for eksterne varmekilder, som f.eks. sollys.

Antitippere reducerer din risiko for at falde baglæns, hvilket kan medføre alvorlige kvæstelser. Brug antitippere, hvis du er bange for at vælte. Antitippere forhindrer, at du vælter, men de begrænser din evne til at blive trukket over kantstene og visse andre manøvrer. Præcis som børn skal lære at køres cykel uden støttehjul, skal du muligvis lære at bruge din kørestol med Antitippere. Det anbefales PÅ DET STRENGESTE, at antitippere anvendes på kørestolen, indtil brugeren har vænnet sig til at betjene SmartDrive i alle slags omgivelser, situationer og forhold.

Du må ikke tippe eller trille din kørestol uden hjælp, med mindre du er meget øvet.

Skift ikke din vægt eller siddestilling mod den retning, som du rækker ud i, da kørestolen eventuelt kan tippe baglæns eller sidelæns.

Læn dig ikke på toppen af rygpolstringen for at nå genstande bag dig, da dette eventuelt kan få kørestolen til at vælte.

Stå ikke på kørestolens ramme.

Din kørestol er ikke designet til vægttræning og er ikke sikker at bruge som en siddeplads under vægttræning. Vægttræning fra din kørestol skifter stolens stabilitet drastisk og kan muligvis medføre væltning.

Forsøg ikke at stoppe en kørestol i bevægelse ved at blokere hjulene. Hjulblokeringerne er ikke bremser.

Brug ikke en kørestol med fastgjort SmartDrive med på en rulletrappe eller rullende fortov. Man kan komme alvorligt til skade.

Enhver uautoriseret ændring af SmartDrive annullerer garantien og kan muligvis skabe en sikkerhedsrisiko.

BEMÆRKNINGER: Figurer og diagrammer til SmartDrive i denne brugervejledning kan være en smule anderledes end din enhed.

Der findes en elektronisk version af brugervejledningen samt informationstekniske videoer på vores website [www.max-mobility.com/www.pushtracker.com] for personer med nedsatte syns-, læse- eller kognitive evner.

Serienummeret til din SmartDrive findes på bunden. Det anbefales, at du gemmer denne brugervejledning og skriver det nedenstående serienummeret ned og gemmer det til senere henvisning.

SmartDrive serienummer: _____

Elektromagnetisk interferens (EMI)

Elektromagnetisk interferens kommer fra radiobølgekilder. Eksempler på de pågældende kilder er radio/tv-sendere, modtagere, transceivere [sende- og modtagesignaler], mobiltelefoner, walkie-talkies osv. Der findes mange EMI-kilder i ens daglige omgivelser, som kan undgås, og som man ikke en gang lægger mærke til. Eldrevne elektroniske anordninger, som f.eks. SmartDrive er modtagelig for EMI, både stærk og svag, fra disse sendertyper, tillige med elektrostatiske afladninger (ESD) og strømkilder. Denne interferens kan medføre utilsigtet aktivering af SmartDrive-motoren eller beskadige dens styresystem, og muligvis skabe en sikkerhedsrisiko og ende med bekostelige reparationer.

Enhver el-kørestol eller hjælpemotorenhed kan modstå EMI op til et vist niveau, også kaldet dens "immunniveau". Jo højere immunniveauet, des mindre risikoen for interferens. Et immunniveau på 20 V/m menes at være tilstrækkelig beskyttelse fra de kilder, man støder på til hverdag. SmartDrive er blevet testet og fundet immun til dette immunniveau på 20 V/m. Selv om den er udstyret med hensigtsmæssig beskyttelse mod EMI, kan eventuelle ændringer af stolen eller ekstra tilbehør påvirke dens immunitet. Dele fra andre leverandører har ukendte EMI-karakteristika, og deres interaktion med SmartDrive er ikke testet.

Elektromagnetisk energi bliver gradvist mere intens, jo tættere du kommer på kilden. Det anbefales derfor, at SmartDrive ikke betjenes i nærheden af kilder med radiobølger. EMI-kilder falder ind under tre kategorier:

1. Transceivere til langdistance Det er kilder med stærke radiobølger, heriblandt erhvervsmæssige radioer og antennetårn til tv-udsendelser og amatørradioer (HAM).
2. Mobile transceivere til middeldistance Det er kilder med potentielt stærke radiobølger, heriblandt tovejsradioer, som bruges af udrykningskøretøjer, sættevogne og taxaer.
3. Bærbare transceivere Det er kilder med relativt svage bølger, men som har muligheden for at komme meget tæt på din kørestol, heriblandt walkie-talkies, CB-radioanlæg, mobiltelefoner og andre personlige kommunikationsanordninger.

Nedenstående forårsager sandsynligvis ikke EMI-problemer: Trådløse telefoner, MP3-/CD-afspillere, tv-apparater og AM-/FM-radioer.

⚠ Brug ikke bærbare transceivere (sendere-modtagere), som f.eks. CB-radioanlæg, og tænd ikke personlige kommunikationsanordninger, som f.eks. mobiltelefoner, når hjælpemotoren er slået TIL.

Vær opmærksom på nærliggende sendere, som f.eks. radio eller tv-stationer, og prøv at undgå at komme i nærheden af dem.

Hvis der forekommer utilsigtet bevægelse, slås hjælpemotoren FRA, så snart det er sikker at gøre således.

Vær opmærksom på, at tilføjelse af tilbehør eller komponenter på din kørestol kan gøre den mere modtagelig over for EMI [Bemærk: Der findes ingen nem måde at vurdere deres effekt på enhedens samlede immunitet].

Indberet alle uheld med utilsigtet bevægelse til Max Mobility og angiv, om der var en EMI-kilde i nærheden.

USA/Canada

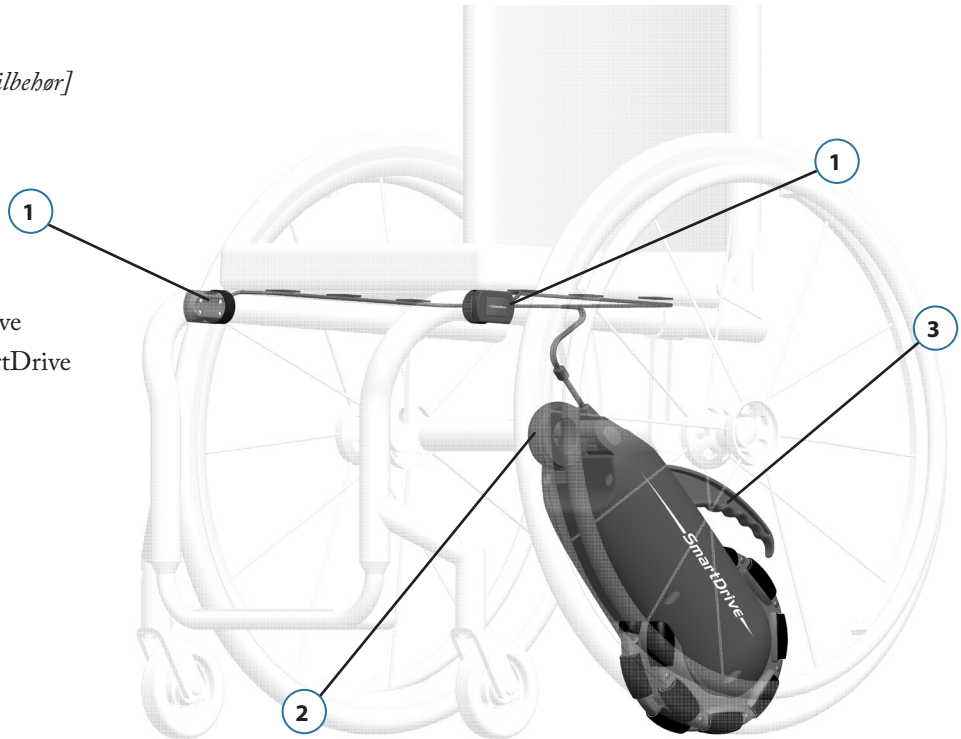
Denne enhed overholder Afsnit 15 i FCC-reglerne. Anvendelse er underlagt de følgende to betingelser: (1) Enheden må ikke forårsage skadelig interferens, og (2) enheden skal acceptere enhver interferens, herunder interferens, der kan forårsage uønsket drift. Ændringer eller modifikationer, der ikke udtrykkeligt er godkendt af den ansvarshavende, kan ugyldiggøre brugerens ret til at betjene udstyret.

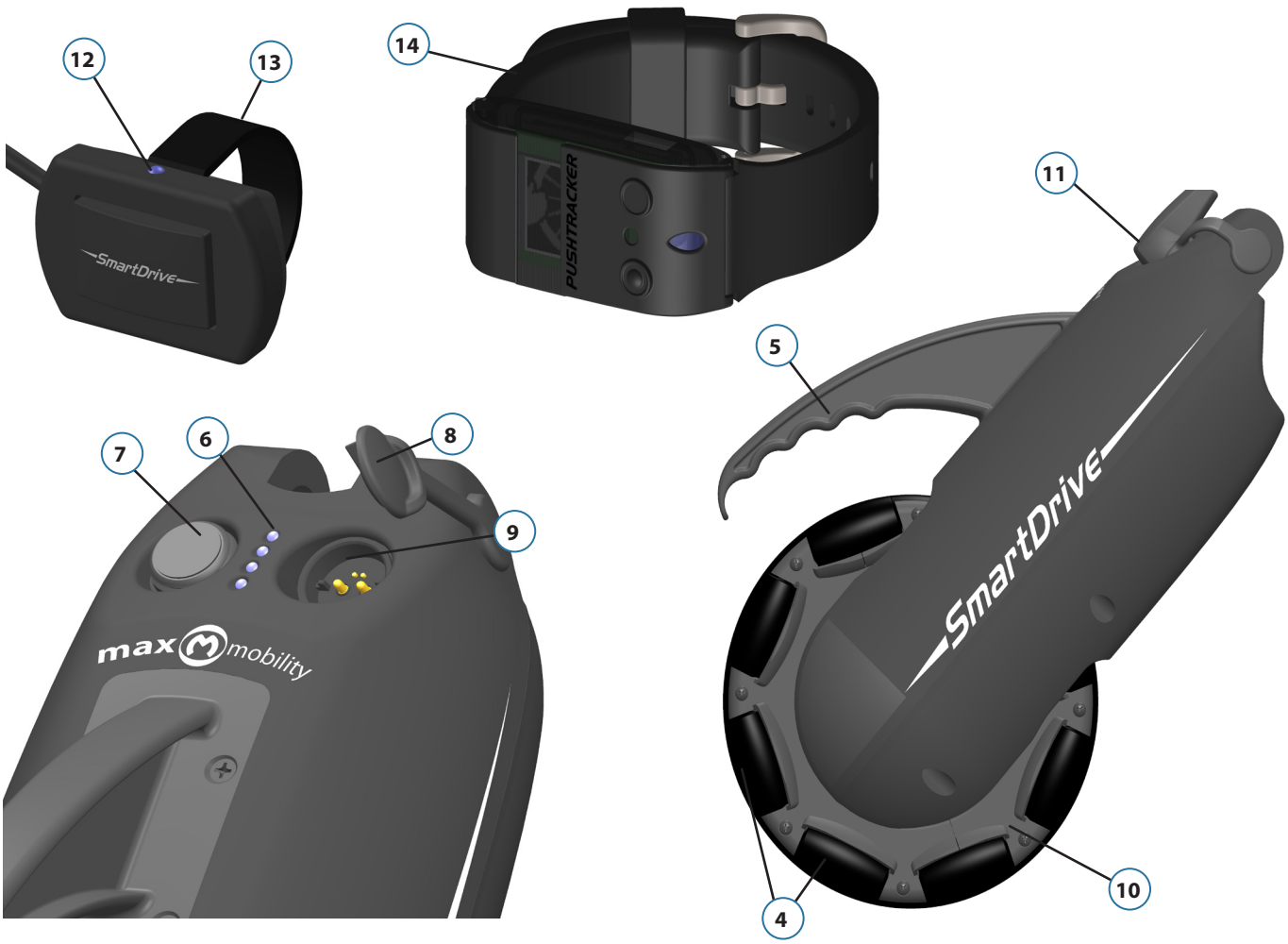
Bluetooth® trådløs kommunikation

Bluetooth® trådløs kommunikation [2,4 GHz frekvensbånd] bruges af PushTracker til at kommunikere med SmartDrive, når den skal aktivere/deaktivere en smartphone osv. PushTracker skal befinde sig inden for 25 ft (8 meter) fra en SmartDrive/smartphone for at kunne tilkobles og kommunikere. Denne teknologis maksimale udgangseffekt er 10 mW, og betjeningen af denne enhed i nærheden af andre trådløse anordninger [f.eks. elektromagnetiske sikkerhedssystemer, høretelefoner med Bluetooth® osv.) kan medføre, at enheden mister forbindelsen. Hjælpemotoren deaktiveres altid, når motoren kører og forbindelsen mistes. SmartDrive bipper og PushTracker udsender og et varsel, når dette forekommer. Den værst mulige form for sameksistens blev udført på denne enhed for at sikre dens sikkerhed og effektivitet. Man skal straks kontakte Max Mobility for fejlfinding, hvis man kommer ud for vedvarende forbindelsesproblemer med enheden.

Komponentliste

1. Betjeningsknapper
   [sælges adskilt som valgfrit tilbehør]
2. Monteringsdele
3. SmartDrive/Drivenhed
4. Valser
5. Håndtag til SmartDrive
6. Lysdioder til SmartDrive
7. Vippekontakt til SmartDrive
8. Opladningsdæksel til SmartDrive
9. Beholder til oplader/knap
10. Omnidrivhjul
11. Stik til oplader/knap
12. Lysdiode til knap
13. Velcrostrop til knap
14. PushTracker





2. Konfiguration af SmartDrive

Fastgøring af SmartDrive

SmartDrive er designet til nem og hurtig fastgøring til alle manuelle kørestolstyper, både stive og sammenfoldelige. Henvis til **Databladet** for at kontrollere kørestolens kompatibilitet. Brugertilpassede løsninger ifm. fastgøring af SmartDrive er også tilgængelig, hvis de eksisterende monteringsdele ikke fungerer med den pågældende kørestol.

Brug de særskilte vejledninger, som følger med dine monteringsdele for korrekt konfiguration inden brug.

Justeringer, som foretages på kørestolens konfiguration, kan muligvis påvirke retningen af SmartDrive. Justér eller udskift monteringsdelene efter behov, hver gang der foretages ændringer på stolen eller dens hjul.

Rem til PushTracker

PushTracker er designet til at blive fastgjort på den øverste del af håndled i alle størrelser på en behagelig og sikker måde. Den omfatter en indbygget accelerationsmåler, som kan genkende, når du skubber, når du ønsker at aktivere hjælpemotoren, og også når du berører drivringen let for at deaktivere hjælpemotoren. Derudover er den udstyret med en OLED-skærm, lysdioder og vibrationsmotor, som angiver forskellige oplysninger, tilstande og aktiveringer/deaktiveringer, der sker i løbet af den daglige brug. Det anbefales, at PushTracker sidder helt op ad dit håndled for at opnå den mest pålidelige aflæsning af dine håndbevægelser til betjeningen af SmartDrive, sporing af fremdriftsaktiviteter osv.

Hver nye SmartDrive leveres desuden med en PushTracker, som er specielt parret med den for at forebygge kommunikation med andre SmartDrives. Henvis til den særskilte **Brugervejledning til PushTracker** for oplysninger om ny parring eller parring af en ny PushTracker med din SmartDrive.

Remmen på PushTracker er designet til de fleste brugere. Men hvis du har svært ved at lukke spændet/hægten, den ikke passer korrekt eller du gerne vil have en anden farve/materiale, kan remmen nemt udskiftes med stort set hvilken som helst anden rem efter din smag med en bredde på 0,7 in (18 mm), som man kan købe i handlen.

Henvis til den særskilte **Brugervejledning til PushTracker** for fyldestgørende oplysninger, specifikationer, remstørrelse/fastgøring og betjeningsoplysninger.

Betjeningsknapper *[sælges adskilt]*

De to (2) betjeningsknapper på rammen kan nemt monteres på en kørestol for at gøre det let at nå dem og trykke på dem. Knapperne kan bruges til at deaktivere motoren, og også yde en måde til at forsyne motoren med drivkraft.

De sælges adskilt som valgfrit tilbehør. Brug de særskilte vejledninger, som følger med knapperne for korrekt konfiguration og betjening inden brug.

3. Betjening af SmartDrive

Man skal altid slå hjælpemotoren FRA [via PushTracker], før man parkerer, før man sætter sig i eller rejser sig fra kørestolen, tager PushTracker af håndleddet og/eller SmartDrive af stolen for at forebygge utilsigtet aktivering.

Klargjort til hjælpemotor

Brugeren af en kørestol med SmartDrive kan bruge hjælpemotoren efter behov eller slå den FRA via PushTracker] og betjene deres kørestol, som om der ikke fandtes SmartDrive på deres stol.

Når SmartDrive allerede fastgjort til kørestolen og tændt [som beskrevet i de særskilte vejledninger til monteringsdele], vil SmartDrive vente på, at den specifikt parrede PushTracker slår hjælpemotoren TIL ved brug af trådløs forbindelse. Dette gøres ved at trykke på og slippe knappen til hjælpemotoren [henvis til den medfølgende **Brugervejledning til PushTracker**].

Når man trykker på og slipper hjælpemotorens knap, kobles den også trådløst fra SmartDrive. Med hjælpemotoren slået FRA og efterfølgende trådløse frakobling af PushTracker, vil SmartDrive ikke længere være i stand til at aktiveres med hjælpemotor, så du kan skubbe kørestolen rundt uden hjælpemotor.

Klargjort til EZ-ON-hjælpemotor

Med aktiveret EZ-ON [se "Indstillinger til SmartDrive" i **Brugervejledning til PushTracker**], skal du holde din arm, så PushTracker er helt vandret [parallel med jorden]. Når den vendes korrekt, tænder det blå opladningslys [se nedenstående grafik], hvorefter hjælpemotoren slås TIL ved at klikke TO gange på PushTracker-skærmen. Gentag disse handlinger for at slå hjælpemotoren FRA. Dette er alletiders funktion, hvis du har begrænsede fingerbevægelser, som gør det svært at trykke på hjælpemotorens knap.





Deaktivering af hjælpemotor

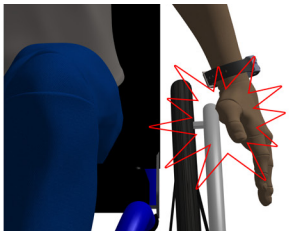
Der findes forskellige måder til at deaktivere hjælpemotoren afhængigt af, hvilken betjeningstilstand du bruger [se afsnittene "Betjeningstilstand"]. Den sikreste og som følge mest anbefalede deaktiveringsmetode, er at slå let i luften med armen med PushTracker. Bevægelsessensorer i PushTracker fornemmer dette lette slag/berøring [se nedenstående grafik], og deaktiverer så motoren. Ideelt foretages denne deaktiverende bevægelse ved at banke din hånd let mod drivringene med et stift håndled, før du bremser. En tilstrækkelig stor deaktiveringsbevægelse angives ved, at lysdioden på PushTracker tænder med rødt lys. Denne indikation forekommer også, når motoren ikke køre, så du skal øve dig og gøre dig bekendt med den før brug. Afhængigt af din aktuelle Betjeningstilstand, er det muligvis nødvendigt at berøre EN eller TO gange [se de forskellige Betjeningstilstande]. Den påkrævede følsomhed eller kraft/påvirkning af den pågældende berøring afhænger også af dine behov [se den medfølgende særskilte **Brugervejledning til PushTracker**]. For den bedste respons skal du bruge den nederste del af din håndflade til berøringen.

Hver gang motoren er deaktiveret, vibrerer PushTracker udover tændingen af dens røde lysdiode, hvilket angiver at hjælpemotoren ikke længere er aktiv.

Den sidste måde til at deaktivere motoren, er at trykke på og slippe hjælpemotorens knap på PushTracker. Denne deaktiveringsmetode angives med tænding af rød lysdiode, vibration og notifikation på PushTracker-displayet, før den kobler trådløst fra SmartDrive.

Hvis man kommer ud for nogen fejlfunktioner eller problemer med registrering af tryk/bremsning/betjeningsknap med SmartDrive, skal man ophøre med enhedens brug og kontakte Max Mobility for assistance.







Hjælpemotoren kan ALTID deaktiveres ved at slå hjælpemotoren FRA/frakoble dens trådløse forbindelse fra SmartDrive. Hvis man har betjeningsknapper, vil tryk og slip af hver knap også deaktivere motoren under kørsel.

Man skal altid være særlig forsigtig på bakker, hældninger, ramper, i områder med mange mennesker/knap plads osv.

Man skal ikke røre for voldsomt eller "hårdt" med håndleddet. Blide, stive berøringer med håndleddet ved en fornuftig hastighed (dvs. et halvt (0,5) sekunder mellem tryk) er tilstrækkeligt.

Selv om PushTracker er designet til at fornemme berøringen/påvirkningen fra hånden med PushTracker, kan andre bevægelser, som man foretager med hånden, mens motoren kører muligvis udløse aktivering/deaktivering. Hver gang hjælpemotoren aktiveres, anbefales det at placere hænderne på drivringene for at styre, så en stiv berøring med håndleddet, så bremsning efter behov for at deaktivere og sætte farten ned.

Man skal altid slå hjælpemotoren FRA [via PushTracker], før man parkerer, før man sætter sig i eller rejser sig fra kørestolen, tager PushTracker af håndleddet og/eller SmartDrive af stolen for at forebygge utilsigtet aktivering.

MX2+-betjeningstilstand

MX2+ er den normale betjeningstilstand for hjælpemotor [se "Indstillinger til SmartDrive" i den medfølgende særskilte **Brugervejledning til PushTracker** for nærmere oplysninger om skiftetilstande]. Denne fantastiske procedure giver dig mulighed for at skubbe dig selv rundt så meget du lyster, og så hurtigt og nemt opnå den kraft, som du har behov for i alle situationer. Betjening i denne tilstand er ideel til svækkede personer, da den giver mulighed for at aktivere motoren ved brug af en let berøring med håndleddet. Derudover kan denne og alle betjeningstilstande også bruges med betjeningsknapperne.

For at aktivere hjælpemotoren til at køre i denne tilstand, med hjælpemotoren slået TIL og trådløs forbindelse, vil en DOBBELT berøring med armen med PushTracker starte motoren. Dette vil begynde at køre kørestolen fremad med den accelerationshastighed, der er indstillet i PushTracker [se "Indstillinger til SmartDrive" i den medfølgende særskilte **Brugervejledning til PushTracker**]. Når hastigheden øges, vil endnu en ENKELT let berøring bevare den aktuelle hastighed. Så SmartDrive vil fortsætte kørslen eller køre på frihjul, ved den hastighed, der opnås med en ENKELT let berøring. Dette kaldes at indstille din friløbshastighed. Hjælpemotoren kører fortsat med denne friløbshastighed, indtil man foretager en DOBBELT berøring/den fornemmes, eller hjælpemotoren slås FRA.

Man kan begynde denne kørsel fra stillestående stol, og den kan også aktiveres, hvis du allerede bevæger dig, og vil hurtigt nå op på din hastighed og begynde accelerationen fra det punkt. Det vil sige, at du skal give din kørestol et let skub for at sætte i gang, og så vil en DOBBELT berøring af PushTracker straks aktivere SmartDrive til at begynde at øge hastigheden fra det punkt, du startede med det lille skub, indtil du berører en ENKELT gang for at køre med konstant fart eller endnu en DOBBELT berøring for at deaktivere motoren.

Det lyder måske alt sammen meget kompliceret, men er faktisk meget nemt. Enhver DOBBELT berøring vil enten aktivere og begynde at øge motorhastigheden eller deaktivere den [hvis man allerede kører], og en ENKELT berøring, mens motoren kører vil indstille din friløbshastighed [bibeholde din aktuelle hastighed].

Man styrer ved at klemme på kørestolens drivring. Motoren kan øge sin hastighed ved indstillingen af Acceleration i PushTracker, hele vejen på til den maksimale hastighed, som også er indstillet i PushTracker [se "Indstillinger til SmartDrive" i den særskilte **Brugervejledning til PushTracker** om, hvordan man ændrer disse] Så hvis hastigheden lader til at øges hurtigt eller når en hastighed, som er hurtigere, end du er bekvem ved, skal du ændre værdierne for Acceleration og Maksimal hastighed til værdier, som passer til dig og dine evner til at køre i stolen.

Som altid vil et hurtigt tryk og slip af hjælpemotorens knap på PushTracker deaktivere motoren [hvis man kører], og slå hjælpemotoren FRA [som beskrevet i afsnittet "Deaktivering af hjælpemotor"].

Hvis du kører på frihjul [motoren kører allerede ved en indstillet hastighed fra en ENKELT berøring], og du ønsker at øge friløbshastigheden, findes der forskellige måder at gøre det på. Hvis du er i stand til at skubbe for at nå den ønskede hurtigere hastighed, skal du blot berøre ÉN gang for at bibeholde motorhastigheden og indstille friløbshastigheden til din aktuelle hastighed. En anden måde, som ikke involverer et skub, er at berøre TO gange for først at deaktivere motoren, og så vente mindst et (1) sekund for at berøre TO gange for at starte motoren til igen at øge hastigheden.

Hv[is] man kommer ud for nogen fejlfunktioner/deaktiverings-/accelerationsproblemer med SmartDrive, skal man ophøre med enhedens brug og kontakte Max Mobility for assistance.

Hver gang motoren allerede kører og du berører en ENKELT gang, bliver friløbshastigheden indstillet til din aktuelle hastighed. Hvis du kører ned ad bakke, hvilket får dig til af køre ned med en højere hastighed end den indstillede friløbshastighed [motoren kører på frihjul], vil en ENKELT berøring indstille friløbshastigheden til din aktuelle hurtigere hastighed. Overvej at slå hjælpemotoren FRA [via PushTracker], før du kører nedad bakke for at forebygge dette.

Accelerationen af SmartDrive kan muligvis få kørestolen til at tippe bagover og medføre kvæstelser. Det anbefales, at brugeren læner sig lidt fremad for at undgå at vælte, og for at indstille accelerationen til en hastighed, som forhindrer dette.

MX2-betjeningstilstand

MX2+-tilstand [tidligere kaldet "normal betjeningstilstand"] er en alternativ mulighed ifm. betjeningstilstand til hjælpemotoren, som kan ændres [se "Indstillinger til SmartDrive" i den medfølgende særskilte **Brugervejledning til PushTracker** for nærmere oplysninger om skiftetilstande]. I denne tilstand, med hjælpemotoren slået TIL og parat, kan SmartDrive genkende, når du har givet kørestolen et skub. Enheden aktiveres så omnidrivhjulet og der ydes en ekstra drivkraft, som sender dig fremad med en hastighed, der svarer til skubbet. SmartDrive er i stand til at genkende hver brugers individuelle skub, så der er ikke behov for at ændre ens egen fremdriftsteknik. Dette er nyttigt til hverdagsbrug, da det kan reducere antallet af skub betydeligt, og samtidig holde dig aktiv.

MX2 er designet til fortsat at køre dig, indtil du berører en ENKELT gang med armen med PushTracker, eller indtil hjælpemotoren slås FRA for at deaktivere motoren [som beskrevet i afsnittet **Deaktivering af hjælpemotor**], ELLER indtil et nyt og hurtigere skub foretages. I dette sidste tilfælde vil SmartDrive øge hastigheden og begynde at køre med denne hurtigere hastighed, som du opnåede ved at skubbe hårdere. Når du skubber og motoren aktiveres, anbringer du dine hænder over drivringene [og betjeningsknapperne, hvis monteret] for at forberede dig på at slå motoren fra, hvis du ønsker at bremse eller deaktivere effekten.

Henvis til "Indstillinger til SmartDrive" i den særskilte **Brugervejledning til PushTracker**, om hvordan man ændrer/begrænser den maksimale hastighed, som SmartDrive er i stand til at aktivere og køre med.

Hvis man kommer ud for nogen fejlfunktioner eller problemer med registrering af tryk/deaktivering/betjeningsknap med SmartDrive, skal man ophøre med enhedens brug og kontakte Max Mobility for øjeblikkelig assistance.

SmartDrive kan genkende alle former for skub. Man skal ikke ændre den måde, som man skubber på, da dette eventuelt kan være årsag til fremtidige kvæstelser.

Man skal være forsigtig, når den bruges på en hældning i alle betjeningstilstande. Overvej at slå hjælpemotoren FRA [via PushTracker], før du kører nedad bakke.

Accelerationen af SmartDrive kan muligvis få kørestolen til at tippe bagover og medføre kvæstelser. Det anbefales, at brugeren læner sig lidt fremad for at undgå at vælte.

MX1-betjeningstilstand

MX1-tilstand [tidligere kaldet "Begyndertilstand"] er en af de andre muligheder ifm. betjeningstilstand til hjælpemotoren, som kan vælges [se "Indstillinger til SmartDrive" i den medfølgende særskilte **Brugervejledning til PushTracker**]. I denne tilstand betyder deaktivering det samme som i MX2-tilstand [se afsnittene "MX2-betjeningstilstand" og "Deaktivering af hjælpemotor"], men du vil også være i stand til at deaktivere hjælpemotoren ved at bremse på kørestolens drivringe. SmartDrive genkender den fartnedsættelse, som kørestolen fornemmer fra bremsningen og slår motoren fra. Denne tilstand kan bruges indendørs på en effektiv måde og til at perfektionere berøringsbevægelsen, som er nødvendig for PushTracker til at deaktivere motoren, hvorefter det højst sandsynligt er tid til at skifte til enten MX2 eller MX2+ for at få det meste ud af din SmartDrive i alle de omgivelser, som du støder på i din hverdag.

Henvis til og overhold alle advarsler til MX2-betjeningstilstand.

Beskyttelse mod tilbagerulning

SmartDrive er udstyret til at yde tilbagerulningsmodstand, når hjælpemotoren er aktiveret, mens kørestolen bevæger sig baglæns. Dette er en sikkerhedsfunktion, som kræver, at kørestolen holder stille, før den begynder at køre. Hvis ikke tilbagerulningsmodstanden aktiveres, vil SmartDrive rulle bagud uden modstand.

Som vi advarede om ovenfor, skal man være yderst forsigtig på alle bakker, hældninger, ramper osv.

Tilbagerulningsmodstanden kan muligvis ikke forebygge den hurtige tilbagerulning på meget stejle hældninger, og/eller hvis personen på kørestolen er meget tung.

Beskyttelse mod tilbagerulning er ikke en parkeringsbremse. Sørg for, at blokere din kørestol med bremserne, hvis du ønsker at stoppe på en hældning.

Betjeningsbetingelser

SmartDrive er designet til typiske brugsforhold, som en bruger af en manuel kørestol støder på i sin hverdag. Max Mobilitet anbefaler, at man begrænser brugen af denne enhed til indendørs og problemfri udendørs brug. Alle de brugsforhold, som beskrives af kørestolens fabrikant, skal altid overholdes, og man skal desuden undgå følgende:

- Løs jord, sand eller grus
- Vandpytter
- Isglatte overflader
- Ujævnt terræn
- Stejle hældninger

Den samlede vægt for SmartDrive-enheden er 13,5 lbs (6,1 kg). Denne vægt skal inkluderes i beregningen af kørestolens indbyggede vægt. Den maksimalt tilladte indbyggede vægt, som angives af kørestolens fabrikant, må aldrig overskrides ved tilføjelsen af SmartDrive.

Den bedste måde til at køre opad ramper og hældninger er i langsomt tempo. På tværgående hældninger aktiveres motoren for at begynde at køre, og så bremser man med den opadgående hånd på kørestolens drivring for at køre lige.

I øvrigt giver valser på omnidrivhjulet mulighed for at dreje kørestolen, mens de kører jævnt sidelæns over overfladerne. Man skal passe på, at SmartDrive ikke sætter sig fast på kantsten eller små revner i fortovet, når man drejer. Monteringsdelene er designet til at fejle først, så hvis man kører fast med SmartDrive, kan det ødelægge klemmen/adapterstangen og gøre hjælpemotoren uduelig. Af og til er det bedst at slå SmartDrive fra, og håndtere situationen manuelt, og så begynde at bruge den ekstra motorkraft igen.

Hvis en komponent i SmartDrive ved et uheld nedsænkes eller sprøjtes med vand, skal brugeren ophøre med brugen og vente 12 timer, så den kan lufttørre, før brugen genoptages. Det anbefales altid at opbevare SmartDrive og PushTracker indendørs. Hvis din enhed er blevet opbevaret under ekstreme temperaturforhold, skal den have tid til at blive opvarmet eller nedkølet inden brug.

Driftstemperaturen for SmartDrive ligger mellem -25 °C og 50 °C

Hvis man kommer ud for nogen fejlfunktioner eller problemer med SmartDrive, skal man ophøre med enhedens brug og kontakte Max Mobility for assistance.

4. Batterier

Selvom batteriet i SmartDrive er meget lille og kompakt, kan det lagre store mængder elektricitet. Uhensigtsmæssig håndtering eller opbevaring kan beskadige udstyret, og i visse tilfælde medføre elektrisk stød, forbrændinger eller ildebrand.

Batterioplysninger

SmartDrive huser det genopladelige LiPo-batteri, som bruges til at strømforsyne motoren. Disse batterier, som er de bedste, hvad angår litium-ion-teknologi, tilbyder en betydelig længere levetid og hurtigere opladningshastighed end de normale litium-ion-celler.

Visning af PushTracker "Batteriniveau" [se **Brugervejledning til PushTracker]** og de blå lysdioder på toppen af SmartDrive bruges til at angive batteriniveauet for begge. Når alle fire (4) lysdioder er tændt på SmartDrive, angiver det et fuldt ud opladet batteri. Antallet af tændte lysdioder formindskes i takt med, at opladningen svækkes. SmartDrive afgiver et bip og PushTracker viser et ikon med lavt batteri, hver gang batteriet i SmartDrive er undere 15 % og motoren kører for at informere dig om, at batteriets opladning bør foregå snarest muligt for at undgå, at batteriet bliver fladt.

Se den særskilte **Brugervejledning til PushTracker** om angivelse af lavt batteri. Opladningen af dette batteri skal foretages snarest muligt for at undgå, at det bliver fladt.

Det anbefales at oplade hvert batteri hver aften for at undgå at løbe tør for opladning i løbet af den daglige brug. Batteriernes levetid forringes ikke ved opladning, når det er delvist tomt.

Sørg for, at opladningsbeholderne er helt tørre og rene [da magneterne og portene kan være udsatte for dette], før man kobler til opladeren for dette kan foranledige gnist eller kortslutning. Blæs vand ud af beholderen, hvis du har mistanke, om at der er trængt vand derind. Det anbefales også altid at dække knappen/opladningsbeholderen, hver gang de ikke er sluttet til SmartDrive.

Længerevarende opbevaring af batterierne [mere end 3 måneder] reducerer dets kapacitet gennem spontan afladning. Oplad batteriet til mindst 75 %, før du opbevarer det over længere tid, og undgå at opbevare SmartDrive, hvor temperaturen er for høj eller i meget fugtige omgivelser.

Brug kun den medfølgende oplader til at genoplade SmartDrive. Andre opladere kan muligvis beskadige din enhed eller foranledige ildebrand. Man skal også altid slå strømmen fra og aldrig forsøge at bruge SmartDrive, mens den oplades.

Batteriopladeren skal bruges indendørs og i tørre omgivelser. Brug en lettilgængelig stikkontakt, som sidder i nærheden af den SmartDrive, der skal oplades.

Brug ikke eller forsøg ikke at reparere en beskadiget/defekt oplader. Kontakt Max Mobility, hvis en oplader er beskadiget og smid den ikke ud med dit husholdningsaffald.

Opladerens transformerboks skal ligge fladt under opladningen.

Brug kun den strømforsyningsledning, som fulgte med opladeren. Opladeren kan fungere ved forskellige spændinger uden justering.

Batteriopladning til SmartDrive

Sæt batteriopladerens kabel i en stikkontakt for at oplade SmartDrive, hvorefter den grønne lysdiode på opladningsboksen tænder. Slut den magnetiske opladerstik til den slukkede magnetiske beholder på Smartdrive [ved at bevæge gummiproppen til siden]. Magneterne i stikket gør det kun muligt at tilslutte i en retning. Når enheden er koblet til og oplader, tænder lysdioden på opladeren med rødt. Når lysdioden på opladeren bliver grøn igen, er SmartDrive helt opladet. Tag stikket ud af SmartDrive og sæt gummiproppen i igen for at beskytte beholderen på SmartDrive. Den anslåede opladningstid for en fuld opladning af SmartDrive er cirka 3 timer.

Se den særskilte **Brugervejledning til PushTracker** for opladningsvejledninger.

Opbevar og oplad altid SmartDrive og PushTracker på et køligt og tørt område. Varme og fugtige omgivelser kan beskadige eller kortslutte enheden, og kræve en kostbar udskiftning.

Sørg for, at opladningsbeholdere er helt tørre, før man kobler til opladeren for dette kan foranledige gnist eller kortslutning.

Forsøg i øvrigt heller aldrig at bruge PushTracker, mens den oplades.

Li-ion

Smid ikke SmartDrive eller PushTracker væk. Bortskaf begge på hensigtsmæssig måde til genbrug efter endt levetid eller send den tilbage til Max Mobility.

Rejser og forsendelse

Da SmartDrive huser et litium-ion-batteri, skal man være særlig opmærksom, når man rejser med fly. SmartDrive skal bæres med ombord på flyet og skal opbevares i opbevaringsrummet over sædet. Det anbefales at træffe forudgående aftaler med det individuelle flyselskab og modtage godkendelse for afgangsdatoen. En "SmartDrive flypassager/IATA-certifikat" kan downloades fra Max Mobility-website [www.max-mobility] eller formidles efter anmodning.

Brug den medfølgende skumstander til SmartDrive for at forhindre bevægelse og skader under transport i bil. Hvis man kører i taxa, anbefales det at få chaufføren til at række dig SmartDrive, så den ikke beskadiges under kørslen, hvis den anbringes i bagagerummet.

Man skal også være særlig opmærksom, når SmartDrive afsendes grundet batteriet. Kontakt det pågældende shippingfirma for vejledninger, om hvordan man pakker og afmærker korrekt før afsendelsen. Sørg for at bruge rigeligt med polstring/beskyttelse for SmartDrive for at forebygge skader under afsendelsen.

5. Vedligeholdelse

Inspektion

Kontrollér altid SmartDrive, omnidrivhjulet, PushTracker, monteringsdele og betjeningsknapper [hvis monteret] for manglende dele/skade før hver brug. Ophør med brugen og kontakt Max Mobility eller din forhandler af mobilitetsudstyr, hvis du bemærker nogen af de nedenstående:

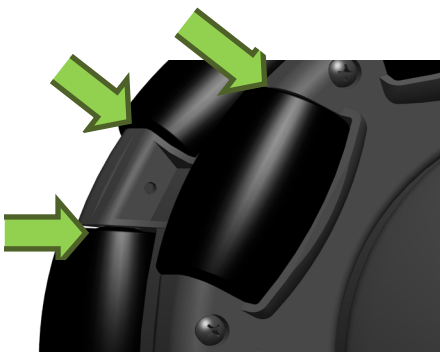
- Ødelagt eller revnet plastik
- Der mærkes stor modstand, når valserne drejer, deres indvendige fladjern er beskadiget eller anden betydelig skade.
- Valserne er meget slidte og/eller hjulets plastik er beskadiget
- Flænset gummi på PushTracker
- Manglende eller løse skruer
- Tilpasningsdygtig klemme vender nedad [på stive kørestole]
- Ødelagte eller flænsede kabler
- Magnetisk beholder eller prop har indsamlet metalsplinter
- Enhver unormal aktivering/deaktivering af motoren [under brug]

Rengøring

Rengøring af SmartDrive kan foretages ved at tørre alle komponenter med en fugtig vaskeklud. Dette bør gøres mindst en gang om måneden eller efter behov.

Smøring eller udskiftning af valser

Omnidrivhjulet indeholder 16 gummivalser, som muligvis kan slides ned afhængigt af køreforhold efter forlænget brug. Disse valser kan udskiftes. I klimaer med sne kan salt endvidere forårsage korrosion på valsernes lejer og påvirke deres ydeevne. Hvis man sprøjter smøremiddel på lejerne, øges deres levetid [se grafik til højre]. Kontakt din forhandler af mobilitetsudstyr eller Max Mobility for oplysninger om, hvordan man udskifter/vedligeholder valserne på din SmartDrive.



Anden vedligeholdelse

Kontakt Max Mobility eller din forhandler af mobilitetsudstyr for enhver anden vedligeholdelse eller udskiftninger, som enheden eventuelt skulle have brug for.

Download og forbind jævnligt med app'en for at sikre, at din enhed kører med den seneste firmware, da funktioner tilføjes og forbedringer foretages.

Fejlfinding

Det anbefales på det strengeste at opdatere firmwaren på din enhed til den seneste version via app'en, før der udføres fejlfinding, da dit problem muligvis er blevet udbedret i nyere firmwareversioner.

SmartDrive og PushTracker omfatter sikkerhedsforanstaltninger for din sikkerhed og for at forebygge skader på kredsløbskortet og batteriet fra fejl i andre komponenter og atypiske situationer. De fleste af dem logger en Fejlkode, som vises på PushTracker [ERR: ### - se skærmbilledet "Om" i afsnittet "Indstillingsbeskrivelser" i den særskilte **Brugervejledning til PushTracker**]. Nedenfor findes en liste over de pågældende sikkerhedsforanstaltninger, hvordan de angives, og hvordan man håndterer dem:

- [ERR: 007] Hvis motoren deaktiveres underkørslen sammen med et enkelt bip fra SmartDrive, angiver det en mistet trådløs forbindelse mellem PushTracker og SmartDrive [se afsnittet "Bluetooth® trådløs kommunikation"].
- [ERR: 005] Hvis motoren ikke aktiveres eller deaktiveres under kørslen sammen med et dobbelt bip fra SmartDrive, angiver det, at vinklen på SmartDrive befinder sig uden for dækningsområdet. Hvis dette gentager sig med korrekt vinkel [på cirka 45 grader], skal kredsløbskortet udskiftes, da dets gyrochip muligvis er fejlramt.
- [ERR: 002] To (2) blinkende lysdioder på SmartDrive angiver en defekt motor. Motoren skal udskiftes, før den igen er driftsdygtig.
- [ERR: 003] Tre (3) blinkende lysdioder på SmartDrive angiver en svingning i strømniveauet. SmartDrive skal slås fra og så til, før man kan bruge den igen.
- [ERR: 004] Fire (4) blinkende lysdioder på SmartDrive angiver overophedning i enheden. Slå SmartDrive fra og lad den afkøle, før den bruges igen.
- Ingen lysdioder eller respons på SmartDrive/PushTracker angiver et fladt batteri. Prøv at genoplade [som beskrevet i afsnittet "Batteriopladning til SmartDrive" og særskilte **Brugervejledning til PushTracker**].

Kontakt Max Mobility eller din forhandler af mobilitetsudstyr for eventuelle andre problemer, som du oplever med enheden.

6. Garanti

Max Mobility tilbyder en toårig (2) garanti mod produktionsfejl. Max Mobility's forpligtelse i henhold til den pågældende garanti er begrænset til reparation eller formidling af komponenter, som viser sig at være defekte. Alle dele af systemet, som udskiftes af os efter vores eget skøn, skal være med en funktionsdygtig driftskomponent.

Denne garanti kan annulleres hvis: 1) produktet ikke bruges i henhold til instruktionerne i denne betjeningsvejledning, 2) defekter skyldes uhensigtsmæssig brug, som fastsættes af virksomhedspersonalet, 3) modificering eller ændring i nogen form foretages til det elektriske kredsløb eller mekaniske opbygning, eller 4) defekterne skyldes uforudsete årsager, som f.eks. lynnedslag, unormal spænding eller under transport på køberens arbejdsplads.

Max Mobility er ikke ansvarlig for nogen skader på kørestolen, som skyldes fastgørelsen eller betjeningen af SmartDrive.

Fabrikantens kontaktoplysninger

Fabrikant: Max Mobility, LLC

Adresse: 5425 Crossings Blvd.
Antioch, TN 37013
USA

Telefonnummer: (615) 953-5350/Gratisnummer (800) 637-2980
Fax: (888) 411-9027
Website: www.max-mobility.com/www.pushtracker.com
E-mail: support@max-mobility.com

7. EU-kommissionen (EC) autoriseret repræsentant

CE

Advena Ltd.
Pure Offices
Plato Close
Warwick CV34 6WE
UK

Skal udfyldes for at sikre kundetilfredshed.

5425 crossings boulevard, nashville, tn 37013 usa • p: 800.637.2980 • f: 888.411.9027 • www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+ Træningscertifikat

Det er vigtigt for din sikkerhed og sikkerheden for dem omkring dig, at du er ordentligt trænet i at bruge SmartDrive. Du bedes tage denne træning alvorligt og sørge for at udfylde alle oplysninger. Hvis der er noget, som du ikke forstå, må du endelig spørge.

SmartDrive sendes i MX2+-betjeningstilstand med moderate indstillinger med hensyn til Maksimal hastighed og Acceleration, så du kan gøre dig bekendt med og øve dig på at deaktivere PushTracker forud for omfattende brug.

Download PushTracker smartphone App i Apple eller Google Play App Store for hurtigt at ændre SmartDrive-indstillinger og få det meste ud af din SmartDrive + PushTracker. Der findes endvidere undervisningsvideoer på **www.max-mobility.com**, som er meget hjælpsomme, når du skal lære SmartDrive at kende [brug de skjulte billedtekster for undertekster på andre sprog].

1) Læs **Brugervejledning til SmartDrive**, **Brugervejledning til PushTracker** og **SmartDrive MX2 + Den sammenfattede vejledning til PushTracker**. Overhold alle de gule advarsler, da disse oplysninger er vigtige for din sikkerhed. Vær særlig opmærksom på situationer, hvor det er mest sikkert og nødvendigt at slå hjælpemotoren til SmartDrive FRA [via PushTracker].

2) Fremvis hver færdighed for din forhandler og sæt kryds ved dem, når du føler dig tryg ved hver enkel færdighed:

- ☐ Sørge for at hjælpemotoren er slået FRA, anbring PushTracker på dit håndled. **Forstå, at hjælpemotoren skal slås FRA, hver gang SmartDrive håndteres [eller når du sætter dig i/rejser dig fra din stol]**, slå hjælpemotoren til og montér den på din kørestol.
- ☐ Slå hjælpemotoren TIL [via PushTracker] og giv den mulighed for at slutte trådløst til SmartDrive.
- ☐ Før du gør noget som helst, berører du drivringene en ENKELT gang med dit håndled. Lysdioden på PushTracker bliver rød, hvis berøringen er korrekt. Øv dig også på DOBBELTE berøringer. Bliv ved med at øve dig på disse berøringer, indtil du gør det korrekt hver gang.
- ☐ Aktivér motoren med en DOBBELT berøring, ENKELT berøring for at indstille en langsommere friløbshastighed og endelig DOBBELT berøring for at bremse og stoppe.
- ☐ Aktivér motoren igen med en DOBBELT berøring for denne gang at indstille en hurtigere friløbshastighed og så DOBBELT berøring for at bremse og stoppe.
- ☐ Når du har perfektioneret den berøring, som PushTracker skal bruge til at aktivere/indstille friløbshastighed/deaktivere motoren, skal du prøve at aktivere motoren, indstille en behagelige friløbshastighed, lave et 8-tal og så berøre for at bremse og stoppe.
- ☐ Om muligt find et LANGT/FLADT/ÅBENT område for at give SmartDrive mulighed for at komme op på maksimal hastighed. Justér Maksimal hastighed og Acceleration til værdier, som føles behagelige i de pågældende og alle forudsete brugsmiljøer.

Hvis kunden ikke er i stand til at foretage alle færdigheder, prøver man betjeningstilstand MX2 [eller MX1] og gentager denne træning.

3) Underskriv den nedenstående formular, og lad leverandøren opbevare den sammen med kundens dokumenter.

SmartDrive serienummer: _____ Dato: _____

Kunde

Jeg bekræfter, at jeg har læst brugervejledningen/mærkaterne og demonstreret de ovenfor afkrydsede færdigheder. Jeg accepterer, at SmartDrive kan være farlig, hvis den ikke bruges med opmærksomhed, og tager ansvar for at træffe ansvarlige valg under brug. Jeg forstår, at der findes mange situationer, hvor hjælpemotoren skal slås FRA for at forhindre utilsigtet fremdrift, heriblandt: Ned ad bakker, op eller ned over kantsten, på store fortove med revner, i trange omgivelser, før håndtering af enten PushTracker eller SmartDrive, og når jeg sætter mig i/rejser mig fra min kørestol.

Navn: _____ Underskrift: _____

Leverandør

Jeg har observeret kunden udføre de ovenfor afkrydsede færdigheder.

Navn: _____ Underskrift: _____



KLIP ELLER RIV AF HER EFTER BEHOV

Norsk

SmartDrive MX2+

Hjelpemotor for rullestoler

Brukerveiledning

max mobility, llc

5425 crossings boulevard
antioch, tn 37013 usa
p: 800.637.2980
f: 888.411.9027

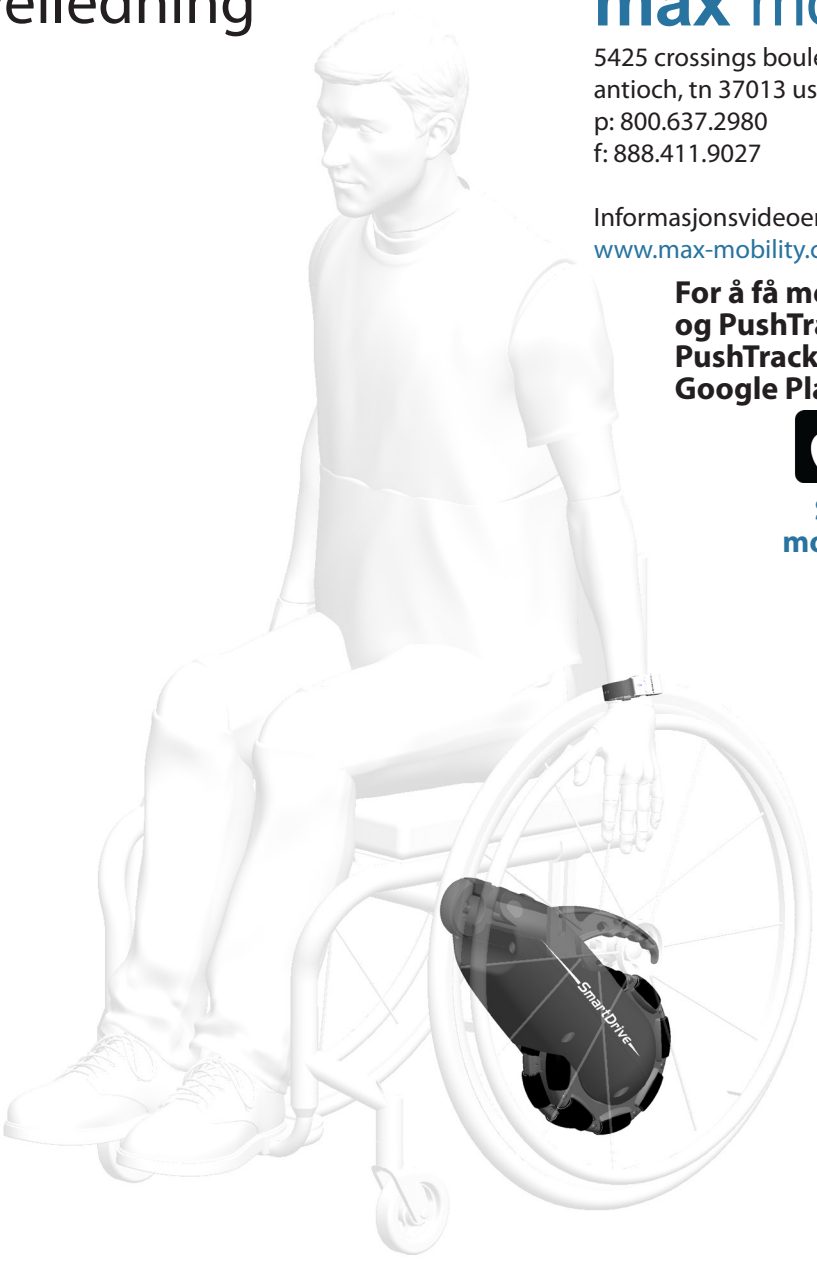
Informasjonsvideoer er tilgjengelige på
www.max-mobility.com

For å få mest mulig ut av SmartDrive og PushTracker, bør du laste ned PushTracker-appen fra App Store eller Google Play Store.

Download on the App Store

ANDROID APP ON Google play

Sjekk appen regelmessig for å motta de seneste oppdateringene!



Det anbefales sterkt at du kontakter MAX Mobility direkte for service hvis du bor i USA eller Canada, og enheten din er fortsatt under garanti!

Spesifikasjonsark

max mobility®
www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+
Fremdriftshjelp til Rullestol

Produsent: Max Mobility, LLC
Adresse: 5425 Crossings Blvd.
Antioch, TN 37013
USA
Telefon: (615) 953-5350/Grønt nummer: (800) 637-2980

Rekkevidde (plant /uten motstandsforhold):	12.3 miles (19.8 km)
Maksimal hastighet (plant underlag):	Justerbar [4 mph (6 km/t) standard]
Maksimal hastighet (60 stigning):	Justerbar [4 mph (6 km/t) standard]
Maksimal akselerasjon:	Justerbar opp til 2.0 ft/s2 (0.6 m/s2) [0.7 ft/s2 (0.2 m/s2) standard]
Motorkraft:	250 W
Motorspenning:	36 V
Driftstemperatur:	-25 ºC to 50 ºC
Kontinuerlig teoretisk kjøreområde:	14.2 miles (22.9 km)
Total vekt:	13.5 lbs (6.1 kg)
Lydnivå:	60.7 dB(A)
Forventet levetid / brukstid:	5 år
Inneholder Bluetooth® LE: FCC ID	QOQBT113
IC ID	5123A-BGTBLE113

MERK: Oppgitte verdier er fra testing med en 150 kg tung person. Rekkevidde, hastighet, osv kan variere avhengig av kjøreforhold.

SmartDrive Modell: MX2+

Samlet lengde:	15.3 in (389 mm)
Samlet bredde:	5.7 in (141 mm)
Samlet høyde:	9.5 in (242 mm)
Omni-wheel diameter:	7.6 in (193 mm)
Omni-wheel bredde:	2.8 in (71 mm)
Vekt:	12.5 lbs (5.7 kg)
Inkludert batteritype:	Litium-Ion (Litium Jern Fosfat)
	Nominell driftsspenning: 36 V
Elektrisk ladning:	3.4 A-h
Firmware versjon(er):	Last ned / koble til App

Se medfølgende **PushTracker Brukerhåndbok** for dens spesifikasjoner.

Rullestol-kompatibilitet

Rullestols rammetype:	Fast, Sammenleggbar, Tilt-In Space, Enarms-drevet og Stående
Diameter drivhjul:	22, 24, 25 eller 26 in (501, 540, 559 eller 590 mm)
Festeavstand for sammenleggbar stol:	8.25 til 21.0 in (210 til 533 mm)
Brukervekt:	30 til 331 lbs (14 til 150 kg)

SmartDrive har blitt testet og overholder alle gjeldende krav til ***ANSI/RESNA Standards for Wheelchairs – Volume 1 and Volume 2 og EN 12184.***

En rullestols spesifikasjoner fra produsentens side kan påvirkes noe når SmartDrive kobles på.



Indholdsfortegnelse

1. Innledning 1

II Bruksområde for SmartDrive 1
Må leses før bruk informasjon. 1
Advarsler og Sikkerhetsregler 1
Elektromagnetisk forstyrrelse (EMI) 3
Bluetooth trådløs kommunikasjon 3
List over deler 4

2. SmartDrive-oppsett 5

SmartDrive-vedlegg 5
PushTracker Armbånd. 5
Styringsknapper 5

3. Bruke SmartDrive 5

Power Assist Klar 5
EZ-ON Power Assist Klar. 6
Hjelpemotor Deaktivering. 6
MX2+ Styremodus 7
MX2 Styremodus. 7
MX1 Styremodus. 8
Rullesperre 8
Driftsforhold. 8

4. Batteri 9

Batteri Informasjon. 9
SmartDrive Batterilading 10
Reise og frakt 10

5. Vedlikehold 10

Inspeksjon. 10
Renhold. 10
Rullesmøring eller erstatning 10
Annet vedlikehold 11
Feilsøking 11

6. Garanti 11

Produsentens kontaktinformasjon 11

7. EF-autorisert representant 11

1. Innledning

Bruksområde for SmartDrive

Motorenheten Max Mobility SmartDrive for rullestoler skal kun brukes for å gi manuelle rullestoler motorkraft, slik at rullestolen blir enklere å kjøre for brukerne, inkludert barn, med en kroppsvekt på mellom 14-150 kg. Den skal brukes av personer som er i stand til å bruke og styre en elektrisk og manuell rullestol, for å gi bedre mobilitet. Vi anbefaler på det sterkeste at den brukes på manuelle rullestoler som overholder dimensjonene beskrevet under «Rullestolkompatibilitet» i avsnittet **Spesi-fikasjoner.**

Informasjon du må lese før bruk

Feil bruk av SmartDrive eller rullestolen den er montert på kan føre til personskader eller skade på SmartDrive eller rullestolen, avhengig av veidekke, føre og trafikkforhold. SmartDrive må derfor kun håndteres og brukes under følgende forhold:

- Brukeren må være i både fysisk og mental stand til å bruke rullestolen og utstyret under alle forhold og i enhver situasjon.
- Brukeren må ha fått riktige instruksjoner om håndtering og bruk ved å lese og forstå all informasjon i denne brukerveiledningen.
- Det må ikke være utført tekniske endringer til utstyret.
- Brukeren må gjøre seg kjent med SmartDrives funksjon og kjøremåte ved å øve seg i å bruke den på et trygt sted fritt for hindringer. Brukeren må gjøre seg kjent med utstyrets trykkfølsomhet, skyvegjenkjenning, deaktiveringsrespons, akselerasjon/topphastighet, osv. før utstyret brukes utendørs hvor det kan oppstå potensielle farer. Vi anbefaler på det sterkeste at SmartDrive ikke brukes utendørs før brukeren vet hvordan den brukes trygt og problemfritt innendørs.

Hvis det oppstår feil med SmartDrive, må du slutte å bruke den umiddelbart og ta kontakt med Max Mobility for å få den reparert eller motta ytterligere instruksjoner. Det vil anses som feil bruk av SmartDrive hvis du bruker dette utsty-ret enten på andre måter enn det som er beskrevet i denne brukerveiledningen, enn det som er anbefalt av forhandleren din, eller hvis det brukes utover de tekniske begrensningene som enten er fastsatt av Max Mobility eller rullestolproduse-nten. Max Mobility er ikke ansvarlig for person- eller produktskader som er forårsaket av feil bruk.

Advarsler og forholdsregler for sikkerhet

Du må overholde alle advarsler og forholdsregler for sikkerhet som er gitt av rullestolprodusenten, i tillegg til de advarsler som er beskrevet i denne brukerveiledningen. Hvis ikke kan det resultere i alvorlige personskader eller dødsfall.

Hvis SmartDrive brukes av personer som ikke har mottatt riktige instruksjoner fra denne brukerveiledningen, kan det føre til alvorlige personskader eller dødsfall.

Ikke monter SmartDrive på en rullestol som ikke har de dimensjonene som er beskrevet under «Rullestolkompatibilitet» i avsnittet Spesifikasjoner.

Brukeren MÅ gjøre seg kjent med SmartDrives funksjon og kjøreegenskaper før den brukes regelmessig. Ikke bruk SmartDrive utendørs før du vet hvordan du bruker den trygt innendørs uten å kjøre på vegger eller andre gjen-stander.

Metodene for trygg bruk av SmartDrive påmontert en rullestol varierer for hver bruker, avhengig av evne og ferdigheter.

Spesifikasjonene du har fått fra rullestolprodusenten din kan påvirkes litt ved montering av SmartDrive.

Montering av SmartDrive på rullestolen kan gjøre at sto-len føles litt annerledes. Bruk tid på å venne deg til denne nye følelsen.

Kontroller alltid at SmartDrive, PushTracker, tilkoblet utstyr og de valgfrie styringsknappene ikke mangler deler eller er skadet før hver bruk [se avsnittet «Vedlikehold» for deler du må være oppmerksom på].

Pass på at både SmartDrive og PushTracker er ladet opp før bruk.

Vær alltid oppmerksom på veidekket/underlaget du kjører rullestolen på, uansett om SmartDrive er aktivert eller ikke, da de fremre svinghjulene kan sette seg fast i sprekker, hjulspor, hull, avsatser, osv. Du kan falle ut av rullestolen hvis du kommer i kontakt med slike hindringer.

Ikke bruk rullestolen i svært ulendt terreng, på glatte overflater, i bratte bakker eller løs jord. Stolen kan da miste trekkraft, som kan føre til personskade eller skade på SmartDrive, som igjen vil gjøre garantien ugyldig.

SmartDrive er ikke konstruert til å kjøre opp eller ned frahøye fortauskanter/trinn. Gjør kun dette hvis det er helt nødvendig, og be da alltid om hjelp. Slå alltid hjelpemotoren AV [via PushTracker] før rullestolen håndteres.

Vær ytterst forsiktig når du bruker SmartDrive påmontert en rullestol i nærheten av veier. Slå hjelpemotoren AV [via PushTracker] for å redusere farlige situasjoner.

Når du skal krysse store veier, gatekryss, jernbaneoverganger eller hovedveier, eller hvis du skal kjøre i bratte, lange bakker, bør du av sikkerhetsmessige grunner vurdere å ha med deg en ledsager.

(Fortsettelse på neste side)

Når du skal kjøre opp eller ned bakker, følg alltid instruksjonene og rådene som rullestolprodusenten har gitt deg.

Når du kjører over fortauskanter eller hindringer, kan stolen tippe forover og forårsake alvorlige personskader. Slå motorenheten AV [via PushTracker] når du skal kjøre under disse forholdene. Hvis du er i tvil om du kan kjøre trygt over en fortauskant eller en hindring, spør ALLTID om hjelp. Vær klar over dine egne ferdigheter og begrensninger når du bruker rullestolen. La en annen person alltid være tilstede når du utarbeider/trener på nye ferdigheter.

PushTracker må KUN brukes av personen som sitter i rullestolen som er utstyrt med SmartDrive-enheten.

Vær ytterst forsiktig når du bruker en rullestol utstyrt med

SmartDrive innendørs eller på trange/overfylte plasser. Slå hjelpemotoren AV [via PushTracker] for å redusere faren for kollisjoner, ulykker eller personskader.

Slå alltid hjelpemotoren AV [via PushTracker] når rullestolen er parkert, for å forhindre at den aktiveres ved et uhell.

Slå alltid hjelpemotoren AV [via PushTracker] før du fjerner PushTracker fra håndleddet ditt.

Det er ikke nødvendig å banke hardt med hånden. Forsiktige bank med et stivt håndledd og normal hastighet (f.eks. 0,5 sekunder mellom hvert bank) er tilstrekkelig.

Vær alltid forsiktig når du går inn eller ut av rullestolen.

Når du skal flytte deg ut eller inn av stolen, pass på at avstanden er kortest mulig. Pass også på at bremsene er koblet inn, slik at hjulene ikke ruller. Pass alltid på at hjelpemotoren også er slått AV [via PushTracker] når du flytter deg inn og ut av stolen.

De valgfrie styringsknappene(tilbehør) er konstruert til å brukes sammen med en setepute for å forhindre at du sitter rett på kablene. Vi anbefaler på det sterkeste at du legger en setepute i rullestolen når du bruker styringsknappene.

SmartDrive og PushTracker har bestått bransjens klimatest, som er den samme testen som brukes for elektriske rullestoler, og anses derfor som regn- og sprutsikre. Hvis drivenheten eller armbåndet dyppes ned i vann kan det forårsake funksjonsfeil eller skade, som igjen vil gjøre garantien ugyldig. Ta av deg PushTracker før du bader eller dusjer.

Overflatene på SmartDrive kan bli varme å ta på hvis de utsettes for eksterne varmekilder, slik som direkte sollys.

Bruk av tippesikringer vil redusere faren for å vippe bakover, som kan føre til alvorlige personskader.

Bruk tippesikringer hvis du er redd for å tippe bakover. Tippesikringer vil forhindre at du tipper bakover, men de vil også begrense enkelte bevegelser eller muligheten for at noen kan trille deg over fortauskanter. Du kan lære deg å bruke rullestolen ved hjelp av tippesikringer, på samme måte som barn lærer seg å sykle ved bruk av støttehjul. Det anbefales på det STERKESTE at rullesto-len er utstyrt med tippesikringer til brukeren en kjent med å bruke SmartDrive i alle tenkelige omgivelser, situasjoner og forhold.

Du må ikke vippe stolen bakover eller balansere på bakhjulene med mindre du har svært stor erfaring i dette.

Ikke flytt kroppsvekten eller sittestillingen i den retningen du strekker deg, da rullestolen kan velte eller vippe bakover eller sideveis.

Ikke len deg over seteryggen for å strekke deg etter gjenstander som står bak rullestolen, da du kan vippe bakover.

Ikke stå på rullestolrammen.

Rullestolen er ikke konstruert til å brukes under styrketrening med vekter, og det er utrygt å sitte i den under stryketrening. Styrketrening i rullestolen vil endre stolens stabilitet betraktelig, slik at den kan vippe.

Ikke bruk hjullåsene til å stoppe en rullestol i fart. Hjullåsene er ikke bremser.

Ikke bruk en rullestol som er utstyrt med SmartDrive i en rulletrapp eller på rullebaner. Dette kan forårsake alvorlige personskader.

Uautoriserte endringer til SmartDrive vil gjøre garantien ugyldig og kan i tillegg forårsake sikkerhetsfarer.

MERKNADER: Illustrasjoner og diagrammer av SmartDrive i denne brukerveiledningen kan variere noe fra din egen modell.

En elektronisk versjon av denne brukerveiledningen, i tillegg til informasjonsvideoer, er tilgjengelige på vår nettside [www.max-mobility.com/www.pushtracker.com] for personer med svakt syn eller reduserte leseferdigheter eller kognitive ferdigheter.

Du finner serienummeret for SmartDrive på undersiden av enheten. Vi anbefaler at du tar vare på denne brukerveiledningen og skriver ned serienummeret for senere referanse.

SmartDrive serienummer: _____

Elektromagnetisk forstyrrelse (EMI)

Elektromagnetisk forstyrrelse kommer fra utstyr som sender ut radiobølger. Eksempler på slikt utstyr er radio-/TV-sen-dere, mottakere, radiosendere- og mottakere [som både sender og mottar signaler], mobiltelefoner, walkie-talkier, osv. Det er mange EMI-kilder i våre daglige omgivelser. Noen av disse kan unngås, mens andre eksisterer uten av vi en gang er klar over det. Elektrisk utstyr, som SmartDrive, er mottakelige for både sterke og svake elektromagnetiske forstyrrelser fra slike sendere, så vel som fra elektrostatisk utladninger (ESD) og ledende kilder. Disse forstyrrelsene kan forårsake ufrivil-lig aktivering av SmartDrive-motoren eller skade kontrollsystemet dens, som igjen kan føre til sikkerhetsfarer og dyre reparasjoner.

Alle elektriske rullestoler eller motoriserte enheter kan motstå EMI til et visst punkt, også kjent som «immunitetsnivået». Jo høyere immunitetsnivået er, desto mindre fare er det for at utstyret vil forstyrres. Et immunitetsnivå på 20 V/m anses som tilstrekkelige beskyttelse mot kilder vi støter på daglig. SmartDrive er testet og godkjent som immunt til det mini-male immunitetsnivået på 20 V/m. Selv om en rullestol er tilstrekkelig beskyttet mot elektromagnetiske forstyrrelser, vil endringer til stolen eller montering av tilleggsutstyr påvirke immuniteten. Deler fra andre leverandører har ukjente EMI-egenskaper, og vekselvirkningen mellom delen og SmartDrive er ikke testet.

Elektromagnetisk energi blir mer intens jo nærmere du er kilden. Vi anbefaler derfor ikke at du bruker SmartDrive i nær-heten av utstyr som sender ut radiobølger. EMI-kilder faller under tre kategorier:

1. Sendere/mottakere med langdistanse: Dette er kilder med kraftige radiobølger, inkludert kommersielle radio- og TV-tårn og amatørradioer (HAM).
2. Mobile sendere/mottakere med mellomdistanse: Dette er kilder til potensielt kraftige radiobølger, inkludert toveisradioer som brukes i utrykningskjøretøyer, traktor-trailere, og drosjer.
3. Håndholdte sendere/mottakere: Dette er kilder til relativt lave radiobølger, men som kan komme svært nær rullestolen, inkludert walkie-talkier, CB-radioer, mobiltelefoner og annet personlig kommunikasjonsutstyr.

Følgende utstyr vil sannsynligvis ikke forårsake EMI-problemer: Trådløse telefoner, MP3-/CD-spillere, TV-apparater, og AM/FM-radioer.

⚠ Ikke bruk håndholdte sendere/mottakere, slik som CB-radioer, eller slå på personlig kommunikasjonsutstyr, som mobiltelefoner, når hjelpemotoren er slått PÅ.

Vær oppmerksom på sendere i nærheten, slik som radio- og TV-stasjoner, og prøv å unngå å kjøre i nærheten av dem.

Hvis det oppstår uønskede bevegelser, slå AV hjelpemotoren så snart det er trygt å gjøre det.

Husk at rullestolen vil være mer ømfintlig for EMI-forstyrrelser hvis den utstyres med tilbehør eller komponenter [Merk: det er ingen enkel måte å vurdere hvilken effekt det vil ha på enhetens totale immunitet].

Rapporter alle forekomster av uønskede bevegelser til Max Mobility, og legg merke til om det er en kilde til EMI-forstyr-relser i nærheten.

USA/Canada

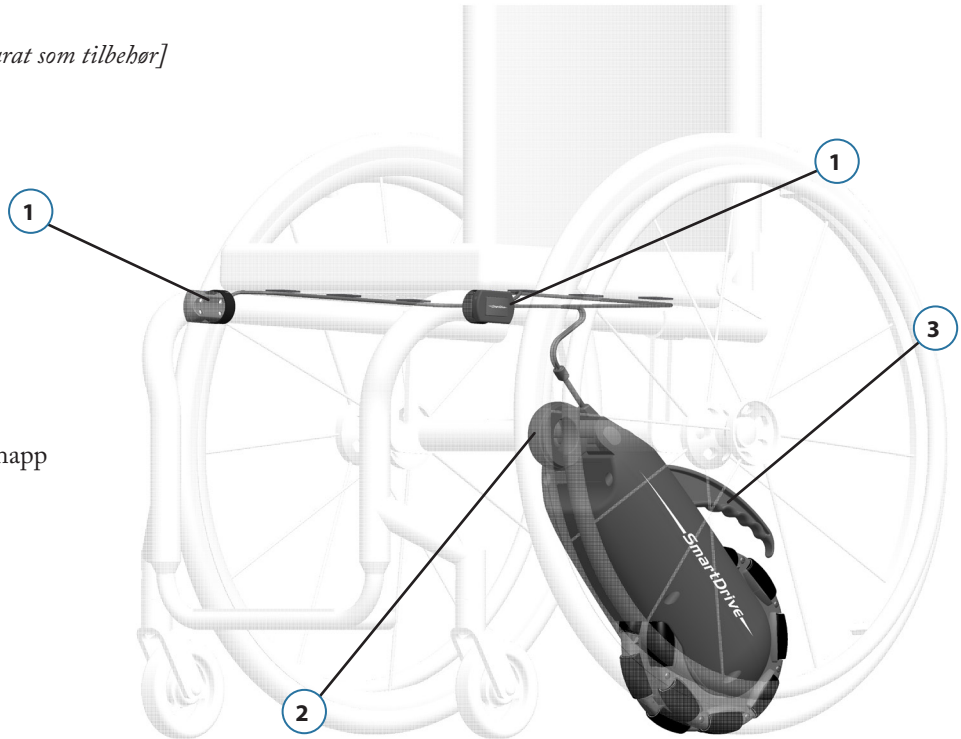
Denne enheten er i samsvar med del 15 av FCC-reglene. Bruk av enheten er gjenstand for følgende to forhold: (1) denne enheten vil ikke forårsake skadelige forstyrrelser, og (2) denne enheten må akseptere eventuelle forstyrrelser som mottas, inkludert forstyrrelser som kan forårsake uønsket bruk. Endringer eller modifiseringer som ikke er uttrykkelig godkjent av den parten som er ansvarlig for samsvar, kan gjøre at brukeren ikke har rett til å bruke enheten.

Trådløs Bluetooth®-kommunikasjon

PushTracker bruker trådløs Bluetooth®-kommunikasjon [2,4 GHz frekvensbånd] for å kommunisere med SmartDrive om når hjelpemotoren skal aktiveres/deaktiveres, i tillegg til å sende og motta signaler fra en smarttelefon, osv. PushTracker må være innen 8 meter fra SmartDrive eller en smarttelefon, for at de skal kobles til hverandre og kommunisere. Den maksimale utgangseffekten for denne teknologien er 10 mW, og bruk av denne enheten i nærheten av annet trådløst utstyr [f. eks. elektromagnetiske sikkerhetssystemer, hodetelefoner med Bluetooth®, etc.] kan gjøre at enheten mister forbindelsen. Hjelpemotoren vil alltid deaktiveres hvis forbindelsen kuttes når motoren er i gang. Hvis dette skjer vil du høre en varseltone fra SmartDrive, mens en indikasjon vil vises på PushTracker. Enheten har blitt testet for å forsikre om at den er trygg og effektiv i slike situasjoner. Ta kontakt med Max Mobility umiddelbart for feilsøking dersom forbindelsen ikke gjenopprettes.

Liste over deler

1. Styringsknapper *[selges separat som tilbehør]*
2. Festanordninger
3. SmartDrive/drivenhet
4. Ruller
5. SmartDrive-håndtak
6. SmartDrive-lamper
7. SmartDrive-vippebryter
8. SmartDrive-laderdeksel
9. Kontakt for lader/knapp
10. Omnidrivhjul
11. Koplingsstykke for lader/knapp
12. Knappelys
13. Borrelåsremse på knapp
14. PushTracker











2. SmartDrive-oppsett

SmartDrive-vedlegg

SmartDrive en konstruert slik at den raskt og enkelt kan festes på alle typer manuelle rullestoler, både fastrammestoler og sammenleggbare stoler. Se avsnittet Spesifikasjoner for å bekrefte at den er kompatibel med din rullestol. Skreddersydde SmartDrive-fester er også tilgjengelige dersom eksisterende fester ikke passer til den ønskede rullestolen.

Følg de separate instruksjonene som fulgte med festene for riktig montering før bruk.

Hvis oppsettet av rullestolen er justert, kan det påvirke retningen for SmartDrive. Juster eller bytt ut festene om nødvendig, dersom det er foretatt endringer til rullestolen eller hjulene dens

PushTracker-armbånd

PushTracker er laget slik at den kan festes på komfortabel og trygg måte rundt den øvre delen på håndleddet, uansett størrelse. Den er utstyrt med en akselerasjonsmåler som gjenkjenner når du dytter, når du ønsker å aktivere hjelpemo-toren, samt når du banker hånden mot drivringen for å deaktivere hjelpemotoren. I tillegg er den utstyrt med en OLED-skjerm, LED-lamper og vibrasjonsmotor for å indikere forskjellig informasjon, statuser, og aktiveringer/deaktiveringer som finner sted ved daglig bruk. Vi anbefaler at PushTracker festes stramt rundt håndleddet for å få en mest mulig nøyaktig lesing av håndbevegelsene dine for SmartDrive-bruk, sporing av drivkraftsaktivitet, osv.

Hver nye SmartDrive-enhet leveres med en PushTracker som er spesielt paret med den, for å forhindre at den kommuniserer med andre SmartDrive-enheter. Se den separate brukerveiledningen til PushTracker for informasjon om hvordan du parer enheten på nytt, eller hvordan du parer en ny PushTracker-enhet med SmartDrive-enheten din.

Armbåndet på PushTracker er laget for å passe de fleste brukere. Hvis du derimot har problemer med å feste spennen, den ikke passer helt som den skal, eller du ønsker en annen farge eller et annet materiale, kan den erstattes med mer eller mindre alle standard klokkereimer med en bredde på 18 mm (0,7 in).

Se den separate brukerveiledningen til PushTracker for komplett informasjon, spesifikasjoner, armbåndstørrelse/feste og bruk.

Styringsknapper *[selges separat]*

De to (2) rammemonterte SmartDrive-styringsknappene kan lett monteres på en rullestol, slik at de er lett tilgjengelige og enkle å bruke. Knappene kan brukes til å aktivere og deaktivere motoren.

Disse selges separat som ekstrautstyr. Bruk de separate instruksjonene som fulgte med knappene for riktig montering før bruk.

3. Bruke SmartDrive

Slå alltid hjelpemotoren AV [via PushTracker] når rullestolen står stille, før du går inn eller ut av rullestolen, før du fjerner PushTracker fra håndleddet ditt, og/eller før du fjerner SmartDrive fra rullestolen din, for å unngå at den aktiveres ved et uhell.

Motorkraft klar

Brukeren av en rullestol som er utstyrt med SmartDrive kan bruke hjelpemotoren når de ønsker det, eller slå den AV [via PushTracker] og bruke rullestolen manuelt som om SmartDrive ikke var montert på stolen.

Når SmartDrive er montert på rullestolen og slått på [slik beskrevet i den separate bruksanvisningen for festet], vil SmartDrive vente på at den parede PushTracker-enheten kobler seg til trådløst ved å slå PÅ hjelpemotoren. Du gjør dette ved å trykke inn og slippe opp hjelpemotorknappen [se den separate **brukerveiledningen for PushTracker**.

Ved å trykke og slippe opp hjelpemotorknappen, vil den også kobles trådløst fra SmartDrive. Når hjelpemotoren er slått AV slik at PushTracker også kobles fra, kan ikke SmartDrive aktiveres for å gi rullestolen motorkraft. På denne måten kan du bruke rullestolen uten motorkraft.

EZ-ON hjelpemotor klar

Aktiver EZ-ON [se avsnittet «SmartDrive-innstillinger» i brukerveiledningen til PushTracker], og hold armen slik at PushTracker er i horisontalt stilling [parallell med gulvet]. I riktig retning vil ladelampen lyse blått [se bildene nedenfor], og du kan nå banke TO GANGER på PushTracker-displayet for å slå hjelpemotoren PÅ. Gjenta disse trinnene for å slå hjelpemotoren AV. Dette er en nyttig funksjon dersom du har begrenset bevegelighet i fingrene som gjør det vanskelig å trykke på hjelpemotorknappen.





Deaktivere hjelpemotoren

Hjelpemotoren kan deaktiveres på forskjellige måter, avhengig av hvilken styremodus du bruker [se avsnittet «Styremodus»].

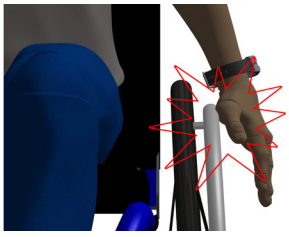
Den tryggeste og mest anbefalte måten å deaktivere hjelpemotoren på, er å banke med armen som PushTracker er festet til. Følere i PushTracker-enheten vil oppdage denne bevegelsen/bankingen [se illustrasjonen nedenfor], og deretter deaktivere motoren. Ideelt sett vil deaktiveringen gjøres ved at du banker hånden mot drivringene med et stivt håndledd, før rullestolen bremses. Når du har brukt tilstrekkelig bevegelse til å deaktivere motoren, vil dette indikeres ved at lampen på PushTracker lyser rødt. Denne indikasjonen vises selv om motoren ikke aktivert, så øv deg i og bli kjent med utstyret før bruk. Det kan være nødvendig å benke EN GANG eller TO GANGER, avhengig av hvilken styremodus som brukes [se avsnittet «Styremoduser»]. Hvor følsomt dette banket er, eller hvor mye kraft som må brukes, kan stilles inn etter behov [se den separate **brukerveiledningen for PushTracker**]. For å oppnå best mulig respons, bør du bruke den nedre delen av håndflaten når du banker.

Når hjelpmotoren deaktiveres, vil PushTracker vibrere og lampen lyse rødt for å indikere at det ikke lenger tilføres motorkraft til rullestolen.

Den siste måten å deaktivere motoren på er ved å trykke og slippe opp hjelpemotorknappen på PushTracker. Med denne deaktiveringsmetoden vil lampen lyse rødt, PushTracker vil vibrerer og en melding vil vises på displayet, før den kobles trådløst fra SmartDrive.

Hvis det oppstår funksjonsfeil eller problemer med dyttegjenkjenning/bremsing/styringsknapper i SmartDrive, må du slutte å bruke enheten og kontakte Max Mobility for å få hjelp.







Hjelpemotoren kan ALLTID deaktiveres ved at den slås AV/trådløst frakobles SmartDrive. Hvis du bruker styringknapper, vil motoren også deaktiveres hvis du trykker og slipper opp en av knappene når du kjører.

Vær alltid svært forsiktig når du kjører i bakker, skråninger, over ramper/fortauskanter, eller på folksomme/trange steder.

Det er ikke nødvendig å banke hardt med hånden. Forsiktige bank med et stivt håndledd og normal hastighet (f.eks. 0,5 sekunder mellom hvert bank) er tilstrekkelig.

Selv om PushTracker er programmert til å oppdage når du banker med hånden den er festet til, kan andre bevegelser med hendene også gjøre at hjelpemotoren aktiveres/deaktiveres. Når motorkraften er aktivert, anbefaler vi at du plasserer håndleddene over drivringene for å styre rullestolen, og at du banker med et stivt håndledd og bremser når du vil deaktivere motorkraften og senke farten.

Slå alltid hjelpemotoren AV [via PushTracker] når rullestolen står stille, før du går inn eller ut av rullestolen, før du fjerner PushTracker fra håndleddet ditt, og/eller før du fjerner SmartDrive fra rullestolen din, for å unngå at den aktiveres ved et uhell.

MX2+ styremodus

MX2+ er den standard styremodusen som brukes for hjelpemotoren [se avsnittet «SmartDrive-innstillinger» i den separate **brukerveiledningen til PushTracker** for informasjon om hvordan du endrer modus]. Denne fantastiske funksjonen gjør at du kan dytte rullestolen din så mye du vil, før du raskt og enkelt får den kraften du trenger i enhver situasjon. Denne modusen er spesielt egnet for brukere som har mindre styrke i armene til å dytte rullestolen, fordi hjelpemotoren kan aktiveres ved å banke lett med håndleddet. I tillegg kan denne modusen og alle andre styremoduser alltid brukes med styringsknappene.

Hvis du vil aktivere hjelpemotoren for å kjøre i denne modusen når hjelpemotoren er slått PÅ og trådløst tilkoblet, kan du banke TO GANGER med armen som PushTracker er festet til for å starte motoren. Dette vil gjøre at rullestolen begynner å kjøre forover med den akselerasjonshastigheten som er stilt inn i PushTracker [se avsnittet «SmartDrive-innstillinger» i **brukerveiledningen til PushTracker**]. Når hastigheten økes, kan du banke EN ENKELT gang for å låse den gjeldende hastigheten. På denne måten kan SmartDrive fortsette å kjøre, eller cruise, med den hastigheten som stolen hadde da du banket EN ENKELT gang. Dette kalles å stille inn cruisehastigheten. Hjelpemotoren vil fortsette å kjøre i denne cruisehastigheten til du banker TO GANGER, eller hjelpemotoren slås AV.

Du kan begynne å kjøre i denne modusen når rullestolen står stille, eller du kan aktivere den når rullestolen allerede er i bevegelse. Den vil da raskt justere seg til hastigheten du kjører i, og starte akselerasjonen derfra. Dette betyr at du kan gi rullestolen er raskt dytt for å komme i gang. Hvis du deretter banker TO GANGER, vil PushTracker aktivere SmartDrive for å øke hastigheten, til du banker EN GANG for å cruise i gjeldende hastighet. Banker du deretter TO GANGER på nytt, vil motoren deaktiveres.

Selv om det kanskje høres komplisert ut, er det faktisk svært enkelt å gjøre. Hver gang du banker TO GANGER vil motorkraften enten aktiveres og økes, eller deaktiveres [hvis du allerede kjører]. Banker du EN gang mens motoren kjører, vil cruisehastigheten stilles inn [gjeldende kjørehastighet vil låses].

Du styrer rullestolen på vanlig måte ved bruk av drivringene på stolen. Motoren kan øke hastigheten med akselerasjonsraten som er stilt inn i PushTracker, helt opp til maksimal hastighet, som også er stilt inn i PushTracker [se avsnittet «SmartDrive-innstillinger» i den separate **brukerveiledningen til PushTracker** for informasjon om hvordan disse innstillingene endres]. Hvis hastigheten øker for fort, eller den maksimale hastigheten er høyere enn du føler deg komfortabel med, kan du endre innstillingene for akselerasjon og maksimal hastighet til hastigheter som passer deg og dine kjøreferdigheter.

Et enkelt trykk på hjelpemotorknappen på PushTracker vil deaktivere motoren [hvis rullestolen kjører] og slå hjelpemo-toren AV [slik beskrevet i avsnittet «Deaktivere hjelpemotoren»].

Hvis du cruiser [motoren kjører med en låst hastighet fra et ENKELT bank], og du ønsker å øke cruisehastigheten, kan du gjøre dette på to forskjellige måter. Hvis du kan utføre et dytt for å komme opp i den raskere cruisehastigheten du ønsker, vil et ENKELT bank gjøre at motoren låser hastigheten du kjører i, slik at denne hastigheten stilles inn som ny cruisehastighet. Den alternative metoden, som ikke inkluderer å gi rullestolen et dytt, vil være å banke TO GANGER for å deaktivere motoren først, deretter vente ett (1) sekund, før du banker TO GANGER på nytt for å starte motoren og øke hastigheten.

Hvis det oppstår mekaniske feil eller problemer med aktivering/deaktivering/akselerasjon i SmartDrive, må du slutte å bruke enheten og kontakte leverandøren for å få hjelp.

⚠ Når motoren allerede er i gang, vil et ENKELT bank gjøre at den gjeldende hastigheten stilles inn som cruisehastighet. Hvis du kjører nedover en bakke, med en hastighet som er raskere enn den innstilte cruisehastigheten [motoren er i frihjulsmodus], vil et ENKELT bank gjøre at den raskere hastigheten du kjører i stilles inn som cruisehastighet. For å unngå dette, bør du slå hjelpemotoren AV [via PushTracker] før du kjører nedover en bakke.

Fartsøkningen av SmartDrive kan gjøre at rullestolen vipper bakover, slik at det oppstår personskader. Vi anbefaler at brukeren lener seg litt forover i stolen for å forhindre at den tipper, og at akselerasjonen stilles til en hastighet som ikke gjør dette mulig.

MX2 styremodus

MX2-modusen [tidligere kjent som «Normal driftsmodus»] er en annen styremodus som kan brukes med hjelpemotoren [se avsnittet «SmartDrive-innstillinger» i den separate **brukerveiledningen til PushTracker** for informasjon om hvordan du endrer moduser]. I denne modusen vil SmartDrive oppdage når du gir rullestolen et dytt, når hjelpemotoren er slått PÅ og klar til bruk. Enheten aktiverer da omnidrivhjulet for å gi stolen motorisert kraft, slik at du kan kjøre i en hastighet som tilsvarer farten du dyttet rullestolen i. SmartDrive kan gjenkjenne hver enkelt persons dytt, så det er ikke nødvendig å tilpasse kjøreteknikken din. Dette gjør modusen ideell for daglig bruk, da den reduserer antall dytt du trenger å gjøre betraktelig, samtidig som du holder deg aktiv. reducere antallet af skub betydeligt, og samtidig holde dig aktiv.

MX2 vil fortsette å kjøre til du banker EN ENKELT gang med armen som PushTracker er festet til, eller til hjelpemotoren er slått AV [slik beskrevet i avsnittet **Deaktivere hjelpemotoren**], ELLER til du gir rullestolen et nytt, raskere dytt. I det siste tilfellet vil SmartDrive øke farten og kjøre i den nye hastigheten. Når du har skjøvet rullestolen og motoren er aktivert, plasser hendene over drivringene [og tommelgassknappene, hvis montert], slik at du kan slå av motoren når du vil bremse/deaktivere motorkraften.

Se avsnittet «SmartDrive-innstillinger» i den separate **brukerveiledningen til PushTracker** for informasjon om hvordan du endrer/begrenser den maksimale hastigheten som SmartDrive kan aktivere og kjøre i.

Hvis det oppstår mekaniske feil eller problemer med dyttegjenkjenning/deaktivering/tommelgassbryter i SmartDrive, må du slutte å bruke enheten og kontakte Max Mobility for umiddelbar hjelp.

SmartDrive kan gjenkjenne alle typer dytt. Ikke endre måten du dytter på, da dette kan føre til personskader i fremtiden.

Vær forsiktig når hjelpemotoren brukes i en nedoverbakke, uansett styremodus. Du bør vurdere å slå hjelpe-motoren AV [via PushTracker] før du kjører ned en bakke.

Fartsøkningen av SmartDrive kan gjøre at rullestolen vipper bakover, slik at det oppstår personskader. Vi anbefaler at brukeren lener seg litt forover i stolen for å forhindre at den vipper bakover.

MX1 styremodus

MX1-modusen [tidligere kjent som «Nybegynnermodus»] er en annen styremodus som kan velges [se avsnittet «SmartDrive-innstillinger» i den separate brukerveiledningen til PushTracker]. I denne modusen vil deaktiveringsmetoden være det samme som i MX2-modus [se avsnittene «MX2 styremodus» og «Deaktivere hjelpemotoren»], men du kan også deaktivere hjelpemotoren ved å bremse rullestolen ved hjelp av drivringene. SmartDrive merker at farten reduseres når du bremser rullestolen, og slår deretter motoren av. Denne modusen er effektiv å bruke innendørs. I tillegg kan du bruke den til å øve deg på bankebevegelsen som er nødvendig for at PushTracker skal deaktivere motoren. Når du har mestret dette, kan du gå over til å bruke modusen MX2 eller MX2+ for å få mest mulig ut av SmartDrive i alle daglig situasjoner.

Les igjennom og følg alle advarsler for MX2 styremodus.

Rullesperre

SmartDrive er konstruert til å gi rullemotstand når hjelpemotoren er aktivert og rullestolen triller bakover. Dette er en sikkerhetsfunksjon som krever at rullestolen står stille før den begynner å kjøre. Når rullesperren ikke er aktivert, kan SmartDrive trille fritt bakover.

Slik beskrevet tidligere, vær spesielt forsiktig i bakker, hellinger, på ramper, osv.

Det kan være at rullesperren ikke forhindrer rask rulling bakover, spesielt i bratte bakker og/eller for svært tunge brukere. Rullesperren må ikke brukes som parkeringsbrems. Husk å koble inn bremsene på rul-lestolen hvis du må stoppe i en bakke.

Driftsforhold

SmartDrive er konstruert for de samme forholdene som en manuell rullestol brukes i daglig. Max Mobility anbefaler at denne enheten kun brukes innendørs eller til lett utendørs bruk. Du må overholde alle driftsforhold som er fastsatt av rullestolpro-dusenten din, samt unngå å kjøre på følgende underlag:

- Løs jord, sand eller grus
- Vandammer
- Glatte overflater
- Ulendt terreng
- Svært bratte bakker

Den totale vekten på SmartDrive er 6,1 kg. Denne vekten må inkluderes når du beregner den totale vekten som er tillatt i rullestolen. Den maksimale vekten som er tillatt i rullestolen i henhold til stolens produsent må aldri overstiges ved bruk av SmartDrive.

Den beste måten å forsere ramper og bakker på, er å kjøre sakte. Når du kjører på tvers av bakker, må du aktivere motoren for å begynne å kjøre, før du bremser med hånden på drivringen slik at du kjører i en rett vinkel.

Rullene på omnidrivhjulet gjør at du også kan dreie rullestolen, da de ruller jevnt sideveis over overflater. Vær forsiktig slik at SmartDrive ikke slår borti fortauskanter eller hull i veien når du dreier stolen. Festanordningene er konstruert slik at de vil svikte først, som betyr at hvis SmartDrive henger seg fast, kan klemmen/den sammenleggbare adapterstangen knekke, slik at du vil være uten motorkraft. Enkelte ganger lønner det seg å slå SmartDrive av, kjøre stolen manuelt, og deretter slå på motorkraften på nytt.

Hvis én eller flere deler på SmartDrive dyppes i eller sprutes med vann, må du slutte å bruke den og la den lufttørke i 12 timer før den tas i bruk på nytt. Vi anbefaler at du alltid oppbevarer SmartDrive og PushTracker innendørs. Hvis utstyret har blitt oppbevart i ekstreme temperaturer, gi det tilstrekkelig tid til å varmes opp eller kjøles ned før bruk.

Driftstemperaturen for SmartDrive er mellom -25 °C og 50 °C. Hvis det oppstår mekaniske feil eller problemer med SmartDrive, må du slutte å bruke enheten og kontakte Max Mobility for å få hjelp.

4. Batterier

Selv om batteriet i SmartDrive er svært lite og kompakt, kan det lagre en stor mengde strøm. Feil håndtering eller oppbevaring kan skade utstyret, og i enkelte tilfeller føre til støt, brann eller brannskader.

Informasjon om batteriet

SmartDrive huser det oppladbare Litium-ion-batteriet som brukes i motoren. Den beste Litium-ion-teknologien som brukes i disse batteriene gir betydelig lenger brukstid og raskere oppladning enn med vanlige litium-ion-celler.

Batterinivådisplayet på PushTracker [se **brukerveiledningen til PushTracker**] og de blå lampene på toppen av SmartDrive indikerer mengden med batteristrøm i begge enhetene. Hvis alle de fire (4) lampene lyser på SmartDrive, betyr det at batteriet er fulladet. Lampene slukkes etter hvert som batteriet tappes for strøm. SmartDrive vil gi et lydsignal og PushTracker vil vise et ikon for lav batteristrøm , når batteristrømmen i SmartDrive er under 15 % og motoren er aktivert, for å varsle deg om at batteriet bør lades snarest mulig for å unngå at det går helt tomt for strøm.

Se den separate **brukerveiledningen til PushTracker** for informasjon om indikasjoner på lav batteristrøm. Igjen bør batteriet lades snarest mulig for å unngå at det går helt tomt for strøm.

Vi anbefaler at du lader begge batteriene hver kveld for å unngå at de går tomme for strøm under bruk på dagtid. Batteriet vil ikke skades av å lades opp når det er delvis tomt for strøm.

Pass på at ladekontaktene er helt tørre og frie for smuss og støv [da magnetene og portene kan trekke til seg dette] før laderen kobles til. Hvis ikke kan det forårsake gnister eller kortslutning. Blås vann ut av kontakten dersom du har mistanke om at det er vann i den. Vi anbefaler at du alltid dekker til knappen/ladekontakten når de ikke er koblet til SmartDrive.

Oppbevaring av batteriene over lengre tid [mer enn 3 måneder] vil redusere kapasiteten gjennom spontan utladning. Lad batteriet til minst 75% av full kapasitet før du oppbevarer det over lengre tid, og unngå å oppbevare SmartDrive på steder med svært høye temperaturer eller luftfuktighet.

Bruk kun batteriladeren som følger med utstyrt til å lade opp SmartDrive. Andre ladere kan skade utstyret, eller forårsake brann. SmartDrive må alltid slås av og aldri brukes når den lades opp.

Batteriladeren skal brukes på tørre steder innendørs. Bruk et lett tilgjengelig strømuttak i nærheten av SmartDrive-enheten som skal lades opp.

Ikke bruk eller forsøk å reparere en skadd/defekt lader. Ta kontakt Max Mobility dersom laderen er skadd, og kast den aldri sammen med vanlig husholdningsavfall.

Laderens transformatorboks skal ligge flatt under ladning.

Bruk kun strømkabelen som følger med laderen. Laderen kan brukes med forskjellige spenninger uten justeringer.

Lade batteriet i SmartDrive

For å lade SmartDrive, sett støpslet på batteriladeren i en veggkontakt. Den grønne lampen på batteriladeren vil lyse. Koble det magnetiske støpslet på laderen til den magnetiske kontakten på den avslåtte SmartDrive-enheten [flytt gummiproppen til siden]. Magnetene i kontakten gjør at støpslet kun kan kobles til én vei. Når enheten er koblet til og lades opp, vil lampen på laderen lyse rødt. Lampen på batteriladeren vil lyse grønt når SmartDrive er ladet helt opp. Fjern støpslet fra SmartDrive-enheten og sett tilbake gummiproppen for å beskytte kontakten på enheten. Det tar ca. 3 timer å lade SmartDrive-batteriet helt opp.

Se den separate **brukerveiledningen til PushTracker** for informasjon om opplading av batteriet.

SmartDrive og PushTracker må alltid lades og oppbevares på et tørt og kjølig sted. Varme og fuktige omgivelser kan skade eller kortslutte armbåndet, som igjen kan føre til dyre reparasjonskostnader.

Pass på at ladekontaktene er helt tørre før laderen kobles til. Hvis ikke kan det oppstå gnister eller kortslutning.

Li-ion

PushTracker må ikke brukes når den lades opp.

Ikke kast SmartDrive eller PushTracker. Disse delene skal resirkuleres når de ikke lenger er i bruk, returner de til hjelpemiddelsentralen eller Max Mobility.

Reise og transport

Fordi SmartDrive er utstyrt med et Litium-ion-batteri, er det nødvendig å ta spesielle forholdsregler ombord i fly. SmartDrive må bæres ombord i fly og oppbevares i hyllene over setene. Vi anbefaler at du arrangerer dette og mottar godkjen-nelse fra hvert flyselskap før avreisedato. Et «SmartDrive/IATA-sertifikat for flypassasjerer» kan lastes ned fra Max Mobility-nettsiden [www.max-mobility.com] eller mottas ved forespørsel.

Bruk skumstativet som leveres med SmartDrive, for å forhindre bevegelse og skade under transport i en bil. Hvis du skal ta drosje, be drosjesjåføren om å gi deg SmartDrive-enheten slik at den ikke skades av bevegelser i bagasjerommet.

På grunn av batteriet, må det også tas spesielle hensyn ved forsendelse av SmartDrive. Ta kontakt med transportfirmaet du skal bruke, for å få instruksjoner om hvordan du skal pakke og merke SmartDrive før den sendes. Pass på at SmartDrive er godt polstret/beskyttet for å forhindre skade under forsendelser.

5. Vedlikehold

Kontroll

Før hver bruk, kontroller alltid at SmartDrive, omnidrivhjulet, PushTracker, festeanordningene eller styringsknappene [hvis de brukes] ikke mangler deler eller er skadet. Du må umiddelbart slutte å bruke og ta kontakt med din leverandør av mobilitetsprodukter hvis du oppdager følgende:

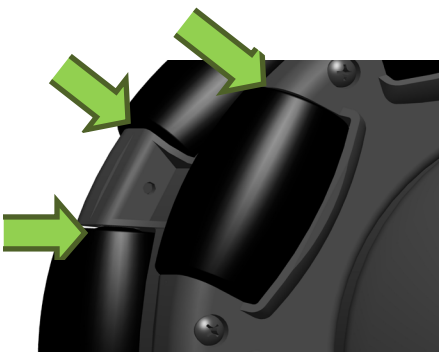
- Skadde eller sprukne plastdeler
- Ruller som ikke spinner med litt motstand, er slitte eller viser andre tegn til skade
- Svært slitte ruller og/eller skadet plast på hjulene
- Revnet gummi på PushTracker
- Skruer som mangler eller er løse
- Tilpasningsklemmen har vridd seg nedover [på fastrammestoler]
- Ødelagte eller slitte kabler
- Metallfragmenter som har samlet seg i den magnetiske kontakten eller støpslet
- Noen form for motoraktivering/-deaktivering [under bruk]

Rengjøring

SmartDrive kan rengjøres ved å tørke over alle delene med en fuktig klut. Dette bør gjøres minst én gang i måneden, eller etter behov.

Smøre eller skifte ut ruller

Omnidrivhjulet er utstyrt med 16 gummiruller som kan bli slitte etter lengre tids bruk, avhengig av kjøreforholdene. Disse rullene kan skiftes ut. På vinterføre kan i tillegg salt fra veiene gjøre at kulelagrene i disse rullene ruster, noe som igjen vil påvirke ytelsen. Ved å spraye kulelagrene med et smøremiddel, vil levetiden forlenges [se illustrasjonene til høyre]. Ta kontakt med din forhandler av mobilitetsprodukter eller Max Mobility for informasjon om utskifting/vedlikehold av rullene på din SmartDrive.



Annet vedlikehold

Kontakt Max Mobility eller din forhandler av mobilitetsprodukter for eventuelt annet vedlikehold eller utskiftninger som er nødvendig for enheten.

Last ned appen og koble deg til den regelmessig for å forsikre om at enheten din bruker den nyeste versjonen. Dette er nyttig fordi vi legger til funksjoner og forbedringer regelmessig.

Feilsøking

Vi anbefaler på det sterkeste at du oppdaterer til den nyeste versjonen via appen før du foretar feilsøking, da problemet kan være løst i den seneste versjonen.

Det finnes en beskyttelsesmekanisme som forhindrer at kretskortet eller batteriet i SmartDrive eller PushTracker skades hvis andre deler svikter eller det oppstår atypiske situasjoner. De fleste av disse logg- og feilkodene kan ses på PushTracker [ERR: ### - se «Om»-skjermen i avsnittet «Beskrivelse av innstillinger» i den separate **brukerveiledningen for PushTracker**]. Her er en liste over disse beskyttelsene, hvordan de vises, og hva du må gjøre:

- [ERR: 007] Deaktivering av motoren under kjøring, i tillegg til en enkel varseltone i SmartDrive, indikerer at den trådløse forbindelsen mellom PushTracker og SmartDrive er frakoblet [se avsnittet «Trådløs Bluetooth®-kommunikasjon»].
- [ERR: 005] Ingen aktivering eller deaktivering av motoren under kjøring, i tillegg til en dobbel varseltone i SmartDrive, indikerer at vinkelen på SmartDrive-enheten er utenfor det tillatte bruksområdet. Hvis problemet fortsetter selv når SmartDrive er stilt i riktig vinkel [på ca. 45 grader], må kretskortet i SmartDrive skiftes ut pga. en feil med gyrobrikken.
- [ERR: 002] To (2) blinkende lamper på SmartDrive indikerer motorfeil. Motoren må skiftes ut før enheten kan brukes på nytt.
- [ERR: 003] Tre (3) blinkende lamper på SmartDrive indikerer et strømbrudd. SmartDrive må slås av og på for å brukes på nytt.
- [ERR: 004] Fire (4) blinkende lamper på SmartDrive indikerer at enheten er overopphetet på innsiden. Slå SmartDrive av og la den kjøles ned før du bruker den på nytt.
- Hvis SmartDrive/PushTracker ikke reagerer eller ingen lamper lyser, betyr det at batteriet er flatt. Lad opp batteriet [slik beskrevet i avsnittet «Lade SmartDrive-batteriet» og i den separate **brukerveiledningen til PushTracker**].

Kontakt Max Mobility for eventuelt andre problemer du opplever med enheten.

6. Garanti

Max mobility gir to (2) års garanti mot produksjonsfeil. Max Mobilitys forpliktelser under denne garantien skal være begrenset til å reparerer eller levere ny(e) del(er) som erstatning for deler som er ødelagte. Enhver del i systemet som skiftes ut av oss etter vårt eget skjønn skal erstattes med en funksjonell, fungerende del.

Garantien kan gjøres ugyldig dersom: 1) produktet ikke er brukt i henhold til instruksjonene som er gitt i denne brukerveiledningen, 2) feilen er forårsaket av feil bruk, konstatert av selskapets ansatte, 3) det er foretatt noen form for endring-er til den elektriske kretsen eller den mekaniske konstruksjonen, eller 4) feilen(e) har oppstått som følge av force majeure, slik som lynnedslag, unormal spenning eller under transport på eierens forretningsområde.

Max Mobility er ikke ansvarlig for skader som oppstår på brukerens rullestol som følge av at SmartDrive er montert eller brukt på den.

Produsentens kontaktinformasjon

Produsent:	Max Mobility, LLC
Adresse:	5425 Crossings Blvd. Antioch, TN 37013 USA
Telefon:	(615) 953-5350/Grønt nummer (800) 637-2980
Faks:	(888) 411-9027
Netsidee:	www.max-mobility.com/www.pushtracker.com
E-post:	support@max-mobility.com

7. EU-kommissionen (EC) autoriseret repræsentant

CE

Advena Ltd.
Pure Offices
Plato Close
Warwick CV34 6WE
UK

Må fylles ut for kundetilfredshet.

5425 crossings boulevard, nashville, tn 37013 usa • p: 800.637.2980 • f: 888.411.9027 • www.max-mobility.com

SmartDrive MX2+ Opplæringssertifikat

Det er viktig for din egen sikkerhet og for sikkerheten til de rundt deg at du mottar riktig opplæring i å bruke SmartDrive. Ta denne opplæringen alvorlig, og pass på å fylle ut all informasjon. Hvis du er usikker på noe, spør om hjelp.

SmartDrive leveres med MX2+ styremodus aktivert, hvor en moderat maksimal kjørehastighet og akselerasjon er stilt inn, slik at du kan gjøre deg kjent med utstyret og deaktivere PushTracker før omfattende bruk.

Last ned PushTracker-appen fra App Store eller Google Play Store for rask og enkel endring av SmartDrive-innstillinger, og for å få mest mulig ut av SmartDrive + PushTracker. Du vil også finne instruksjonsvideoer på nettsiden vår **www.max-mobility.com**, som er svært nyttige for å lære å bruke SmartDrive [velg alternativet «Closed-Captions» for teksting på andre språk].

1) Les **brukerveiledningen til SmartDrive, PushTracker** og **hurtigstart for SmartDrive MX2 + PushTracker**. Legg merke til alle advarslene uthevet med gul farge, da denne informasjonen er svært viktig for sikkerheten din. Vær oppmerksom på situasjoner hvor det er tryggest og nødvendig å slå AV SmartDrive-hjelpemotoren [via PushTracker].

2) Vis forhandleren din hvilke ferdigheter du har, og kryss de av på listen når du føler deg sikker på hver ferdighet:

- ☐ Når du har kontroller at hjelpemotoren er slått AV, fest PushTracker til håndleddet ditt. **Vær klar over at hjelpemotoren må være slått AV når du håndterer SmartDrive-enheten [eller går inn/ut av rullestolen].** Slå på SmartDrive og fest den til rullestolen.
- ☐ Slå hjelpemotoren PÅ [via PushTracker], og la den trådløst koble seg til SmartDrive.
- ☐ Før du gjør noe annet, øv deg i å banke EN GANG med hånden med et stivt håndledd mot drivringene. Du vil se at lampen på PushTracker lyser rødt hvis du har banket på riktig måte. Øv deg også i å banke TO GANGER. Fortsett å øve deg på disse bankmetodene til du gjør det riktig hver gang.
- ☐ Aktiver motoren ved å banke TO GANGER, bank EN GANG for å stille inn en lavere cruisehastighet, før du til slutt banker TO GANGER og bremser for å stoppe stolen.
- ☐ Aktiver motoren på nytt ved å banke TO GANGER, still deretter inn en raskere cruisehastighet, før du banker TO GANGER for å stoppe.
- ☐ Når du har lært deg bankebevegelsene som er nødvendig for at PushTracker skal aktivere motoren/stille inn cruisehastigheten/deaktivere motoren, stiller du inn en komfortabel cruisehastighet, kjører i et åttetall, før du banker for å stoppe rullestolen.
- ☐ Hvis det lar seg gjøre, kjør på en LANG/FLAT/ÅPEN plass slik at SmartDrive kan kjøre opp til maksimal hastighet. Still den maksi-male hastigheten og akselerasjonen til hastigheter som er komfortable å bruke på alle steder og i enhver situasjon.

Hvis brukeren ikke kan utføre alle funksjonene, prøv styremodusen MX2 [eller MX1], og gjenta denne opplæringen.

3) Underskriv nederst på dette skjemaet, og be leverandøren om å ta vare på det sammen med kundens opplysninger.

SmartDrive serienummer: _____ Dato: _____

Kunde

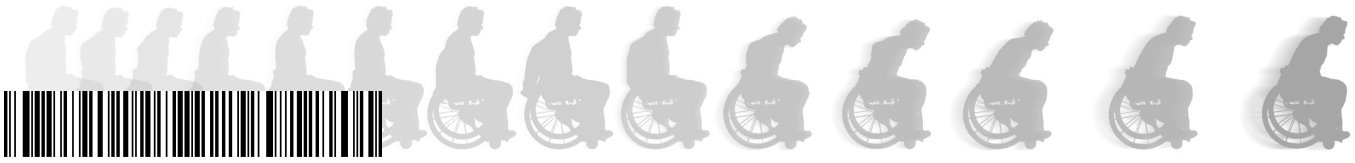
Jeg bekrefter herved at jeg har lest igjennom hele brukerveiledningen og alle etikettene, og har demonstrert at jeg har de ferdighetene det er krysset av for ovenfor. Jeg forstår at SmartDrive kan være farlig hvis den ikke brukes forsvarlig, og jeg er selv ansvarlig for å ta riktige valg når jeg bruker dette utstyret. Jeg forstår at det er mange situasjoner hvor hjelpemotoren bør slås AV for å forhindre at den kjører forover ved et uhell, f.eks: i nedoverbakker, kjøring over fortauskanter, kjøring over store sprekker på fortauer/gangstier, kjøring på trange/smale steder, før PushTracker eller SmartDrive håndteres, og/eller når jeg går inn og ut av rullestolen.

Navn: _____ Underskrift: _____

Leverandør

Jeg har observert at kunden har utført ferdighetene krysset av ovenfor.

Navn: _____ Underskrift: _____



KLIPP ELLER RIV AV HER OM NØDVENDIG